#### (12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

#### (19) 世界知的所有権機関 国際事務局



# . | 1200 | 2007 | 1 | 2007 | 1 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 | 2007 |

(43) 国際公開日 2005 年1 月6 日 (06.01.2005)

**PCT** 

(10) 国際公開番号 WO 2005/001309 A1

(51) 国際特許分類7: F16H 1/16, B62D 5/04, H02K 7/116

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/008887

(22) 国際出願日:

2004年6月24日(24.06.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-180959 2003 年6 月25 日 (25.06.2003) JP 特願2003-271418 2003 年7 月7 日 (07.07.2003) JP 特願2004-181600 2004 年6 月18 日 (18.06.2004) JP

(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 日本精工株式会社 (NSK LTD.) [JP/JP]; 〒1418560 東京都品川区大崎一丁目6番3号 Tokyo (JP). NSKステアリングシステムズ株式会社 (NSK STEERING SYSTEMS CO., LTD.) [JP/JP]; 〒1418560 東京都品川区大崎一丁目6番3号 Tokyo (JP).

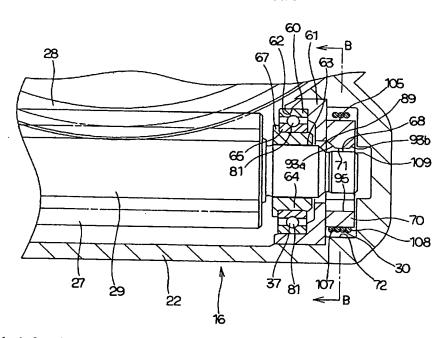
(72) 発明者; および

- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 瀬川 徹 (SEGAWA, Toru) [JP/JP]; 〒3718528 群馬県前橋市総社町一丁目8番1号NSKステアリングシステムズ株式会社内 Gunma (JP). カ石 一穂 (CHIKARAISHI, Kazuo) [JP/JP]; 〒3718528 群馬県前橋市総社町一丁目8番1号NSKステアリングシステムズ株式会社内 Gunma (JP).
- (74) 代理人: 鴨田 朝雄、外(KAMODA, Asao et al.); 〒1050003 東京都港区西新橋2丁目15番17号レインボービル8階 Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI,

[続葉有]

(54) Title: WORM SPEED REDUCER AND ELECTRIC POWER STEERING DEVICE

(54) 発明の名称: ウォーム減速機及び電動式パワーステアリング装置



(57) Abstract: An elastic force in the direction toward a worm wheel is applied by a helical coil spring (30) to a worm shaft (29) through a preload pad (70). The preload pad (70) restricts a displacement in the width direction by part of a side face of a holder (61) fixed to a gear housing (22). A side face of the preload pad (70) is made to be in contact with the part of the side face of the holder (61) by elastic deformation of the preload pad (70) itself caused by the elastic force of the helical coil spring (30). This reduces a gap between the preload pad (70) and the part of the side face, and as a result, tooth hammering noise production in a worm speed reducer (16) is suppressed.

## 2005/001309 A1



NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF,

BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

#### 添付公開書類:

#### 一 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約: 捩りコイルばね30により、ウォーム軸29に、予圧パッド70を介してウォームホイールに向かう方向の弾力を付与する。この予圧パッド70は、ギヤハウジング22に固定したホルダ61の一部側面により、幅方向に関する変位を規制する。上記捩りコイルばね30の弾力に基づく上記予圧パッド70自身の弾性変形により、この予圧パッド70の側面を上記ホルダ61の一部側面に当接させる事で、この予圧パッド70とこの一部側面との隙間を小さくする。これにより、ウォーム減速機16での歯打ち音の発生を抑える。

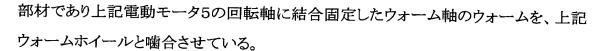
#### 明 細 書

ウォーム減速機及び電動式パワーステアリング装置 技術分野

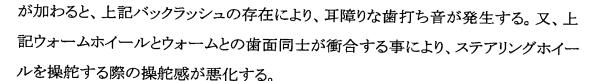
[0001] この発明に係るウォーム減速機及び電動式パワーステアリング装置は、例えば、自動車の操舵装置に組み込み、電動モータの出力を補助動力として利用する事により、運転者がステアリングホイールを操作する為に要する力の軽減を図る為に利用する。又、この発明に係るウォーム減速機は、電動式パワーステアリング装置以外に、電動ベッド、電動テーブル、電動椅子、リフター等の各種機械装置に組み込むリニアアクチュエータ等に組み込んで使用する。

### 背景技術

- [0002] 操舵輪(フォークリフト等の特殊車両を除き、通常は前輪)に舵角を付与する際に運転者がステアリングホイールを操作する為に要する力の軽減を図る為の装置として、パワーステアリング装置が広く使用されている。又、この様なパワーステアリング装置で、補助動力源として電動モータを使用する電動式パワーステアリング装置も、近年普及し始めている。電動式パワーステアリング装置は、油圧式のパワーステアリング装置に比べて小型・軽量にでき、補助動力の大きさ(トルク)の制御が容易で、しかもエンジンの動力損失が少ない等の利点がある。図46は、この様な電動式パワーステアリング装置の、従来から知られている基本構成を略示している。
- [0003] ステアリングホイール1の操作に基づいて回転するステアリングシャフト2の中間部には、このステアリングホイール1からこのステアリングシャフト2に加えられるトルクの方向と大きさとを検出するトルクセンサ3と、減速機4とを設けている。この減速機4の出力側は上記ステアリングシャフト2の中間部に結合し、同じく入力側は電動モータ5の回転軸に結合している。又、上記トルクセンサ3の検出信号は、車速を表す信号と共に、上記電動モータ5への通電を制御する為の制御器6に入力している。又、上記減速機4として従来から、大きなリード角を有し、動力の伝達方向に関して可逆性を有するウォーム減速機を、一般的に使用している。即ち、回転力受取部材であるウォームホイールを上記ステアリングシャフト2の中間部に固定すると共に、回転力付与



- [0004] 操舵輪14に舵角を付与する為、上記ステアリングホイール1を操作し、上記ステアリングシャフト2が回転すると、上記トルクセンサ3がこのステアリングシャフト2の回転方向とトルクとを検出し、その検出値を表す信号を上記制御器6に送る。するとこの制御器6は、上記電動モータ5に通電して、上記減速機4を介して上記ステアリングシャフト2を、上記ステアリングホイール1に基づく回転方向と同方向に回転させる。この結果、上記ステアリング・マフト2の先端部(図46の下端部)は、上記ステアリングホイール1から付与された力に基づくトルクよりも大きなトルクで回転する。
- [0005] この様なステアリングシャフト2の先端部の回転は、自在継手7及び中間シャフト8を介してステアリングギヤ9の入力軸10に伝達される。この入力軸10は、上記ステアリングギヤ9を構成するピニオン11を回転させ、ラック12を介してタイロッド13を押し引きし、操舵輪14に所望の舵角を付与する。上述した説明から明らかな通り、上記ステアリングシャフト2の先端部から自在継手7を介して中間シャフト8に伝達されるトルクは、上記ステアリングホイール1から上記ステアリングシャフト2の基端部(図46の上端部)に加えられるトルクよりも、上記電動モータ5から減速機4を介して加えられる補助動力分だけ大きい。従って、上記操舵輪14に舵角を付与する為に運転者が上記ステアリングホイール1を操作する為に要する力は、上記補助動力分だけ小さくて済む様になる。
- [0006] 上述した様な従来から一般的に使用されている電動式パワーステアリング装置の場合、電動モータ5とステアリングシャフト2との間に設ける減速機4として、ウォーム減速機を使用している。但し、このウォーム減速機には不可避のバックラッシュが存在する。このバックラッシュは、上記ウォーム減速機の構成部材である、ウォーム軸と、ウォームホイールと、これら各部材を支持する為の軸受等の寸法誤差や、組み付け誤差が大きくなる程大きくなる。そして、大きなバックラッシュが存在すると、上記ウォームホイールとウォームとの歯面同士が強く衝合して、耳障りな歯打ち音が発生する可能性がある。
- [0007] 例えば、路面が荒れている等により、車輪側からステアリングシャフト2に振動荷重



[0008] これに対して、上記ウォーム減速機の各構成部材を、寸法精度を考慮しつつ適切に組み合わせる事により、上記バックラッシュを小さくする事も考えられる。但し、この様にしてバックラッシュを小さくする場合には、寸法精度の管理や組立作業が面倒になり、コストの増大を招く原因となる。しかも、近年は、上記補助動力を大きくする傾向にある為、上記ウォームホイールとウォームとの歯面の摩耗が増大して、上記バックラッシュがより発生し易くなっている。この様なバックラッシュに基づく歯打ち音は、自動車の車室内空間に漏れると、乗員に不快感を与える。

[0009] 尚、本発明に関連する先行技術文献として、特許文献1〜4がある。

[0010] 特許文献1:特開2000-43739号公報

特許文献2:特開2002-37094号公報

特許文献3:特開2001-322554号公報

特許文献4:特開2002-67992号公報

発明の開示

発明が解決しようとする課題

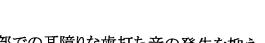
[0011] 本発明は、この様な事情に鑑みて、安価な構造で、ウォームホイールとウォーム軸と の噛合部での耳障りな歯打ち音の発生を抑えるべく発明したものである。

課題を解決するための手段

[0012] 本発明のウォーム減速機は、ウォームホイールと、ウォーム軸と、弾性体とを備え、この弾性体は、このウォーム軸にこのウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものである。

発明の効果

[0013] 本発明のウォーム減速機及びこれを組み込んだ電動式パワーステアリング装置の場合、上述の様に、弾性体により、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与している。この為、安価な構造で、これらウォームホイールとウォーム軸との



噛合部に予圧を付与する事ができ、この噛合部での耳障りな歯打ち音の発生を抑える事ができる。

### 図面の簡単な説明

[0014] [図1]図1は、本発明の実施例1を、一部を切断して示す図である。

[図2]図2は、一部を省略して示す、図1のA-A断面図である。

[図3]図3は、図2の左半部の拡大断面図である。

[図4]図4は、同じく右半部の拡大断面図である。

[図5]図5は、図4の右半部の拡大断面図である。

[図6]図6は、図5のB-B断面図である。

[図7]図7は、予圧パッドとウォーム軸とを組み合わせたものを取り出して、このウォーム軸の先端側から見た図である。

[図8]図8は、ホルダと予圧パッドと捩りコイルばねとを組み合わせたものを取り出して図5の右方から見た状態で示す斜視図である。

[図9]図9は、図8の分解斜視図である。

[図10]図10は、本発明の実施例2を示す、図7と同様の図である。

[図11]図11は、同実施例3で使用する予圧パッドを示す図である。

[図12]図12は、同じくホルダと予圧パッドと捩りコイルばねとを分離した状態で示す斜視図である。

[図13]図13は、本発明の実施例4を示す、図6と同様の図である。

[図14]図14は、同実施例4で使用する、ホルダと予圧パッドと捩りコイルばねとを組み合わせたものを取り出して示す図である。

[図15]図15は、電動モータ及びウォーム減速機をピニオンの周辺部に設けた構造の1例を示す図である。

[図16]図16は、電動モータ及びウォーム減速機をサブピニオンの周辺部に設けた構造の1例を示す図である。

[図17]図17は、ブラシレス構造の電動モータの1例を示す、図3と同様の図である。

[図18]図18は、本発明の実施例5を、一部を切断して示す図である。

[図19]図19は、図18のC-C部分の部分切断面図である。

[図20]図20は、図19のD-D断面図である。

[図21]図21は、電動モータの断面図である。

[図22]図22は、図19の部分拡大図である。

[図23]図23は、図22のE-E断面図である。

[図24]図24は、同F-F断面図である。

[図25]図25は、本発明の実施例6を示す、図23と同様の図である。

[図26]図26は、図25のG-G断面図である。

[図27]図27は、本発明の実施例7を示す、図25と同様の図である。

[図28]図28は、同実施例8を示す、図22と同様の図である。

[図29]図29は、図28のH-H断面図である。

[図30]図30は、本発明の実施例9を示す、図19のI部に相当する拡大断面図である

[図31]図31は、同実施例10を示す、図22と同様の図である。

[図32]図32は、同実施例11を示す、図31のJ部に相当する拡大断面図である。

[図33]図33は、同実施例12を示す、図32と同様の図である。

[図34]図34は、弾性リングのみを取り出して示す、図33のK-K断面図である。

[図35]図35は、本発明の実施例13を示す、図31のL部に相当する拡大断面図である。

[図36]図36は、同実施例14を示す、図35と同様の図である。

[図37]図37は、図36のM-M断面図である。

[図38]図38は、電動モータをピニオンの周辺部に設けた構造の1例を示す図である

[図39]図39は、電動モータをサブピニオンの周辺部に設けた構造の1例を示す図である。

[図40]図40は、本発明の実施例15を示す、図1のA-A断面に相当する図である。

[図41]図41は、図40のN部拡大断面図である。

[図42]図42は、図41のO-O断面図である。

[図43]図43は、図41のP-P断面図である。

[図44]図44は、軸受ホルダ素子と第四の玉軸受と弾性リングとを組み合わせる直前の状態を示す斜視図である。

[図45]図45は、(a)は図42のQ-Q断面を、(b)は図42のR-R断面を、それぞれ示す図である。

[図46]図46は、本発明の対象となる電動式パワーステアリング装置の全体構造を示す略図である。

[図47]図47は、電動モータの所定方向の回転駆動時にウォームホイールからウォーム軸に加わる反力の方向を説明する為の、(a)は略断面図、(b)は(a)のS-S断面図である。

[図48]図48は、電動モータの上記所定方向とは逆方向の回転駆動時にウォームホイールからウォーム軸に加わる反力の方向を説明する為の、(a)は略断面図、(b)は(a)のT-T断面図である。

[図49]図49は、電動モータの両方向の回転駆動時にウォームホイールからウォーム軸に加わる2方向の反力を示す、図47(b)と同様の図である。

[図50]図50は、ウォーム減速機の従来構造の1例を示す断面図である。

[図51]図51は、図50のU-U断面図である。

[図52]図52は、ウォーム軸とウォームホイールとの間で駆動力を伝達する際に、これら両部材に加わる力の分力を示す略斜視図である。

[図53]図53は、電動モータの所定方向の回転駆動時にウォームホイールからウォーム軸に加わる反力の方向を説明する為の略断面図である。

[図54]図54は、電動モータの上記所定方向とは逆方向の回転駆動時にウォームホイールからウォーム軸に加わる反力の方向を説明する為の略断面図である。

[図55]図55は、ウォーム減速機の従来構造の別例を示す断面図である。

[図56]図56は、図55のV-V断面図である。

#### 符号の説明

- [0015] 1 ステアリングホイール
  - 2 ステアリングシャフト
  - 3 トルクセンサ



- 4 減速機
- 5 電動モータ
- 6 制御器
- 7 自在継手
- 8 中間シャフト
- 9 ステアリングギヤ
- 10 入力軸
- 11 ピニオン
- 12 ラック
- 13 タイロッド
- 14 操舵輪
- 15 ステアリングコラム
- 16、16a、16b ウォーム減速機
- 17 アウターシャフト
- 18 インナーシャフト
- 19 アウターコラム
- 20 インナーコラム
- 22、22a ギヤハウジング
- 23 ケース
- 24 支持ブラケット
- 26 車体
- 27 ウォーム
- 28 ウォームホイール
- 29、29a ウォーム軸
- 30、30a 捩りコイルばね
- 31 電動モータ
- 32、32a 回転軸
- 33 スプライン係合部



- 34 第一の玉軸受
- 35 第二の玉軸受
- 36 第三の玉軸受
- 37 第四の玉軸受
- 38、38a ロータ
- 39、39a ステータ
- 40 底板部
- 41 凹孔
- 42 隔壁部
- 43 コア
- 44 スロット
- 45 コイル
- 46 コンミテータ
- 47 ブラシホルダ
- 48 ブラシ
- 49 ばね
- 50 雌スプライン部
- 51 雄スプライン部
- 52 内輪
- 53 鍔部
- 54 雄ねじ部
- 55 ナット
- 56 皿ばね
- 57 外輪
- 58 段部
- 59 支持孔
- 60 外輪
- 61 ホルダ



- 62 大径部
- 63 大径部
- 64 ブッシュ
- 65 内輪
- 67 外向鍔部
- 68 小径部
- 70、70a 予圧パッド
- 71、71a 通孔
- 72 凹孔
- 73、73a 係止部
- 75 サブピニオン
- 76 緩衝装置
- 77 ホールIC
- 78 エンコーダ
- 79 内輪
- 80 外輪
- 81 玉
- 82 コア
- 83 コイル
- 84 永久磁石
- 85 転がり軸受
- 86 外輪軌道
- 87 内輪軌道
- 88 係止リング
- 89 テーパ面
- 90 不連続部
- 91 平面部
- 92 腕部



- 93a、93b テーパ面
- 94、94a 接触部
- 95 凹部
- 96 通孔
- 97 第一の突部
- 98 第二の突部
- 99 部分円筒面部
- 100 第一の係止突部
- 101 第二の係止突部
- 104、104a 第一部分円筒面部
- 105、105a 第二部分円筒面部
- 106、106a 突部
- 107、107a 第三部分円筒面部
- 108、108a 係止突部
- 109 テーパ面
- 110a、110b 素子
- 111 凹部
- 112a、112b 平面部
- 113 ステアリングシャフト
- 114 電動モータ
- 115 ウォーム減速機
- 116 ウォームホイール
- 117 ウォーム軸
- 118 ウォーム
- 119 ギヤハウジング
- 120a、120b 転がり軸受
- 121 回転軸
- 122 凹孔



- 123 弹力付与手段
- 124 内径側円筒部
- 125 外径側円筒部
- 126 円輪部
- 127 内輪
- 128 ねじ孔
- 129 ねじ環
- 130 外輪
- 131 押付体
- 132 ばね
- 133 側壁面
- 134 案内部材
- 135 本体部
- 136 カバー
- 137 弹力付与手段
- 138 第一のインナーシャフト
- 139 第二のインナーシャフト
- 140 トーションバー
- 141 捩りコイルばね
- 142 予圧パッド
- 149、149a 軸受ホルダ
- 150 大径筒部
- 151、151a 小径筒部
- 152 円輪部
- 154 係止リング
- 155 係止リング
- 158 第一の通孔
- 159 揺動軸



- 160 凹孔
- 161 第二の通孔
- 162 壁部
- 164 第二軸受ホルダ
- 165 筒部
- 166 大径部
- 167 ブッシュ
- 169 外向鍔部
- 171 小径部
- 172 平面部
- 173 腕部
- 174 通孔
- 175 係止部
- 176 係止突部
- 177 第一部分円筒面部
- 178 第二部分円筒面部
- 179 弾性リング
- 180 内径側円筒部
- 181 外径側円筒部
- 182 連結部
- 183 空間部
- 184 凹部
- 185 スプライン孔
- 186 コイルばね
- 187 弾性リング
- 188 内径側円筒部
- 189 外径側円筒部
- 190 連結部



- 191 ストッパ部
- 192 凹孔
- 193 通孔
- 194 弾性リング
- 195 貫通孔
- 196 キャップ
- 197 筒部
- 198 突部
- 199 板部
- 200 軸部
- 201 弾性リング
- 202 外径側円筒部
- 203 内径側円筒部
- 204 連結部
- 205 突部
- 206 通孔
- 207 結合リング
- 208 通孔
- 209a、209b 突部
- 210 凹孔
- 211 サブピニオン
- 212 緩衝装置
- 213、213a 予圧パッド
- 214 鍔部
- 215 弾性リング
- 216 軸受ホルダ
- 217 軸受ホルダ素子
- 218 大径円筒部



- 219 小径円筒部
- 220 内向鍔部
- 221 係止溝
- 222 切り欠き
- 223 半円筒部
- 224 弾性リング
- 225 ブッシュ
- 226 大径円筒部
- 227 小径円筒部
- 228 隙間
- 229 支持軸
- 230 係止突部
- 231 通孔
- 232 テーパ面
- 233 平板部
- 234 平面部
- 235 折れ曲がり部

## 発明を実施するための最良の形態

- [0016] 本発明のウォーム減速機は、ウォームホイールと、ウォーム軸と、弾性体とを備え、この弾性体は、このウォーム軸にこのウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものである。
- [0017] 本発明のウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、前記弾性体を、予圧パッドを介して、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものとする。又、このウォームホイールを、アシスト軸に固定自在としたものとする。又、上記ウォーム軸を、両端寄り部分を1対の軸受によりギャハウジングの内側に支持すると共に、中間部に設けたウォームが上記ウォームホイールと噛合するものとする。又、上記予圧パッドを、ギャハウジング又はこのギャハウジングに固定された部材に設けられた案内面により所定方向に関する変位を規制すると共に、上記弾性体の弾力に基づ



く予圧パッド自身の弾性変形により、上記案内面との隙間をなくすか、又は小さくする。

- [0018] 又、本発明のウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、前記弾性体を、予圧パッドを介して、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものとする。又、このウォームホイールを、アシストウォーム軸に固定自在としたものとする。又、上記予圧パッドを、1対の素子から成り、上記ギヤハウジング又はこのギヤハウジングに固定された部材に設けられた案内面により所定方向に関する変位を規制されたものとすると共に、上記弾性体の弾力に基づき、上記1対の素子を互いに離れる方向に変位させる事により、上記案内面との隙間をなくすか、又は小さくする。
- [0019] この様な構成とすることにより、電動モータの駆動時にウォームホイールからウォーム軸に加わる反力により予圧パッドが案内面に衝合する事による、耳障りな異音(音鳴り)の発生を、上記歯打ち音の抑制効果を損なう事なく、抑えられる。
- [0020] 即ち、上記の構成は、次の様な課題を解決する事を目的とする。
- [0021] 先ず、従来技術として、特許文献1には、ウォームホイールとウォーム軸との噛合部でのバックラッシュを小さくする事を考慮したウォーム減速機が記載されている。このウォーム減速機は、電動モータ等と共に、電動式パワーステアリング装置に組み込んで、ステアリングシャフトに加わる操舵トルクに応じて発生させた電動モータの回転を、ウォーム減速機で減速する事により得た補助トルクを、上記ステアリングシャフトに付与する。この為に、このステアリングシャフトの一部に上記ウォーム減速機を構成するウォームホイールを外嵌固定すると共に、このウォームホイールに、ウォーム軸のウォームを噛合させている。このウォーム軸の両端部は、ギヤハウジングの内側に、1対の転がり軸受により、回転自在に支持している。又、このギヤハウジングに電動モータを結合している。上記ウォーム軸の両端部のうち、この電動モータ側の一端部を、この電動モータの回転軸の一端部にスプライン結合している。
- [0022] 又、上記ギヤハウジングの一部で、上記電動モータと反対側の部分に、上記ウォーム軸と直交する方向のねじ孔を設けており、このねじ孔の外端部にナット部材を結合している。又、このねじ孔の内側にばね保持部材を軸方向の変位を自在に設けると共に、上記1対の転がり軸受のうち、上記電動モータと反対側の一方の転がり軸受の



外周面に、上記ばね保持部材の一端面を突き当てている。そして、このばね保持部 材の他端面と上記ナット部材との間に設けたコイルばねと、このばね保持部材と、上 記一方の転がり軸受とにより、上記ウォーム軸の他端部に、ウォームホイールに向かう 方向の弾力を付与している。

- この様な特許文献1に記載されたウォーム減速機によれば、ウォーム減速機の噛合 [0023] 部に存在するバックラッシュを或る程度小さく抑える事ができる為、このウォーム減速 機での歯打ち音の発生を或る程度抑える事ができる。ウォーム減速機部分での歯打 ち音の発生を抑える構造としては、上記特許文献1に記載されたものの他、特許文献 2に記載されたものも知られている。
- 上述の特許文献1に記載されたウォーム減速機の場合には、特許文献2にも記載さ [0024] れている様に、ばね保持部材がねじ孔の内側で、ウォーム軸の径方向に変位自在で あるのに対し、このウォーム軸のウォームとウォームホイールとの歯面は、それぞれの 回転方向に対しねじれている。この為、このウォーム軸からこのウォームホイールに電 動モータの駆動力を伝達する際に、このウォームホイールと上記ウォームとの噛合部 で、このウォームホイールから上記ウォーム軸に、このウォーム軸の径方向に対しねじ れた方向の反力が加わる。そして、この反力に基づいて、上記一方の転がり軸受から 上記ばね保持部材に加わる力により、このばね保持部材が上記ねじ孔の径方向に 変位して、このねじ孔の内周面に強く衝合する可能性がある。この様にばね保持部 材がねじ孔に強く衝合した場合には、耳障りな異音(音鳴り)が発生し易くなる。
- [0025] 又、この異音は、ウォームホイールが所定の方向に回転する場合に、より発生し易く なる。この理由に就いて、以下に説明する。図47、48に示す様に、ウォーム軸29の 一端部{図47(a)、図48(a)の左端部}を転がり軸受85により、図示しない固定の部 分に対し、回転及び若干の揺動変位を自在に支持する場合を考える。又、上記ウォ ーム軸29の中間部に設けたウォームを、ウォームホイール28と噛合させる。この状態 で、このウォーム軸29を回転駆動する事によりこのウォーム軸29から上記ウォームホ イール28に駆動力を伝達すると、このウォームホイール28からこのウォーム軸29に 反力が加わる。尚、図47に示す場合と図48に示す場合とでは、このウォーム軸29に 、互いに同じ大きさの駆動力を逆方向に付与している。この為、上記ウォームホイー

ル28は、図47に示す場合と図48に示す場合とで、互いに逆方向に回転する。この様な状態では、上記ウォームホイール28とウォームとの噛合部で、このウォームホイール28から上記ウォーム軸29に、それぞれが図47、48のx、y、zの3方向の成分である、Fx、Fy、Fzの分力を有する見かけ上の反力が加わる。これら分力Fx、Fy、Fzのうち、上記ウォームホイール28の径方向に対し直交する方向の分力である、Fx、Fzは、図47に示す様にウォームホイール28が一方向{図47(a)に矢印イで示す方向}に回転する場合と、図48に示す様にウォームホイール28が他方向{図48(a)に矢印ロで示す方向}に回転する場合と、図48に示す様にウォームホイール28が他方向{図48(a)に矢印ロで示す方向}に回転する場合とで、互いに逆方向になる。

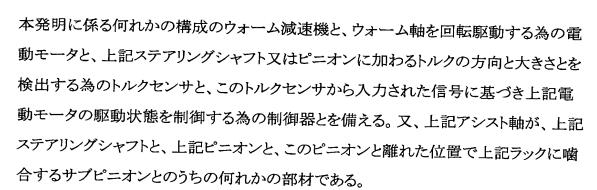
[0026] 一方、上記噛合部と上記ウォーム軸29の揺動中心oとの、このウォーム軸29の径方 向に関する距離を $d_{29}$ とした場合に、 $d_{29}$ ・Fx なる大きさのモーメントMが、上記ウォー ム軸29に作用する。この為、上記当該噛合部とウォーム軸29の揺動中心oとの、この ウォーム軸29の軸方向に関する距離をL<sub>29</sub>とした場合に、上記モーメントMに基づく  $M/L_{_{\infty}}$ の大きさの力Fr が、このウォーム軸29の径方向に作用する。この力Fr は、 図47に示す場合と図48に示す場合とで、互いに逆方向になる。この為、このウォー ム軸29の噛合部で上記ウォームホイール28から上記ウォーム軸29に作用する、モ ーメントMを考慮したy方向の実際の力Fy´の大きさは、ウォームホイール28が、図4 7に示す、一方向に回転する場合に小さく(Fy´=Fy-Fr)なり、図48に示す、他 方向に回転する場合に大きく(Fy´=Fy +Fr )なる。従って、上記ウォーム軸29の 噛合部に作用する、実際のy、z方向の分力の合力F´の大きさは、ウォームホイール 28が一方向に回転する場合に、図49に矢印ハで示す様に小さくなり、ウォームホイ ール28が他方向に回転する場合に、同図に矢印ニで示す様に大きくなる。この様に 、ウォームホイール28が他方向に回転する場合に上記噛合部でウォームホイール28 からウォーム軸29に作用するカF´が大きくなると、このウォーム軸29の他端部{図47 (a)、図48(a)の右端部)}に、図示しない転がり軸受を介して弾力を付与する、図示 しないばね保持部材に作用する力も大きくなる。そして、このばね保持部材が図示し ないねじ孔の内周面等、このばね保持部材の変位を規制する部分に強く衝合して、 異音が発生し易くなる。

[0027] 又、特許文献2には、押圧体の外周面とハウジングの内周面との間に弾性体を設け

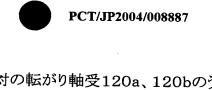


る事で、上記異音の発生を抑える構造が記載されている。但し、上記特許文献2に記載された構造は、上記押圧体の軸方向変位に対する抵抗が大きくなり、噛合部のバックラッシュに基づく異音の抑制効果が損なわれる可能性がある。

- [0028] 本発明の上記構成に係るウォーム減速機及びこれを組み込んだ電動式パワーステアリング装置は、この様な事情に鑑みて、ウォーム減速機での歯打ち音の発生を抑えるべく、ウォーム軸に、弾性部材により別の部材を介して弾力を付与する構造で、この別の部材がこの別の部材の変位を規制する部分に衝合する事による、異音の発生を抑えるべく発明したものである。
- [0029] そして、本発明の上記構成によれば、上記ウォームホイールから上記ウォーム軸に加わる反力のうち、このウォーム軸の中心軸に対し直交する方向の作用方向に関して、このウォーム軸と予圧パッドとの接触部を対象な位置に設けた場合に、上記反力が加わった場合に、この予圧パッドを、大きく弾性変形させ易くできる。この為、この予圧パッドから案内面に加わる衝撃力を緩和できる。従って、この予圧パッドがこの案内面に衝合する事による上記異音の発生を、より効果的に抑える事ができる。
- [0030] 又、本発明の上記構成に係るウォーム減速機を実施する場合に、より好ましくは、 上記案内面に沿う上記予圧パッドの変位可能な方向を、上記ウォーム軸の中心軸と 、このウォーム軸に設けたウォームと上記ウォームホイールとの噛合部とを含む仮想 平面に対し傾斜させる。
- [0031] このより好ましい構成によれば、ウォームホイールの回転方向により異なる、電動モータの駆動時にこのウォームホイールからウォーム軸に加わる反力の方向と、案内面に沿う予圧パッドの変位方向とがなす角度を、これら反力の方向に拘らずほぼ等しくする等により、この反力に基づく予圧パッドの弾性変形量の、この方向の違いによる差を小さくし易くできる。この為、この予圧パッドが上記案内面に衝合する際の衝撃力の、上記方向の違いによる差を小さくし易くできて、上記異音の発生をより効果的に抑えられる。
- [0032] 又、本発明の電動式パワーステアリング装置は、後端部にステアリングホイールを 設けるステアリングシャフトと、このステアリングシャフトの前端側に設けられたピニオ ンと、このピニオン又はこのピニオンに支持した部材と噛合させたラックと、上述した



- [0033] 又、本発明のウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、弾性体を弾力付与手段とし、ウォーム軸を、ギヤハウジングに対し回転及び揺動変位を可能に支持されると共に、中間部に設けたウォームをウォームホイールと噛合させるものとし、上記ウォーム軸の揺動中心軸を、このウォーム軸の中心軸上から上記ウォームホイール側にずれた位置に、このウォームホイールの中心軸と平行に設ける。
- [0034] この好ましい構成によれば、上記ウォーム減速機を組み込んだ電動式パワーステア リング装置で、ステアリングホイールを回転させるのに要する力やこのステアリングホ イールの戻り性能の、両回転方向での差を抑える事ができる。
- [0035] 即ち、上記構成の場合には、次の様な課題を解決する事を目的とする。
- [0036] 先ず、従来技術として、特許文献3には、ウォームホイールとウォーム軸との噛合部でのバックラッシュを小さくする事を考慮したウォーム減速機が記載されている。このウォーム減速機は、図50~51に示す様に、電動モータ114と共に、電動式パワーステアリング装置に組み込んで、ステアリングシャフト113に加わる操舵トルクに応じて発生させた上記電動モータ114の回転をウォーム減速機115で減速する事により得た補助トルクを、上記ステアリングシャフト113に付与する。この為に、このステアリングシャフト113の一部に上記ウォーム減速機115を構成するウォームホイール116を外嵌固定すると共に、このウォームホイール116にウォーム軸117のウォーム118を噛合させている。このウォーム軸117の両端部は、ギャハウジング119の内側に、1対の転がり軸受120a、120bにより、回転自在に支持している。又、上記ウォーム軸117の基端部(図50の左端部)を、上記電動モータ114の回転軸121の一端部(図51の右端部)に連結している。
- [0037] 又、上記ウォーム軸117の先端部(図50の右端部)の外周面と、上記ギヤハウジン



グ119に設けた凹孔122の内周面との間に、上記1対の転がり軸受120a、120bのう ちの一方の転がり軸受120bと弾力付与手段123とを設けている。この弾力付与手段 123は、それぞれが金属製である内径側円筒部124及び外径側円筒部125と、これ ら両円筒部124、125同士を連結した、ゴム又は合成樹脂製の円輪部126とから成 る。又、上記内径側円筒部124を、上記外径側円筒部125に対し、上記ウォームホイ ール116側に偏心させている。そして、上記凹孔122に、上記弾力付与手段123の 外径側円筒部125を内嵌固定すると共に、上記内径側円筒部124の内側に固定し た一方の転がり軸受120bの内輪127に、上記ウォーム軸117の先端部を内嵌固定 している。この構成により、上記ウォーム軸117の先端部に、上記ウォームホイール1 16に向かう方向(図50、51の上向)の弾力が付与され、上記ウォーム軸117がこのウ ォームホイール116側に揺動変位する。尚、このウォーム軸117の基端部を支持する 、上記1対の転がり軸受120a、120bのうちの他方の転がり軸受120aの片面(図50 の左端面)に、上記ギヤハウジング119のねじ孔128に結合したねじ環129の先端 面を押し付けている。そして、この構成により、上記1対の転がり軸受120a、120bの 軸方向の内部隙間を小さくし、これら各転がり軸受120a、120bのがたつきを抑えて いる。

- [0038] この様な特許文献3に記載されたウォーム減速機によれば、ウォーム軸117のウォーム118とウォームホイール116との噛合部に存在するバックラッシュを或る程度小さく抑える事ができる為、この噛合部での歯打ち音の発生を或る程度抑える事ができる
- [0039] 上述の様な特許文献3に記載されたウォーム減速機の場合には、ウォーム軸117をギヤハウジング119に対し揺動変位を可能に支持している。但し、このウォーム軸117の揺動変位の中心軸を、このウォーム軸117の基端部を支持する為の転がり軸受120aの中心等の、このウォーム軸117の中心軸上の点を通る位置に設けている場合には、図示しないステアリングホイールの両回転方向での戻りに差が生じると言った問題がある。又、運転者がこのステアリングホイールを操作するのに要する力の両回転方向での差が大きくなると言った問題もある。この理由に就いて、以下に説明する

- [0040] 先ず、電動モータ114によりウォーム軸117を回転駆動し、このウォーム軸19からウォームホイール18に駆動力を伝達する場合を、図52(a)(b)に示した略図で考える。図52の(a)と(b)とでは、上記電動モータ114を、逆方向に同じ大きさで回転駆動する。又、図52(a)(b)では、ウォーム軸117とウォームホイール116との軸角を90度とする。この状態では、これらウォーム軸117のウォームとウォームホイール116との歯面が、これらウォーム軸117とウォームホイール116との中心軸に対し捻れていると共に、これら歯面に圧力角が存在する。この為、このウォームホイール116から上記ウォーム軸117には、このウォーム軸117の軸方向及び径方向と、上記ウォームのピッチ円の接線方向との、3方向の成分の分力Fa、Fr、Fuを有する反力が加わる。
- [0041] 又、これら各分力Fa、Fr、Fu、Oうち、上記ウォーム軸117の軸方向の分力Faは、このウォーム軸117から上記ウォームホイール116に、このウォームホイール116のピッチ円の接線方向に加わる分力Fuと、逆方向で同じ大きさになる。又、上記ウォーム軸117の径方向の分力Frは、このウォーム軸117から上記ウォームホイール116に、このウォームホイール116に、このウォームホイール116の径方向に加わる分力Frと、逆方向で同じ大きさになる。又、上記ウォームの接線方向の分力Fuは、上記ウォーム軸117から上記ウォームホイール116に、このウォームホイール116の軸方向に加わる分力Faと、逆方向で同じ大きさになる。この様な事情から、図50、51に示す構造の場合には、上記ウォーム軸117に上記径方向の分力Frが加わった場合でも、このウォーム軸117のウォームとウォームホイール116との歯面同士が離隔しない様にする為に、弾力付与手段123(図50、51)により、上記ウォーム軸117に上記ウォームホイール116に向かう方向の適切な大きさの弾力を付与している。
- [0042] 又、上記ウォームホイール116から上記ウォーム軸117に加わる反力は、このウォーム軸117の中心軸上からこのウォームホイール116側へずれた、このウォーム軸117のウォームとこのウォームホイール116との噛合部で作用する。この為、このウォーム軸117の揺動中心をこのウォーム軸117の中心軸を通る位置に設けている場合には、上記軸方向の分力Faにより、このウォーム軸117に、この揺動中心をその中心とするモーメントが作用する。又、このモーメントの方向は、上記ウォーム軸117が両方向に回転する場合に逆になる。これに就いて、図53、54を用いて、更に詳しく説明

する。

- 図53、54では、ウォーム軸117の基端部(図53、54の左端部)を転がり軸受120a [0043] により、図示しない固定の部分に、回転及びこの転がり軸受120aの中心oをその中 心とする若干の揺動変位を可能に支持している。又、上記ウォーム軸117を、図53 に示す場合と図54に示す場合とで互いに逆方向に同じ大きさで回転駆動する。この 様な状態では、このウォーム軸117のウォームとこのウォームホイール116との噛合 部で、このウォーム軸117の軸方向に関して、図53に示す場合と図54に示す場合と で逆方向の反力Fa」が、このウォームホイール116からこのウォーム軸117に加わる。 又、上記噛合部と上記ウォーム軸117の揺動中心oとの、このウォーム軸117の径方 向に関する距離をd<sub>117</sub> とした場合に、d<sub>117</sub> ・Fa<sub>1</sub>なる大きさのモーメントMが、上記ウォ ーム軸117に作用する。このモーメントMの方向は、図53に示す場合と図54に示す 場合とで、互いに逆になる。そして、上記噛合部と上記ウォーム軸117の揺動中心o との、このウォーム軸117の軸方向に関する距離を $L_{117}$  とした場合に、 $M/L_{117}$ の大 きさの力Fm が、上記噛合部でこのウォーム軸117の径方向に作用する。又、この力 Fm の作用方向は、図53に示す場合と図54に示す場合とで、互いに逆になる。この 為、上記噛合部で上記ウォームホイール116から上記ウォーム軸117に径方向に作 用する、上記モーメントMを考慮した実際の力 $\operatorname{Fr}_{\scriptscriptstyle 1}$ の大きさは、ウォームホイール116が、図53に示す、一方向に回転する場合に小さく(Fr ´=Fr -Fm )なり、図54に 示す、他方向に回転する場合に大きく( $\operatorname{Fr}_{_{_{1}}}^{\phantom{\dagger}}=\operatorname{Fr}_{_{_{1}}}+\operatorname{Fm}$ )なる。
- [0044] この様に、上記ウォーム軸117に上記噛合部で径方向に作用する実際の力Fr が大きくなる、上記ウォームホイール116が他方向に回転する場合(図54に示す場合)には、上記ウォーム軸117のウォームの歯面が上記ウォームホイール116の歯面から離隔し易くなる。一方、これら歯面同士が押し付け合う力を大きくすると、上記ウォームホイール116及びウォーム軸117の回転トルクが増大する。この様な事情から、上記ウォームホイール116が他方向に回転する場合に、上記歯面同士を離隔させない事と、これら各歯面同士が押し付け合う力を過大にしない事との両立を図る事を考慮して、上記ウォーム軸117に弾力付与手段により付与する弾力は、適切な所定値に設定する必要がある。但し、この様に上記弾力を設定した場合でも、上記ウォームホ



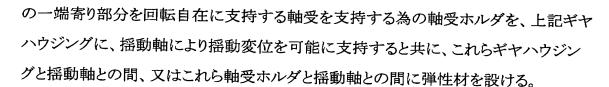
イール116が一方向に回転する場合には、上記各歯面同士が押し付け合う力が過 大になる事が避けられない。この為、自動車を旋回走行から直進走行に戻す際の、 ステアリングホイールが中立状態に戻る、戻り性能が一方向で悪化したり、運転者が このステアリングホイールを回転させるのに要する力が一方向で過大になり、これら戻 り性能や力の、このステアリングホイールの両回転方向での差が大きくなると言った問 題が生じる。

- 本発明の上記構成に係るウォーム減速機及びこれを組み込んだ電動式パワーステ [0045] アリング装置は、この様な事情に鑑みて、ウォーム軸のウォームとウォームホイールと の噛合部での歯打ち音の発生を抑えるべく、このウォーム軸にこのウォームホイール に向かう方向の弾力を付与する構造で、このウォームホイールを固定した部材を回転 させるのに要する力や、この部材が中立状態迄回転する戻り性能の、両回転方向で の差を抑えるべく発明したものである。
- [0046] 上記構成のウォーム減速機の場合には、ウォーム軸の揺動中心軸を、このウォーム 軸の中心軸上からウォームホイール側にずれた位置に、このウォームホイールの中 心軸と平行に設けている。この為、このウォーム軸からこのウォームホイールに駆動力 を伝達する際に、このウォームホイールからこのウォーム軸に、このウォーム軸の軸方 向に反力が加わるのにも拘らず、この軸方向の反力に基づいてこのウォーム軸に発 生するモーメントを小さく若しくは0にできる。従って、上記ウォームホイールから上記 ウォーム軸に加わる径方向の反力が、このモーメントの影響により変動するのを抑え る事ができる。そして、この事により、上記ウォームホイールを固定した部材を回転さ せるのに要する力や、この部材が中立状態迄回転する戻り性能の、両回転方向での 差を抑える事ができる。この結果、上述の様な本発明のウォーム減速機を組み込ん だ電動式パワーステアリング装置の場合には、ステアリングホイールを回転させるの に要する力やこのステアリングホイールの戻り性能の、両回転方向での差を抑える事 ができる。
- [0047] 又、上記構成のウォーム減速機を実施する場合に、より好ましくは、上記ウォーム軸 のウォームと上記ウォームホイールとのピッチ円の交点を含み、このウォーム軸の中 心軸と平行な直線上の1点を通る、このウォームホイールの中心軸と平行な軸を、上



記ウォーム軸の揺動中心軸とする。

- [0048] このより好ましい構成によれば、上記ウォーム軸から上記ウォームホイールに駆動力を伝達する際に、このウォームホイールからこのウォーム軸に、このウォーム軸の軸方向に反力が加わるのにも拘らず、この軸方向の反力に基づきこのウォーム軸にモーメントが発生する事をなくす(0にする)事ができる。この為、上記ウォームホイールを固定した部材を回転させるのに要する力や、この部材が中立状態迄回転する戻り性能の、両回転方向での差をなくす事ができる。
- [0049] 又、より好ましくは、上記ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一方の軸受を支持する為の軸受ホルダを、上記ギャハウジングに対し揺動変位を可能に支持する。
- [0050] このより好ましい構成によれば、上記一方の軸受として、従来から一般的に使用しているものを使用しつつ、この一方の軸受をギャハウジングに対し揺動変位を可能に支持でき、コストの上昇を抑える事ができる。
- [0051] 更に好ましくは、上記ウォーム軸の軸方向に関して、このウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの電動モータ側の軸受と、このウォーム軸のウォーム及びウォームホイールの噛合部との間に、このウォーム軸の揺動中心軸を設ける。
- [0052] この更に好ましい構成によれば、ウォーム軸の電動モータ側の端部の揺動変位量を少なくしつつ、このウォーム軸のウォームとウォームホイールとの噛合部に大きな予圧を付与する事ができ、この噛合部での耳障りな歯打ち音の発生を、より効果的に抑える事ができる。
- [0053] 更に好ましくは、上述の構成の何れかのウォーム減速機に於いて、上記ウォーム軸のウォーム及びウォームホイールの噛合部に関して、このウォーム軸の揺動中心軸と反対側に、このウォーム軸にこのウォームホイールに向かう方向の弾力を付与する為の弾力付与手段を設ける。
- [0054] この更に好ましい構成によれば、弾力付与手段を構成する弾性体の弾性変形量を 大きくでき、上記ウォーム軸に付与する弾力の大きさを調節し易くできる。
- [0055] 更に好ましくは、上述の構成の何れかのウォーム減速機に於いて、上記ウォーム軸

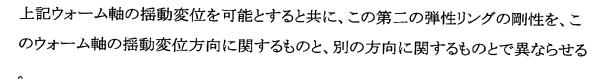


- この更に好ましい構成によれば、ウォーム軸の回転トルクを徒に増大させる事なく、 [0056] 上記噛合部での歯打ち音の発生を抑える事ができる。即ち、ウォーム軸をギャハウジ ングに対し軸方向に対する変位を不能として支持している場合には、ウォームホイー ルに回転振動が入力された場合に、上記ウォーム軸が回転運動し易くなる。又、この ウォーム軸には慣性モーメントが大きい電動モータの回転軸を連結する為、上記ウォ ームホイールの回転振動に基づき、このウォーム軸のウォームと上記ウォームホイー ルとの歯面同士の間で伝達される力が大きくなる。従って、この力が加わった場合で も、これら両歯面同士が離れない様にする為には、上記弾力付与手段により付与す る弾力を大きくする必要があるが、この弾力が過大になった場合には、上記ウォーム 軸の回転トルクが徒に増大する。これに対して、本発明の上記構成に係るウォーム減 速機によれば、上記ウォームホイールに回転振動が入力された場合に、上記ウォー ム軸を軸方向に変位し易くでき、このウォーム軸を回転運動しにくくできる。この為、 上記両歯面同士の間で伝達される力を小さくできる。この結果、上記ウォーム軸の回 転トルクを徒に増大させる事なく、これら両歯面同士が離れる事を防止でき、上記歯 打ち音の発生を抑える事ができる。更に、これら両歯面同士の衝合に基づく振動を、 上記ギヤハウジングに迄伝達しにくくでき、この振動に基づく異音の発生を抑える事 ができる。
- [0057] 又、本発明の上記構成に係るウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、上記ウォーム軸の一端寄り部分を回転自在に支持する軸受を支持する為の軸受ホルダを、上記ギヤハウジングに、揺動軸により揺動変位を可能に支持しており、これらギヤハウジングと揺動軸との間、又はこれら軸受ホルダと揺動軸との間に少なくとも一部が弾性材である弾性リングを設けると共に、上記ウォーム軸の揺動軸の径方向に関する上記弾性リングの剛性を、円周方向で異ならせる。
- [0058] この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸の軸方向に関する上記弾性リングの剛性を低くする事により、この弾性リング全体の必要とする剛性を確保しつつギャハウ



ジングに対し上記ウォーム軸を軸方向に変位し易くできる。従って、このウォーム軸の回転トルクが増大するのを、より効果的に抑える事ができる。

- [0059] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ま しくは、上記ウォーム軸と電動モータの回転軸との間に、このウォーム軸に上記ウォー ムホイールに向かう方向の弾力を付与する為の弾力付与手段を設ける。
- [0060] この好ましい構成によれば、異音の発生を抑えつつ、ウォーム軸の電動モータ側の 端部を支持する為の一方の軸受として、軸方向の内部隙間が比較的大きい、深溝型 の玉軸受を使用でき、コストの低減を図れる。
- [0061] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、上記ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一方の軸受を支持する為の軸受ホルダと上記ギャハウジングとの間に、上記ウォーム軸に上記ウォームホイールに向かう方向の弾力を付与する為の弾力付与手段を設ける。
- [0062] この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸と電動モータの回転軸とを連結して成る部分の全長を大きくする事なく、このウォーム軸のウォームと上記ウォームホイールとの噛合部に予圧を付与できる。
- [0063] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、上記ウォーム軸の両端寄り部分を支持する1対の軸受のうちの上記揺動中心軸から離れた一方の軸受と、上記ギヤハウジングとの間に弾性材を設ける事により、このギヤハウジングに対する上記ウォーム軸の揺動変位を可能とする。
- [0064] この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸のウォームとウォームホイールとの噛合 部での歯打ち音の発生抑制効果を損なう事なく、このウォーム軸の電動モータと反対 側の端部と、この端部を支持する一方の軸受とが衝合する事による異音の発生を防止できる。
- [0065] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、上記ウォーム軸の両端寄り部分を支持する1対の軸受のうちのこのウォーム軸の揺動中心軸から離れた一方の軸受と上記ギャハウジングとの間に、少なくとも一部が弾性材製である第二の弾性リングを設ける事により、このギャハウジングに対する

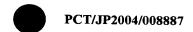


- [0066] この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸が意図しない方向に変位する事を防止しつつ、上記ウォームホイール側へのこのウォーム軸の変位をより行ない易くして、このウォーム軸のウォームとこのウォームホイールとの噛合部での歯打ち音の発生を、より効果的に抑える事ができる。
- [0067] 又、上記の構成のウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、前記一方の軸受とギヤハウジングとの間に設けた弾性材又は第二の弾性リングに、上記ウォーム軸の揺動変位を規制する為のストッパ部を設ける。この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸が過度に揺動変位するのを防止できる。
- [0068] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、上記電動モータの回転軸とウォーム軸とを弾性材を介して連結する。この好ましい構成によれば、上記電動モータの回転軸とウォーム軸との間で、回転振動を伝達しにくくできる。
- [0069] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、上記ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一方の軸受を支持する為の軸受ホルダと、上記ギヤハウジングとの間にグリースを充填する。
- [0070] この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸とウォームホイールとの間で駆動力を 伝達する際に、このウォームホイールからこのウォーム軸に加わる反力に基づいて、 このウォーム軸がこのウォームホイールから離れる傾向となった場合に、上記軸受ホルダを揺動変位しにくくできる。しかも、上記駆動力が大きくなり、上記反力が大きく なると、上記ウォーム軸が上記ウォームホイールから離れる速度が大きくなる傾向となるが、この場合には、上記グリースの粘性抵抗も大きくなる為、上記軸受ホルダの揺動変位を抑える事ができる。この為、上記ウォーム軸のウォームとウォームホイールと の歯面同士が離れる事を防止し易くできる。
- [0071] 又、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機を実施する場合に、好ま



しくは、上記ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一方の軸受を支持する為の軸受ホルダを、マグネシウム合金製とする。

- [0072] この好ましい構成によれば、上記ウォーム軸のウォームとウォームホイールとの歯面 同士の衝合によりこのウォーム軸に発生する振動を、上記軸受ホルダで吸収し易くできる為、上記ギャハウジングに迄この振動を伝達しにくくできる。
- [0073] 又、本発明に係る上記の電動式パワーステアリング装置は、後端部にステアリングホイールを設けるステアリングシャフトと、このステアリングシャフトの前端側に設けられたピニオンと、このピニオン又はこのピニオンに支持した部材と噛合させたラックと、上述の本発明の構成に係る何れかのウォーム減速機と、ウォーム軸を回転駆動する為の電動モータと、上記ステアリングシャフト又はピニオンに加わるトルクの方向と大きさとを検出する為のトルクセンサと、このトルクセンサから入力された信号に基づき上記電動モータの駆動状態を制御する為の制御器とを備える。又、上記ウォームホイールを、上記ステアリングシャフトと、上記ピニオンと、このピニオンと離れた位置で上記ラックに噛合するサブピニオンとのうちの何れかの部材に固定する。
- [0074] 又、本発明のウォーム減速機を実施する場合に、好ましくは、弾性体を、予圧パッドを介して、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものとする。 又、このウォームホイールは、アシスト軸に固定自在とする。 又、上記ウォーム軸を、一端寄り部分を第一の軸受により、他端寄り部分を第二の軸受によりギヤハウジングの内側に支持すると共に、中間部に設けたウォームが上記ウォームホイールと噛合しており、且つ、上記第一の軸受を中心として揺動可能としたものとする。 又、上記第二の軸受を、外周面及び軸方向両側面の少なくとも一部を上記ギヤハウジングに固定された合成樹脂製の緩衝部材により覆われて、この緩衝部材に対するこの第二の軸受の軸方向の変位を規制されたものとする。 又、上記ウォーム軸の、上記予圧パッド及び第二の軸受に対する軸方向の変位を許容させる。
- [0075] この好ましい構成によれば、ウォームホイールからウォーム軸に加わる軸方向の力に拘らず、このウォーム軸のウォームとウォームホイールとの噛合部に付与する予圧を限られた狭い範囲に安定して維持し易くできる。この為、この噛合部での歯打ち音の発生を、有効に抑える事ができる。



- [0076] 即ち、上記の構成の場合には、次の様な解決すべき課題を解決する事も目的とする。
- 先ず、従来技術として、特許文献4には、ウォームホイールとウォーム軸のウォーム [0077] との噛合部でのバックラッシュを小さくする事を考慮したウォーム減速機が記載されて いる。このウォーム減速機は、図55、56に示す様に、ウォーム軸117の両端寄り部分 を、1対の転がり軸受120a、120bによりギヤハウジング119に対し回転自在に支持 している。これら1対の転がり軸受120a、120bのうち、一方(図55の右方)の転がり 軸受120bの外輪130の外周面には、押付体131をギヤハウジング119に支持した ばね132により弾性的に押し付けている。そしてこの構成により、上記ウォーム軸117 の先端部に、ウォームホイール116に向かう方向の弾力を付与している。又、上記一 方の転がり軸受120bの周囲に、その内面に互いに平行な1対の側壁面133、133 を設けた円筒状の案内部材134を設けて、上記一方の転がり軸受120bの径方向及 び軸方向の変位を規制している。又、上記1対の転がり軸受120a、120bのうちの他 方(図55の左方)の転がり軸受120aの片面に、ギヤハウジング119に形成したねじ 孔128に結合したねじ環129の先端面を押し付ける事により、上記他方の転がり軸 受120aの内部隙間を小さくすると共に、上記ウォーム軸117を上記一方の転がり軸 受120bに押し付けて、この一方の転がり軸受120bの内部隙間を小さくしている。そ して、この構成により、この一方の転がり軸受120b及び上記他方の転がり軸受120a のがたつきを抑えている。その他の構造は、前述の図48〜49に示した特許文献3に 記載された構造の場合と同様である。
- [0078] この様な特許文献4に記載されたウォーム減速機の場合も、上述した特許文献3に記載された構造の場合と同様に、ウォーム軸117のウォーム118とウォームホイール1 16との噛合部に予圧を付与する事ができ、この噛合部に存在するバックラッシュを或る程度小さく抑える事ができる為、この噛合部での歯打ち音の発生を或る程度抑える事ができる。
- [0079] 上述の様な特許文献4に記載された構造の場合、上記ねじ環129の締め付け量を 大きくする事により、上記各転がり軸受120a、120bのがたつきを抑えている。但し、 上記ねじ環129の締め付け量を大きくすると、このウォーム軸117の先端部を支持す



る為の、上記一方の転がり軸受120bを構成する外輪130の端面が、案内部材134 の底面に強く押し付けられる。そして、これにより、これら外輪130の端面と案内部材 134の底面との間に大きな摩擦力が発生する。この摩擦力が大きくなる事は、この外 輪130の外周面にばね132を押し付ける事により上記噛合部に付与する予圧が減 少する原因となる。又、この予圧が減少する事は、この噛合部で歯打ち音が発生し易 くなる原因となる。

- これに対して、上記ばね132により上記外輪130に付与する弾力を大きくする事に [0800] より、上記外輪130の端面と上記案内部材134の端面との間に作用する摩擦力が大 きくなる場合でも、上記噛合部に付与する予圧を所定値以上に確保する事も考えら れる。但し、この予圧が大き過ぎると、上記ステアリングホイールの戻り性能が悪化し てしまう。即ち、上記予圧は、上記噛合部での歯打ち音の発生を抑える為に付与す るが、この予圧が所定値以上になると、自動車を旋回状態から直進状態に戻す際の 、上記ステアリングホイールを中立状態に復帰させるこのステアリングホイールの戻り 性能が悪化する。この為、上記予圧は、限られた狭い範囲内に設定する必要がある 。従って、この予圧に大きく影響する、上記外輪130の端面と上記案内部材134の端 面との間に作用する摩擦力は、十分に小さく抑える必要がある。但し、この摩擦力を 十分に小さくする為に、上記ねじ環129の締め付け量を微妙に調整する作業は困難 である。
- 又、運転者がステアリングホイールを操舵する事に伴い、電動モータ114が回転駆 [0081] 動した場合には、ウォームホイール116からウォーム軸117に、このウォーム軸117の 軸方向に大きな反力が加わる。そして、この反力によりこのウォーム軸117が軸方向 に関して案内部材134側に変位した場合には、このウォーム軸117の先端部を支持 する為の上記一方の転がり軸受120bの外輪130がこの案内部材134の底面にやは り強く押し付けられ、この外輪130とこの案内部材134の底面との間に発生する摩擦 力が大きくなる可能性がある。即ち、この摩擦力を長期間に亙り一定値に維持する事 は困難であり、この摩擦力が大きくなった場合には、上記噛合部で歯打ち音が発生 し易くなる。逆にこの摩擦力が小さくなると、上記ステアリングホイールの戻り性能が 悪化し易くなる。



- 上記のウォーム減速機及びこれを組み込んだ電動式パワーステアリング装置は、こ [0082] の様な事情に鑑みて、ウォームホイールからウォーム軸に加わる軸方向の力に拘ら ず、上記噛合部に付与する予圧を限られた狭い範囲に安定して維持し易くする事に より、この噛合部での歯打ち音の発生を、有効に抑えるべく発明したものである。
- 上記の構成の場合には、ウォーム軸に弾力を付与する為の予圧パッド及びこのウォ [0083] ーム軸の先端部を支持する為の第二の軸受に対する、このウォーム軸の軸方向の変 位を許容している。この為、ウォームホイールからこのウォーム軸に軸方向の大きな反 力が加わる場合でも、この反力により、上記予圧パッド及び第二の軸受が別の部材 に、このウォーム軸の軸方向に強く押し付けられる事がない。従って、弾性体により上 記予圧パッドを介してこのウォーム軸に弾力を付与する事により、上記ウォームホイー ルとウォーム軸のウォームとの噛合部に付与する予圧が、上記反力の影響により大き く変動する事を防止できる。この結果、この予圧を、限られた狭い範囲に長期間に亙 り安定して維持し易くでき、上記噛合部での歯打ち音の発生を、有効に抑える事がで きる。又、第二の軸受の変位を規制する緩衝部材を合成樹脂製としている為、これら 第二の軸受と緩衝部材との間に作用する摩擦力を小さくして、この第二の軸受を径 方向に変位し易くできる。この為、上記噛合部での歯打ち音の発生を、より有効に抑 える事ができる。又、この第二の軸受は、外周面及び軸方向両側面の少なくとも一部 を、上記緩衝部材により覆って、この緩衝部材に対する上記第二の軸受の軸方向の 変位を規制している為、上記ウォーム軸をこの第二の軸受に軸方向に押し付ける事 なく、この第二の軸受のがたつきを抑え易くできる。
- 又、上記のウォーム減速機を実施する場合に、より好ましくは、緩衝部材を、円周方 [0084] 向の一部に軸方向全長に亙る切り欠きを設けたものとする。
- このより好ましい構成の場合、緩衝部材の直径を弾性的に大きく広げる事ができ、 [0085] この緩衝部材の内側に第二の軸受を、この第二の軸受の軸方向の変位を規制する 様に組み付ける作業を、容易に行なえる。又、上記緩衝部材により、この緩衝部材の 周囲に設ける部品の寸法誤差及び組み付け誤差を吸収し易くできる。又、周囲の温 度が変化した場合でも、この緩衝部材に設けた切り欠き部分で寸法変化を吸収して 、この緩衝部材の切り欠き以外での寸法変化を抑える事ができる。



- [0086] 又、より好ましくは、第二の軸受を、緩衝部材に対するこの第二の軸受の軸方向の変位を阻止されると共に、この緩衝部材に対するこの第二の軸受の径方向の変位を許容されたものとする。
- [0087] このより好ましい構成によれば、ウォーム軸と第二の軸受とが軸方向に相対変位しつつ、このウォーム軸が揺動変位する場合での、これらウォーム軸と第二の軸受との間での滑り摩擦を小さくし易くでき、この揺動変位を円滑に行ない易くできる。この為、全体での摩擦損失を小さくして、このウォーム軸のウォームとウォームホイールとの噛合部に適正な予圧を付与し易くできる。
- [0088] 又、より好ましくは、緩衝部材とギヤハウジングとの間、又は、この緩衝部材と第二の軸受との間に、弾性部材を設ける。
- [0089] このより好ましい構成によれば、ギヤハウジングに対する緩衝部材のがたつき、又はこの緩衝部材に対する第二の軸受のがたつきを抑え易くできる。この為、各部の寸法管理を容易に行なえると共に、ウォーム軸のウォームとウォームホイールとの噛合部での噛み合いを適正な状態に維持し易くできる。更に、ギヤハウジングに緩衝部材を組み付けたり、この緩衝部材に第二の軸受を組み付ける際に、これら各部材同士の間で弾性部材を圧縮する事ができる。この為、この緩衝部材又は第二の軸受の組み付け作業を、ギヤハウジング又は緩衝部材に対する、この緩衝部材又は第二の軸受の脱落を防止しつつ行なう事ができ、この組み付け作業を容易に行なえる。
- [0090] 又、より好ましくは、緩衝部材を、この緩衝部材の中心軸を含む仮想平面により2分割する事により得られる如き形状を有する1対の素子から成るものとする。このより好ましい構成によれば、緩衝部材を得る為の成形作業の容易化を図れると共に、この緩衝部材の内側に第二の軸受を組み付ける作業をより容易に行なえる。
- [0091] 又、上記の構成を実施する場合に、好ましくは、1対の素子同士の突き合わせ面の 面方向を、ウォーム軸に弾性体により弾力を付与する方向と一致させる。この好まし い構成によれば、ウォーム軸の揺動変位をより行ない易くできる。
- [0092] 又、上記の電動式パワーステアリング装置の場合には、後端部にステアリングホイールを設けるステアリングシャフトと、このステアリングシャフトの前端側に設けられたピニオンと、このピニオン又はこのピニオンに支持した部材と噛合させたラックと、本



発明の上述した構成に係る何れかのウォーム減速機と、ウォーム軸を回転駆動する 為の電動モータと、上記ステアリングシャフト又はピニオンに加わるトルクの方向と大 きさとを検出する為のトルクセンサと、このトルクセンサから入力された信号に基づき 上記電動モータの駆動状態を制御する為の制御器とを備え、アシスト軸が、上記ステ アリングシャフトと、上記ピニオンと、このピニオンと離れた位置で上記ラックに噛合す るサブピニオンとのうちの何れかの部材である。

### 実施例 1

- 図1~9は、本発明の実施例1を示している。本実施例の電動式パワーステアリング [0093] 装置は、後端部にステアリングホイール1を固定したアシスト軸である、ステアリングシ ャフト2と、このステアリングシャフト2を挿通自在なステアリングコラム15と、このステア リングシャフト2に補助トルクを付与する為のウォーム減速機16と、このステアリングシ ャフト2の前端側に設けたピニオン11(図46参照)と、このピニオン11又はこのピニオ ン11に支持した部材と噛合させたラック12(図46参照)と、トルクセンサ3(図46参照 )と、電動モータ31と、制御器6(図46参照)とを備える。
- このうちのステアリングシャフト2は、アウターシャフト17と、インナーシャフト18とを、 [0094] スプライン係合部により、回転力の伝達自在に、且つ軸方向に関する変位を可能に 組み合わせて成る。又、本実施例の場合には、上記アウターシャフト17の前端部とイ ンナーシャフト18の後端部とをスプライン係合させると共に、合成樹脂を介して結合 している。従って、上記アウターシャフト17とインナーシャフト18とは、衝突時にはこ の合成樹脂を破断させて、全長を縮める事ができる。
- 又、上記ステアリングシャフト2を挿通した筒状のステアリングコラム15は、アウター [0095] コラム19とインナーコラム20とをテレスコープ状に組み合わせて成り、軸方向の衝撃 が加わった場合に、この衝撃によるエネルギを吸収しつつ全長が縮まる、所謂コラプ シブル構造としている。そして、上記インナーコラム20の前端部を、ギヤハウジング2 2の後端面に結合固定している。又、上記インナーシャフト18をこのギヤハウジング2 2の内側に挿通し、このインナーシャフト18の前端部を、このギヤハウジング22の前 端面から突出させている。
- 上記ステアリングコラム15は、その中間部を支持ブラケット24により、ダッシュボード [0096]



の下面等、車体26の一部に支承している。又、この支持ブラケット24と車体26との 間に、図示しない係止部を設けて、この支持ブラケット24に前方に向かう方向の衝撃 が加わった場合に、この支持ブラケット24が上記係止部から外れる様にしている。又 、上記ギヤハウジング22の上端部も、上記車体26の一部に支承している。又、チルト 機構及びテレスコピック機構を設ける事により、前記ステアリングホイール1の前後位 置及び高さ位置の調節を自在としている。この様なチルト機構及びテレスコピック機 構は、従来から周知であり、本実施例の特徴部分でもない為、詳しい説明は省略す る。

- 又、上記インナーシャフト20の前端部で、上記ギヤハウジング22の前端面から突 [0097] 出した部分は、自在継手7を介して、中間シャフト8の後端部に連結している。又、こ の中間シャフト8の前端部に、別の自在継手7を介して、ステアリングギャ9の入力軸 10を連結している。前記ピニオン11は、この入力軸10に結合している。又、前記ラッ ク12は、このピニオン11に噛合させている。尚、地面から車輪を介して中間シャフト8 に加わった振動が上記ステアリングホイール1に迄伝達されるのを防止する為、上記 各自在継手7に、振動吸収装置を設ける事もできる。
- 又、前記ウォーム減速機16は、上記インナーシャフト18の一部に外嵌固定自在な [0098] ウォームホイール28と、ウォーム軸29と、捩りコイルばね30と、予圧パッド70とを備え る。更に、上記ウォーム減速機16は、それぞれが単列深溝型である、第一〜第四の 玉軸受34〜37を備える。
- 又、前記トルクセンサ3は、前記ステアリングシャフト2の中間部の周囲に設けて、上 [0099] 記ステアリングホイール1からこのステアリングシャフト2に加えられるトルクの方向と大 きさとを検出し、検出値を表す信号(検出信号)を、前記制御器6に送る。そして、この 制御器6は、この検出信号に応じて、前記電動モータ31に駆動の為の信号を送り、 所定の方向に所定の大きさで補助トルクを発生させる。
- 又、上記ウォームホイール28とウォーム軸29とは、上記ギヤハウジング22の内側に [0100] 設けて、このウォームホイール28と、このウォーム軸29の中間部に設けたウォーム27 とを噛合させている。又、上記電動モータ31は、このギヤハウジング22に結合固定し たケース23と、このケース23の内周面に設けた、永久磁石製のステータ39と、このケ



- ース23の内側に設けた回転軸32と、この回転軸32の中間部にこのステータ39と対向する状態で設けたロータ38とを備える。
- [0101] 又、前記第一の玉軸受34は、上記ケース23を構成する底板部40の中心部に設けた凹孔41の内周面と、上記回転軸32の基端部外周面との間に設けて、上記ケース23に対しこの回転軸32の基端部(図2、3の左端部)を、回転自在に支持している。又、前記第二の玉軸受35は、上記ケース23の中間部内周面に設けた隔壁部42の内周縁と、上記回転軸32の中間部外周面との間に設けて、この隔壁部42に対しこの回転軸32の中間部を回転自在に支持している。又、上記ロータ38は、この回転軸32の中間部に設けた、積層鋼板製のコア43の外周面の円周方向複数個所に設けたスロット44にコイル45を巻回して成る。又、上記回転軸32の先端寄り部分(図2、3の右端寄り部分)で、上記ロータ38と上記隔壁部42との間部分に、上記コイル45に通電する為のコンミテータ46を設けている。
- [0102] 一方、上記ケース23の内周面でこのコンミテータ46と対向する部分に、ブラシホルダ47を固定している。そして、このブラシホルダ47内にブラシ48を、上記ケース23の径方向の変位自在に収納している。このブラシ48は、このケース23の外周面に設けた図示しないカプラの端子と導通している。又、上記ブラシ48には、上記ブラシホルダ47内に支持したばね49により、上記ケース23の内径側に向いた弾力を付与している。従って、このブラシ48の内端面は、上記コンミテータ46の外周面と弾性的に摺接する。そして、このコンミテータ46と上記ブラシ48とにより、上記コイル45への励磁電流の向きを切り換える為のロータ位相検出器を構成している。
- [0103] 更に、前記ウォーム軸29の基端部(図2、4の左端部)内周面に設けた雌スプライン部50を、前記回転軸32の先端部に設けた雄スプライン部51とスプライン係合させて成るスプライン係合部33により、上記両軸29、32の端部同士を連結している。この構成により、ウォーム軸29は、回転軸32と共に回転する。
- [0104] 又、前記第三の玉軸受36は、前記ギヤハウジング22の内側に、上記ウォーム軸29 の基端部を、回転自在に支持している。この為に、この第三の玉軸受36を構成する 外輪57を、前記ギヤハウジング22の一部に設けた支持孔59の内周面に内嵌固定している。又、この外輪57の軸方向一端面(図2、4の右端面)を、この支持孔59の内

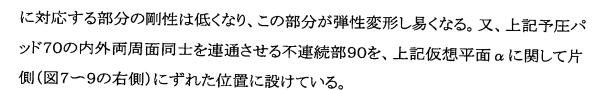


周面に設けた段部58に突き当てると共に、上記外輪57の軸方向他端面(図2、4の 左端面)を、この内周面に係止した係止リング88により抑え付けている。又、上記第 三の玉軸受36を構成する内輪52を、上記ウォーム軸29の基端寄り部分外周面で、 軸方向に関して上記スプライン係合部33と一致する部分に外嵌している。そして、こ のスプライン係合部33の軸方向中央位置と第三の玉軸受36との軸方向中央位置と を、ほぼ一致させている。又、上記内輪52の内周面と上記ウォーム軸29の外周面と の間に微小隙間を設ける事により、上記第三の玉軸受36に対する上記ウォーム軸2 9の所定の範囲での傾きを可能としている。又、上記内輪52の軸方向両端面と、この ウォーム軸29の基端寄り部分外周面に設けた鍔部53の側面及びこのウォーム軸29 の基端部に設けた雄ねじ部54に螺合固定したナット55の内端面との間に、それぞ れ複数枚ずつの皿ばね56を設けている。そして、上記鍔部53の側面とナット55の内 端面(図2、4の左端面)との間で上記内輪52を、弾性的に挟持している。この構成に より、上記第三の玉軸受36に対して上記ウォーム軸29を、軸方向に関する所定の範 囲での弾性的変位を可能としている。尚、好ましくは、上記第三の玉軸受36として、4 点接触型の玉軸受を使用する。

一方、前記第四の玉軸受37は、上記ギヤハウジング22の内側に、上記ウォーム軸 [0105] 29の先端部(図2、4、5の右端部)を、回転自在に支持している。この為に、上記第 四の玉軸受37を構成する外輪60を、上記ギヤハウジング22の内側に固定したホル ダ61に固定している。このホルダ61は、断面L字形で全体を円環状に形成しており、 このホルダ61の片半部(図2、4、5の左半部)内周面に設けた大径部62に、上記外 輪60を内嵌固定している。又、上記ウォーム軸29の先端寄り部分の外周面で、前記 ウォーム27から外れた部分に設けた大径部63に、弾性材製のブッシュ64を外嵌し ている。このブッシュ64は、断面L字形で全体を円筒状に形成している。そして、この ブッシュ64の内側に、上記ウォーム軸29の大径部63を緩く挿通すると共に、このブ ッシュ64の軸方向一端面(図2、4、5の右端面)から、上記ウォーム軸29の先端部を 突出させている。そして、上記ブッシュ64の軸方向中間部に、上記第四の玉軸受37 を構成する内輪65を外嵌固定している。又、この内輪65の軸方向一端面(図2、4、 5の左端面)を、上記ブッシュ64の軸方向他端部(図2、4、5の左端部)に設けた外

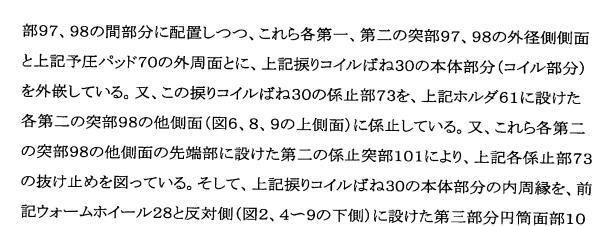
向鍔部67の内側面に突き当てる事により、この内輪65の軸方向の位置決めを図っている。そして、上記ブッシュ64の内周面と上記大径部63の外周面との間に微小隙間を設ける事により、このブッシュ64に対する上記ウォーム軸29の所定の範囲での傾き(径方向の変位)を可能としている。

- [0106] 又、このウォーム軸29に設けた大径部63とこの大径部63よりも先端側に外れた部分に設けた小径部68との間に、テーパ面89を設けている。又、この小径部68と上記ウォーム軸29の先端面との連続部に、テーパ面109を設けている。そして、前記ギャハウジング22に固定したホルダ61の他端面(図2、4、5の右端面)とこのギャハウジング22に設けた凹孔72の底面との間に配置した予圧パッド70の一部に、上記小径部68をがたつきなく挿入している。この予圧パッド70は、図7~9に詳示する様に、固体潤滑材を混入した合成樹脂を射出成形する等により、欠円筒の外周寄り部分の径方向反対側2個所位置の片側部分を除去した如き形状に造っている。又、この予圧パッド70の外周面の径方向反対側に設けた平面部91のうち、長さ方向一端部(図7~9の下端部)の片側寄り部分(図7~9の裏側寄り部分)に腕部92を設けている。又、この予圧パッド70の幅方向(図6~9の左右方向)中央部に軸方向に貫通する状態で設けた、通孔71の内側に、上記ウォーム軸29の小径部68をがたつきなく挿入自在としている。
- [0107] 又、上記通孔71の軸方向両端寄り部分に、開口端に向かう程直径が大きくなった テーパ面93a、93bを、それぞれ設けている。又、この通孔71の軸方向中間部の自由状態での内周面の断面形状を、略正三角形で、互いに隣り合う2本の直線部同士をそれぞれ曲線部により連続させた如き形状としている。そして、これら各直線部の中間部が位置する、上記通孔71の中間部内周面の円周方向等間隔3個所位置を、上記ウォーム軸29の小径部68の外周面が弾性的に当接する接触部94としている。本実施例の場合、これら各接触部94は、上記予圧パッド70の中心軸を含み、幅方向中央部を通る、仮想平面 α(図7)に関して、対象な位置に存在する。又、上記通孔71の軸方向中間部の内周面で、上記予圧パッド70の幅方向中央部に位置する1個の接触部94と、この通孔71の中心軸に関して反対側に位置する部分に、凹部95を形成している。この構成により、上記予圧パッド70の円周方向一部でこの凹部95

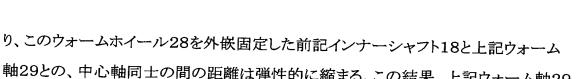


- [0108] 一方、上記予圧パッド70の外周面で、前記ウォームホイール28と反対側(図7〜9のの下側)の部分に第一部分円筒面部104を、このウォームホイール28側(図7〜9の上側)の部分にこの第一部分円筒面部104と同心の第二部分円筒面部105を、それぞれ設けている。又、この第一部分円筒面部104の円周方向中間部に、幅の小さい突部106を設けると共に、この突部106の先端面を、この第一部分円筒面部104と同心の第三部分円筒面部107としている。又、上記予圧パッド70の外周面で上記ウォームホイール28と反対側部分の、前記ホルダ61と反対側の軸方向一端部(図5の右端部、図7〜9の表側端部)に、外径側に突出する係止突部108を設けている。
- [0109] この様な予圧パッド70は、前記ギヤハウジング22(図2、4~6)に内嵌固定自在な前記ホルダ61に、図8、9に詳示する様に組み合わせている。又、このホルダ61の軸方向他面(図9の表側面)に、それぞれ2個ずつ合計4個の第一、第二の突部97、9 8を、上記通孔96の開口周辺部の4個所位置に振り分けて形成している。このうちの各第一の突部97は、ウォームホイール28側(図2、4、5の上側)に存在し、各第二の突部98は、このウォームホイール28と反対側(図2、4、5の下側)に存在する。又、上記各第一、第二の突部97、98の外径側側面に、互いに同心の部分円筒面部99を、それぞれ設けている。又、これら各第二の突部98の先端寄り部分で上記ウォームホイール28と反対側の側面に、第一の係止突部100を設けている。
- [0110] そして、それぞれが上述の様に構成するホルダ61と予圧パッド70とを組み合わせると共に、これら両部材61、70の周囲に捩りコイルばね30を設けている。即ち、このホルダ61に設けた各第一、第二の突部97、98の内側に上記予圧パッド70を配置すると共に、これら各第二の突部98の片側(図8、9の下側)に、この予圧パッド70に設けた各腕部92を係止している。又、上記各第二の突部98に設けた第一の係止突部100の片側面(図8、9の裏側面)と上記各腕部92とを、微小隙間を介して対向させている。又、上記捩りコイルばね30の両端部で、径方向反対側2個所位置に設けた1対の係止部73を、上記ホルダ61の一部に設けた、互いに隣り合う第一、第二の突

7に、弾性的に押し付けている。

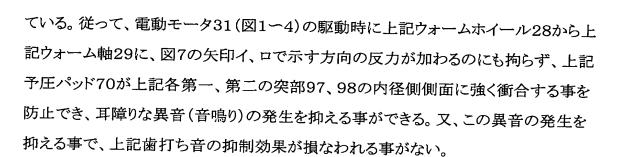


- [0111] 又、本実施例の場合には、上記予圧パッド70に設けた各平面部91を、上記ホルダ 61に設けた各第一、第二の突部97、98の内径側側面に微小隙間を介して対向させ ている。この構成により、上記予圧パッド70は、これら内径側側面により、この予圧パッド70の幅方向(図2、4、5の表裏方向、図6~9の左右方向)に関する変位を規制 される。本実施例の場合には、上記各第一、第二の突部97、98の内径側側面が、 案内面に相当する。
- [0112] そして、この様にホルダ61と予圧パッド70と捩りコイルばね30とを組み合わせた状態で、このホルダ61を、前記ギャハウジング22の一部に内嵌固定している。又、このギャハウジング22に上記ホルダ61を固定した後に、前記ウォーム軸29の先端部に設けた小径部68を、上記予圧パッド70に設けた通孔71に挿入している。この構成により、上記ウォーム軸29の先端部には、上記捩りコイルばね30から上記予圧パッド70を介して、前記ウォームホイール28に向かう方向(図2、4、5の上向)の弾力が付与される。即ち、この予圧パッド70に設けた通孔71に上記ウォーム軸29の先端部を挿入する以前の状態で、この通孔71の中心軸は、上記ホルダ61の中心軸に対し、片側(図4〜9の上側)に片寄っている。そして、上記予圧パッド70に設けた通孔71の内側に上記ウォーム軸29の先端部を挿入すると、この予圧パッド70に設けた第三部分円筒面部107により、上記捩りコイルばね30の直径が弾性的に押し広げられる。そして、この捩りコイルばね30が巻き戻る(直径を縮める)方向に弾性復帰する傾向となり、この捩りコイルばね30から上記ウォーム軸29の先端部に、上記予圧パッド70を介して、上記ウォームホイール28に向かう方向の弾力が付与される。この構成によ



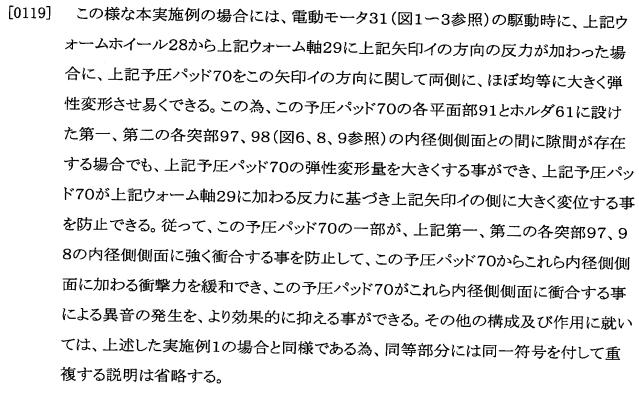
軸29との、中心軸同士の間の距離は弾性的に縮まる。この結果、上記ウォーム軸29のウォーム27と上記ウォームホイール28との歯面同士が、予圧を付与された状態で当接する。

- [0113] 更に、上記捩りコイルばね30の弾力に基づき、上記ウォーム軸29の先端部が上記予圧パッド70に設けた通孔71の内側で前記凹部95側に変位する事により、この予圧パッド70自身が、図6に示す様に、この予圧パッド70のうちの上記凹部95を挟む両側部分同士の間隔を拡げる様に弾性変形する。そして、上記予圧パッド70の各平面部91が弾性的にハ字形に拡がって、これら各平面部91が前記ホルダ61に設けた各第一、第二の突部97、98の内径側側面に弾性的に当接し、これら各平面部91と内径側側面との隙間が小さくなる。
- [0114] 又、本実施例の場合には、上記予圧パッド70の外周面と上記捩りコイルばね30の 内周縁との当接部を部分円弧状とすると共に、この当接部の長さを、この捩りコイル ばね30の1巻きの長さに対して十分に小さくしている。又、上記予圧パッド70の周囲 にこの捩りコイルばね30を設けた状態で、この捩りコイルばね30を構成する各1巻き ずつの線材要素の表面と、これら各線材要素と隣り合う別の線材要素の表面との間( 線間)に、軸方向の隙間を設けている。
- [0115] 上述の様に、本実施例のウォーム減速機とこれを組み込んだ電動式パワーステアリング装置の場合には、捩りコイルばね30により、ウォーム軸29の先端部に、予圧パッド70を介してウォームホイール28に向かう方向の弾力を付与している。この為、安価な構造で、これらウォームホイール28とウォーム軸29との噛合部に予圧を付与する事ができ、この噛合部での歯打ち音の発生を抑える事ができる。しかも、本実施例の場合には、ギヤハウジング22に固定されたホルグ61に設けられた、第一、第二の各突部97、98の内径側側面により、上記予圧パッド70の幅方向に関する変位を規制している。又、上記捩りコイルばね30の弾力に基づき、上記ウォーム軸29の先端部を予圧パッド70に設けた通孔71の内側で凹部95側に変位させ、この予圧パッド70自身を弾性変形させている。そして、この予圧パッド70の各平面部91を内径側側面に弾性的に当接させる事により、これら各平面部91と内径側側面との隙間を小さくし



- [0116] 又、本実施例の場合には、上記予圧パッド70が合成樹脂製である為、上記ウォーム軸29の端部を、この予圧パッド70に設けた通孔71の内側に挿入する際に、この予圧パッド70を弾性変形させ易くでき、この挿入作業を容易に行なえる。又、上記捩りコイルばね30を構成する各1巻きの線材要素の表面と、これら各線材要素と隣り合う別の線材要素の表面とが軸方向に接触している(密着巻きばねである)場合には、この接触部で摩擦が生じる事が、上記捩りコイルばね30により上記ウォーム軸29に付与する弾力が不適切に変化する原因となる。これに対して、本実施例の場合には、上記各1巻きの線材要素の表面と、これら各線材要素と隣り合う別の線材要素との表面同士の間に軸方向の隙間を設けている(捩りコイルばね30が密着巻きばねでない)為、上記ウォーム軸29に所定の弾力を、より安定して付与できる。
- [0117] 又、本実施例の場合には、上記予圧パッド70の端部外周面に、外径側に突出する 係止突部108を設けている為、この予圧パッド70の外周面から捩りコイルばね30が 脱落する事を防止できると共に、この予圧パッド70の軸方向に関するこの捩りコイル ばね30の変位を規制できる。

[0118] 次に、図10は、本発明の実施例2を示している。本実施例の場合には、予圧パッド70に設けた通孔71aの内周面とウォーム軸29の先端部に設けた小径部68の外周面との接触部94aの位置を、上述した第1例の場合とは異ならせている。即ち、本実施例の場合には、ウォームホイール28(図4~5参照)からこのウォーム軸29に加わる反力が大きくなる傾向となる、このウォームホイール28の所定の回転方向での、このウォーム軸29の中心軸に対し直交する方向の上記反力の作用方向である、図10の矢印イの方向に関して対象な円周方向等間隔3個所位置に、上記ウォーム軸29と予圧パッド70との接触部94aを設けている。



[0120] 次に、図11~12は、本発明の実施例3を示している。本実施例の場合には、予圧パッド70aを、互いに別体の2個の素子110a、110bを組み合わせる事により構成している。これら2個の素子110a、110bは、前述の図1~9に示した実施例1の構造を構成する予圧パッド70の不連続部90を幅方向中央部に設けると共に、通孔71(図7等参照)の中心軸に関してこの不連続部90と反対側位置でこの予圧パッド70を切断する事により得られるものの如き形状を有する。即ち、上記各素子110a、110bは、互いに対向する片側面の長さ方向(図11~12の上下方向)中間部に、略半円筒面状の凹部111を、同じく長さ方向両端寄り部分に平面部112a、112bを、それぞれ設けている。又、これら各素子110a、110bの互いに反対側となる他側面に、平面部91と腕部92とを、それぞれ設けている。そして、これら各素子110a、110bを、上記各片側面に設けた平面部112a、112b同士を突き合わせつつ組み合わせた状態で、上記各凹部111同士を対向させた部分により、前述した実施例1の構造を構成する予圧パッド70に設けた通孔71と同様の形状を有する通孔が形成される様にしている



- [0121] 又、上記各素子110a、110bの外周面で、ウォームホイール28(図2、4、5参照)と 反対側(図11、12の下側)の部分に第一部分円筒面部104aを、上記ウォームホイール28側(図11、12の上側)の部分にこの第一部分円筒面部104aと同心の円弧形の第二部分円筒面部105aを、それぞれ設けている。又、上記各第一部分部分円筒面部104aのうち、互いに対向する幅方向一端部に、幅の小さい突部106aを設けると共に、これら各突部106aの先端面を、上記各第一部分円筒面部104aと同心の第三部分円筒面部107aとしている。又、上記各素子110a、110bの外周面で上記ウォームホイール28と反対側部分の、ホルダ61と反対側の軸方向一端部(図11、12の表側端部)に、外径側に突出する係止突部108aを設けている。
- [0122] そして、それぞれが上述の様に構成する1対の素子110a、110bと、上記ホルダ61とを組み合わせると共に、これら各部材110a、110b、61の周囲に振りコイルばね30を設けている。即ち、上記ホルダ61に設けた各第一、第二の突部97、98の内側に上記1対の素子110a、110bを配置すると共に、これら各第二の突部98の片側(図12の下側)に上記各素子110a、110bに設けた腕部92を係止している。又、これら各第二の突部98に設けた第一の係止突部100の片側面(図12の裏側面)と上記各腕部92とを、微小隙間を介して対向させている。
- [0123] 又、上記捩りコイルばね30の両端部で、径方向反対側2個所位置に設けた1対の係止部73を、上記ホルダ61の一部に設けた、互いに隣り合う第一、第二の突部97、98の間部分に配置した状態で、これら各第一、第二の突部97、98の外径側側面と上記各素子110a、110bの外周面とに上記捩りコイルばね30の本体部分を外嵌している。又、この捩りコイルばね30の係止部73を、上記ホルダ61に設けた各第二の突部98の他側面(図12の上側面)に係止している。そして、上記捩りコイルばね30の本体部分の内周縁を、上記各素子110a、110bに設けた第三部分円筒面部107aに、弾性的に押し付けている。
- [0124] 又、本実施例の場合には、上記各素子110a、110bに設けた平面部91を、上記ホルダ61に設けた各第一、第二の突部97、98の内径側側面に微小隙間を介して対向させている。この構成により、上記各素子110a、110bは、これら内径側側面により、これら各素子110a、110bの幅方向(図11、12の左右方向)に関する変位を規制

される。

- [0125] そして、この様にホルダ61と各素子110a、110bと捩りコイルばね30とを組み合わせた状態で、このホルダ61を、ギヤハウジング22(図1、2等参照)の一部に内嵌固定する。又、このギヤハウジング22に上記ホルダ61を固定した後に、ウォーム軸29の先端部に設けた小径部68(図4~7参照)を、上記各素子110a、110bの凹部111同士を組み合わせて成る通孔に挿入する。この構成により、上記ウォーム軸29の先端部には、上記捩りコイルばね30から上記各素子110a、110bを介して、上記ウォームホイール28に向かう方向の弾力が付与される。そして、上記ウォーム軸29のウォーム27(図2、4、5参照)とこのウォームホイール28との歯面同士が、予圧が付与された状態で当接する。
- [0126] 更に、上記捩りコイルばね30の弾力に基づき、上記ウォーム軸29の先端部が上記通孔71の内側で上記ウォームホイール28と反対側に変位する事により、上記各素子110a、110bの他側面に設けた平面部91が弾性的にハ字形に拡がる。そして、これら各平面部91が前記ホルダ61に設けた各第一、第二の突部97、98の内径側側面に弾性的に当接する事により、これら各平面部91と内径側側面との隙間が小さくなる。
- [0127] 上述の様に構成する本実施例の場合も、電動モータ31(図1〜3参照)の駆動時に上記ウォームホイール28から上記ウォーム軸29に反力が加わるのにも拘らず、上記各素子110a、110bが上記各第一、第二の突部97、98の内径側側面に強く衝合する事を防止でき、耳障りな異音(音鳴り)の発生を抑える事ができる。その他の構成及び作用に就いては、前述の図1〜9に示した実施例1の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略する。

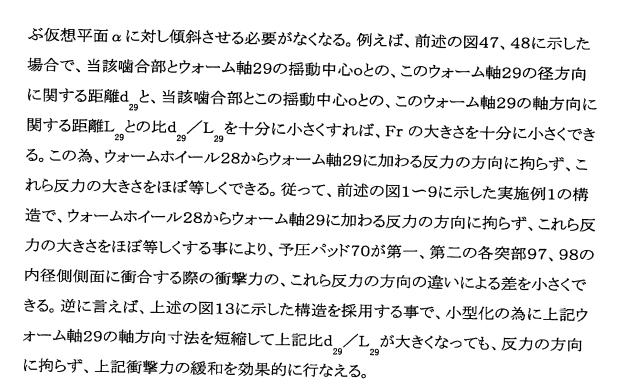
# 実施例 4

[0128] 次に、図13~14は、本発明の実施の形態の第4例を示している。本実施例の場合には、ホルダ61と予圧パッド70と捩りコイルばね30との設置方向を、前述の図1~9に示した実施例1の場合に対して、図13の角度 θ 分だけずらせている。即ち、このホルダ61に設けた各第一、第二の突部97、98の内径側側面に沿う予圧パッド70の変位可能な方向である、図13に矢印ハで示す方向を、ウォーム軸29の中心軸と、この

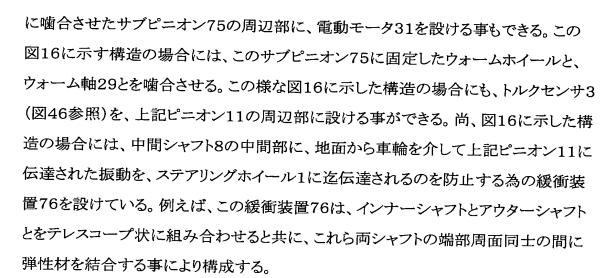


ウォーム軸29に設けたウォームとウォームホイール28(図2、4、5参照)との噛合部と を含む仮想平面 lpha (図13)に対し、角度 heta 分だけ傾斜させている。 又、本実施例の 場合には、このウォームホイール28の回転方向により異なる、電動モータ31(図1〜 3)による駆動時にこのウォームホイール28から上記ウォーム軸29に加わる反力の方 向である、図13に矢印イ、ロで示す方向と、上記各第一、第二の突部97、98の内径 側側面に沿う予圧パッド70の変位方向である、図13に矢印ハで示す方向とがなす 角度  $\beta_1$  、  $\beta_2$  を、ほぼ等しくしている ( $\beta_1$  ≒  $\beta_2$ )。 言い換えれば、上記各第一、第 二の突部97、98の内径側側面に沿う予圧パッド70の変位方向である、上記矢印ハ で示す方向により、上記矢印イ、ロで示す方向同士がなす角度 γ (図13)を、ほぼ二 等分している。

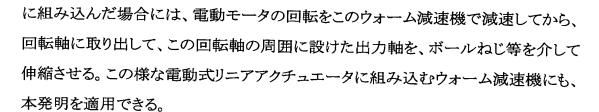
- 上述の様に構成する本実施例の場合には、電動モータ31による駆動時に上記ウォ [0129] ームホイール28から上記ウォーム軸29に加わる、図13の矢印イ、ロの方向の反力に 基づく上記予圧パッド70の弾性変形量の、この方向の違いによる差を小さくし易い。 この為、この予圧パッド70の各平面部91と、ホルダ61に設けた第一、第二の各突部 97、98の内径側側面との間に隙間が存在する場合でも、上記予圧パッド70がこれら 内径側側面に衝合する際の衝撃力の、上記方向の違いによる差も小さくし易い。そ の他の構成及び作用に就いては、前述の図1〜9に示した実施例1の場合と同様で ある為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略する。
- 尚、図示は省略するが、本実施例の場合とは異なり、前述の図1〜9に示した実施 [0130] 例1の構造で、電動モータ31の駆動力を同じにしたと仮定した場合での、ウォームホ イール28からウォーム軸29に加わる反力の大きさを、この反力の方向に拘らずほぼ 等しくする事により、この反力に基づく予圧パッド70の弾性変形量の、この反力の方 向の違いによる差を小さくする事もできる。又、この様な構成を採用した場合には、こ れら反力の方向(図7に矢印イ、ロで示す方向)と、ウォーム軸29の中心軸と、このウ ォーム軸29に設けたウォームとウォームホイール28との噛合部とを含む仮想平面  $\alpha$  ( 図7)とがなす角度がほぼ等しくなる。この為、上述の図13、14に示した実施例4の 場合と異なり、ホルダ61に設けた第一、第二の各突部97、98の内径側側面に沿う 予圧パッド70の変位可能な方向を、上記ウォーム軸29の中心軸と上記噛合部とを結



- [0131] 又、上述した各実施例の場合には、ピニオン軸10(図1、46参照)の端部に固定したピニオン11とラック12(図46参照)とを直接噛合させているが、本発明はこの様な構造に限定するものではない。例えば、ピニオン軸の下端部に設けたピンを、このピニオン軸と別体に設けたピニオンギヤの長孔内に、この長孔の長さ方向の変位を自在として係合させると共に、このピニオンギヤとラックとを噛合させ、車速に応じてステアリングシャフトの回転角度に対するラックの変位量の比を変化させる、所謂車速応動可変ギヤレシオ機構(VGS)を組み込んだ構造と、本実施例の構造とを組み合わせる事もできる。
- [0132] 又、本発明は、電動モータを、ステアリングシャフト2の周囲に設けた構造に限定するものではない。例えば、図15に示す様に、ラック12と噛合させるピニオン11(図46参照)の周辺部に、電動モータ31を設けた構造とする事もできる。そして、この様な図15に示す構造の場合には、上記ピニオン11又はこのピニオン11に支持した部材の一部に、ウォーム減速機16を構成するウォームホイールを固定する。この様な図15に示した構造の場合には、トルクセンサ3(図46参照)を、ステアリングシャフト2の周囲ではなく、上記ピニオン11の周辺部に設ける事もできる。
- [0133] 又、図16に示す様に、ラック12の一部で、ピニオン11との係合部から外れた位置

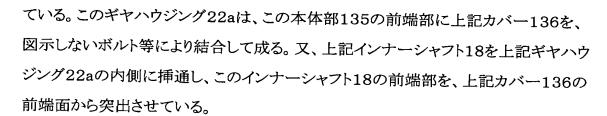


- [0134] この様に、上記本発明のアシスト軸は、ステアリングシャフトと、ピニオンと、このピニオンと離れた位置でラックに噛合するサブピニオンとのうちの何れかの部材等とする事ができる。
- [0135] 又、上述した各実施例の場合には、電動モータ31を構成する、コイル45に送る励磁電流の方向を切り換える為のロータ位相検出器を、ブラシ48とコンミテータ46(図2、3参照)とにより構成している。但し、本発明は、この様な構造に限定するものではなく、図17に示す様に、ロータ位相検出器を、回転軸32に固定した永久磁石製のエンコーダ78と、ホールIC77とにより構成して、電動モータ31を、所謂ブラシレス構造とする事もできる。又、図17に示す構造の場合には、ステータ39aを、ケース23の内周面に固定した積層鋼板製のコア82と、このコア82の複数個所に巻回したコイル83とにより構成すると共に、ロータ38aを、上記回転軸32の中間部外周面に固定した永久磁石84により構成している。又、この様な構造を採用した場合に、上記ステータ39aに送る電流の大きさの増減を制御するベクトル制御装置を設ける事により、このステータ39aの磁力を切り換える事もできる。
- [0136] 又、上述した各実施例の場合には、ウォーム減速機を電動式パワーステアリング装置に組み込んだ場合に就いて説明した。但し、本発明のウォーム減速機は、この様な用途に使用するものに限定するものではなく、電動ベッド、電動テーブル、電動椅子、リフター等の各種機械装置に組み込む電動式リニアアクチュエータ等に組み込んで使用する事もできる。例えば、ウォーム減速機をこの電動式リニアアクチュエータ

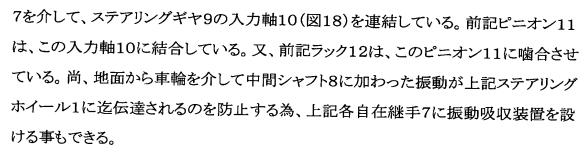


[0137] 本発明のウォーム減速機及び電動式パワーステアリング装置は、以上に述べた通り構成され作用する為、ウォーム減速機での歯打ち音の発生を抑えるべく、このウォーム減速機を構成するウォーム軸に、弾性部材により別の部材を介して弾力を付与する構造で、この別の部材がこの別の部材の変位を規制する部分に衝合する事による異音の発生を抑える事ができる。

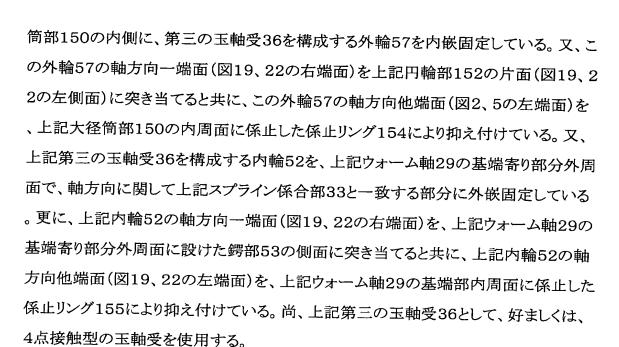
- [0138] 図18〜24は、本発明の実施例5を示している。本実施例の電動式パワーステアリング装置は、後端部にステアリングホイール1を固定したステアリングシャフト2と、このステアリングシャフト2を挿通自在なステアリングコラム15と、このステアリングシャフト2に補助トルクを付与する為のウォーム減速機16aと、このステアリングシャフト2の前端側に設けたピニオン11(図46参照)と、このピニオン11又はこのピニオン11に支持した部材と噛合させたラック12(図46参照)と、トルクセンサ3(図46参照)と、電動モータ31と、制御器6(図46参照)とを備える。
- [0139] このうちのステアリングシャフト2は、アウターシャフト17と、インナーシャフト18とを、スプライン係合部により、回転力の伝達自在に、且つ軸方向に関する変位を可能に組み合わせて成る。又、本実施例の場合には、上記アウターシャフト17の前端部とインナーシャフト18の後端部とをスプライン係合させると共に、合成樹脂を介して結合している。従って、上記アウターシャフト17とインナーシャフト18とは、衝突時にはこの合成樹脂を破断させて、全長を縮める事ができる。
- [0140] 又、上記ステアリングシャフト2を挿通した筒状のステアリングコラム15は、アウターコラム19とインナーコラム20とをテレスコープ状に組み合わせて成り、軸方向の衝撃が加わった場合に、この衝撃によるエネルギを吸収しつつ全長が縮まる、所謂コラプシブル構造としている。そして、上記インナーコラム20の前端部を、ギヤハウジング22aを構成する本体部135とカバー136とのうち、本体部135の後端面に結合固定し



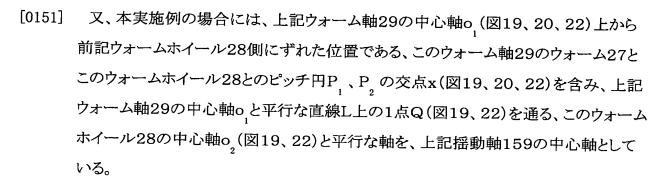
- [0141] 又、上記ステアリングコラム15は、その中間部を支持ブラケット24により、ダッシュボードの下面等、車体26の一部に支承している。又、この支持ブラケット24と車体26との間に、図示しない係止部を設けて、この支持ブラケット24に前方に向かう方向の衝撃が加わった場合に、この支持ブラケット24が上記係止部から外れる様にしている。又、上記ギヤハウジング22aの上端部も、上記車体26の一部に支承している。更に、チルト機構及びテレスコピック機構を設ける事により、前記ステアリングホイール1の前後位置及び高さ位置の調節を自在としている。この様なチルト機構及びテレスコピック機構は、従来から周知であり、本実施例の特徴部分でもない為、詳しい説明は省略する。
- [0142] 又、上記インナーシャフト18を、第一のインナーシャフト138と、第二のインナーシャフト139とを、トーションバー140(図19、20)により連結する事により構成している。このトーションバー140は、この第二のインナーシャフト139の内側に挿通しており、このトーションバー140の後端部(図20の右端部)を上記第一のインナーシャフト138の前端部(図20の左端部)に、このトーションバー140の前端部(図20の左端部)を上記第二のインナーシャフト139の前端部(図20の左端部)に、それぞれ結合している。前記トルクセンサ3は、上記トーションバー140の捩れに基づく上記第一、第二の両インナーシャフト138、139の相対回転力向と相対回転量とから、ステアリングホイール1からステアリングシャフト2に加えられるトルクの方向と大きさとを検出し、検出値を表す信号(検出信号)を、前記制御器6に送る。そして、この制御器6は、この検出信号に応じて、前記電動モータ31に駆動の為の信号を送り、所定の方向に所定の大きさで補助トルクを発生させる。
- [0143] 又、上記第二のインナーシャフト139の前端部で、上記ギヤハウジング22aを構成するカバー136の前端面から突出した部分は、自在継手7を介して、中間シャフト8(図18)の後端部に連結している。又、この中間シャフト8の前端部に、別の自在継手



- [0144] 又、前記ウォーム減速機16aは、上記第二のインナーシャフト39の一部に外嵌固定自在なウォームホイール28と、ウォーム軸29と、弾力付与手段137とを備える。又、この弾力付与手段137は、捩りコイルばね141と、予圧パッド142とを備える。
- [0145] 更に、上記ウォームホイール28とウォーム軸29とは、前記ギャハウジング22aの内側に設けて、このウォームホイール28と、このウォーム軸29の中間部に設けたウォーム27とを噛合させている。又、上記電動モータ31は、上記ギャハウジング22aに結合固定したケース23と、このケース23の内周面に設けた、永久磁石製のステータ39(図21)と、このケース23の内側に設けた回転軸32と、この回転軸32の中間部に上記ステータ39と対向させる状態で設けたロータ38(図21)とを備える。
- [0146] 又、上記ケース23を構成する底板部40の中心部に設けた凹孔41の内周面と、上記回転軸32の基端部外周面との間に、第一の玉軸受34を設けて、上記ケース23に対しこの回転軸32の基端部(図19、21の左端部)を、回転自在に支持している。又、上記ケース23の中間部内周縁に設けた隔壁部42の内周縁と、上記回転軸32の中間部外周面との間に、第二の玉軸受35を設けて、この隔壁部42に対しこの回転軸32の中間部を回転自在に支持している。
- [0147] 更に、前記ウォーム軸29の基端部(図19、22の左端部)内周面に設けた雌スプライン部50を、前記電動モータ31の回転軸32の先端部に設けた雄スプライン部51とスプライン係合させて成るスプライン係合部33により、上記両軸29、32の端部同士を連結している。この構成により、上記ウォーム軸29は、上記回転軸32と共に回転する。
- [0148] 又、前記ギャハウジング22aの内側に軸受ホルダ149を設けると共に、この軸受ホルダ149に、上記ウォーム軸19を回転自在に支持している。この軸受ホルダ149は、大径筒部150と小径筒部151とを、円輪部152により連結している。そして、この大径



- [0149] 更に、本実施例の場合には、上記軸受ホルダ149を、上記ギヤハウジング22aの内側に、揺動変位を自在に支持している。この為に、この軸受ホルダ149を構成する小径筒部151の一部で前記ウォームホイール28側(図19、22の上側)の径方向反対側2個所位置に、1対の第一の通孔158を形成している。そして、図23に示す様に、上記軸受ホルダ149の内側に揺動軸159を、これら各第一の通孔158を通じて、上記ウォーム軸29を避けつつ挿入すると共に、これら各第一の通孔158に上記揺動軸159の両端寄り部分を、隙間嵌めにより内嵌している。更に、この揺動軸159の両端部で、上記各第一の通孔158から、上記軸受ホルダ149の外側に突出させた部分を、上記ギヤハウジング22aを構成する本体部135に設けた凹孔160と第二の通孔161とに、それぞれ隙間嵌めにより内嵌している。
- [0150] 又、上記本体部135のうちで上記第二の通孔161を設けた部分の外周面に、上記ギャハウジング22aのカバー136を構成する壁部162を重ね合わせて、上記第二の通孔161からの上記揺動軸159の抜け止めを図っている。この構成により、上記軸受ホルダ149は、上記ギャハウジング22aに対し、上記揺動軸159を中心とする揺動変位を自在に支持される。尚、本実施例の場合と異なり、上記各第一の通孔158と、上記凹孔160及び第二の通孔161とのうちの一方に、上記揺動軸159の両端寄り部分を締り嵌めにより内嵌固定する事もできる。

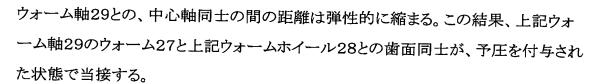


一方、上記ウォーム軸29の先端部(図19、22の右端部)は、上記ギヤハウジング2 [0152] 2aの内側に、第四の玉軸受37により、回転自在に支持している。この為に、この第 四の玉軸受37を構成する外輪60を、上記ギヤハウジング22aの内側に固定した第 二軸受ホルダ164に固定している。この第二軸受ホルダ164は、断面L字形で全体 を円環状に形成しており、この第二軸受ホルダ164の片側(図19、22の左側)に設 けた筒部165の内側に、上記外輪60を内嵌固定している。又、上記ウォーム軸29の 先端寄り部分の外周面で、前記ウォーム27から外れた部分に設けた大径部166に、 弾性材製で略円筒状のブッシュ167を緩く外嵌している。そして、このブッシュ167の 内側を通じて、上記ウォーム軸29の先端部を、このブッシュ167の軸方向一端面(図 19、22の右端面)から突出させている。又、このブッシュ167の軸方向中間部に、上 記第四の玉軸受37を構成する内輪65を外嵌固定している。又、この内輪65の軸方 向一端面(図19、22の左端面)を、上記ブッシュ167の軸方向他端部(図19、22の 左端部)に設けた外向鍔部169の内側面に突き当てる事により、上記内輪65の軸方 向の位置決めを図っている。そして、上記ブッシュ167の内周面と上記大径部166の 外周面との間に微小隙間を設ける事により、このブッシュ167に対する上記ウォーム 軸29の所定の範囲での傾き(径方向の変位)を可能としている。

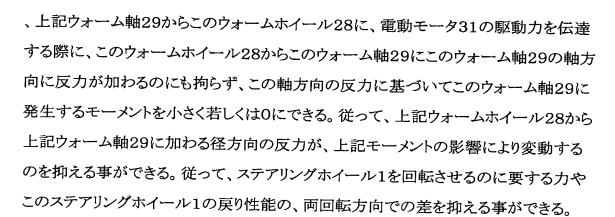
[0153] 又、上記第二軸受ホルダ164の他端面(図19、22の右端面)と上記ギャハウジング22aに設けた凹孔72の底面との間に、前記弾力付与手段137を構成する予圧パッド142を設けており、この予圧パッド142の一部に、上記ウォーム軸29の先端部に設けた小径部171をがたつきなく挿入している。この予圧パッド142は、図24に詳示する様に、固体潤滑材を混入した合成樹脂を射出成形する等により、円筒の外周面の径方向反対側2個所の片側部分を除去した如き形状に造っている。又、上記予圧

パッド142の外周面の径方向反対側2個所位置に、平面部172と腕部173とを、それぞれウォームホイール28側(図24の上側)の半部と、このウォームホイール28と反対側(図24の下側)の端部とに設けている。そして、上記予圧パッド142の中心部に軸方向に貫通する状態で形成した通孔174に、上記ウォーム軸29の小径部171を挿入している。この通孔174の内周面は、この小径部171を支持する滑り軸受としての機能を有する。又、この通孔174の両端部内周面を、開口端に向かう程直径が大きくなったテーパ面としている。この様な予圧パッド142は、上記ギャハウジング22aに設けた凹孔72の内側に、所定の範囲での変位を可能に支持している。

- [0154] 又、上記予圧パッド142の周囲に、前記捩りコイルばね141を設けている。そして、この捩りコイルばね141の両端部で、径方向反対側2個所位置に設けた1対の係止部175を、前記第二軸受ホルダ164の他端面で径方向反対側2個所位置に軸方向に突出する状態で設けた1対の係止突部176の片側に係止している。又、これら各係止突部176の先端部を、上記凹孔72の底面の2個所位置に設けた図示しない孔部に内嵌している。この構成により、前記ギャハウジング22aに対する上記各係止突部176の位置が規制される。そして、上記予圧パッド142の外周面のうち、上記ウォームホイール28と反対側に設けた第一部分円筒面部177に、上記捩りコイルばね141の内周縁を弾性的に押し付ける事により、上記ウォーム軸29の先端部に、上記予圧パッド142を介して、前記ウォームホイール28に向かう方向の弾力を付与している
- [0155] 即ち、上記予圧パッド142に設けた通孔174に上記ウォーム軸29の先端部を挿入する以前の状態で、この通孔174の中心軸は、上記第二軸受ホルダ164の中心軸に対し、片側(図19、20、22、24の上側)に片寄っている。この為、上記予圧パッド142に設けた通孔174の内側に上記ウォーム軸29の先端部を挿入すると、この予圧パッド142に設けた第一部分円筒面部177により、上記捩りコイルばね141の直径が弾性的に押し広げられる。そして、この捩りコイルばね141が巻き戻る(直径を縮める)方向に弾性復帰する傾向となり、この捩りコイルばね141から上記ウォーム軸29の先端部に、上記ウォームホイール28に向かう方向の弾力が付与される。この構成により、このウォームホイール28を外嵌固定した前記第二のインナーシャフト139と上記



- [0156] 又、本実施例の場合には、上記予圧パッド142の外周面のうち、上記ウォームホイール28側に設けた第二部分円筒面部178の曲率半径を、上記第一部分円筒面部177の曲率半径よりも小さくしている。又、上記予圧パッド142の周囲に上記捩りコイルばね141を設けた状態で、この捩りコイルばね141を構成する各1巻きずつの線材要素の表面と、これら各線材要素と隣り合う別の線材要素の表面との間(線間)に、軸方向の隙間を設けている。
- [0157] 一方、上記ウォーム軸29と前記第三の玉軸受36及び軸受ホルダ149とを、前記ギャハウジング22aの内側に組み付けるのには、先ず、このウォーム軸29の基端部の周囲に、上記第三の玉軸受36及び軸受ホルダ149を組み付ける。次いで、これらウォーム軸29と第三の玉軸受36と軸受ホルダ149とを、上記ギャハウジング22aの内側に配置する。そして、この軸受ホルダ149に設けた各第一の通孔158と、このギャハウジング22aを構成する本体部135の一部で互いに対向する2個所位置に設けた凹孔160及び第二の通孔161とを整合させた状態で、これら各第一、第二の通孔158、161及び凹孔160に、前記揺動軸159を挿通支持する。又、上記本体部135のうちでこの第二の通孔161を設けた部分に、上記ギャハウジング22aのカバー136を構成する壁部162を重ね合わせた状態で、上記本体部135とこのカバー136とを、図示しないボルト等により結合する。
- [0158] 上述の様に、本実施例のウォーム減速機とこれを組み込んだ電動式パワーステアリング装置の場合には、捩りコイルばね141と予圧パッド142とから成る弾力付与手段137により、ウォーム軸29の先端部に、ウォームホイール28に向かう方向の弾力を付与している。この為、安価な構造で、これらウォームホイール28とウォーム軸29のウォーム27との噛合部に予圧を付与する事ができ、この噛合部での歯打ち音の発生を抑える事ができる。しかも、本実施例の場合には、上記ウォーム軸29の揺動中心軸となる、揺動軸159を、このウォーム軸29の中心軸0」上から上記ウォームホイール28側にずれた位置に、このウォームホイール28の中心軸0。と平行に設けている。この為



- [0159] 特に、本実施例の場合には、上記ウォーム軸29の中心軸の」上から上記ウォームホイール28側にずれた位置である、このウォーム軸29のウォーム27とこのウォームホイール28とのピッチ円P」、P2の交点xを含み、このウォーム軸29の中心軸のと平行な直線L上の1点Qを通る、このウォームホイール28の中心軸のと平行な軸を、上記揺動軸159の中心軸としている。この為、上記ウォームホイール28から上記ウォーム軸29に、このウォーム軸29の軸方向に反力が加わるのにも拘らず、この軸方向の反力に基づきこのウォーム軸29にモーメントが発生する事をなくす(0にする)事ができる。従って、上記ステアリングホイール1を回転させるのに要する力やこのステアリングホイール1の戻り性能の、両回転方向での差をなくす事ができる。
- [0160] 又、本実施例の場合には、第三の玉軸受36を支持した軸受ホルダ149をギャハウジング22aに対し、揺動変位可能に支持している。この為、この第三の玉軸受36として、外輪の一部に揺動軸を固設したものでない、従来から一般的に使用しているものを使用しつつ、この第三の玉軸受36を上記ギャハウジング22aに対し揺動変位を可能に支持でき、コストの上昇を抑える事ができる。
- [0161] 更に、本実施例の場合には、上記ウォーム軸29の軸方向に関して、このウォーム軸29の両端部を支持する第三、第四の玉軸受36、37のうち、電動モータ31側の第三の玉軸受36と、上記ウォーム軸29のウォーム27とウォームホイール28との噛合部との間に上記揺動軸159を設けている。この為、このウォーム軸29の電動モータ31側の基端部の揺動変位量を少なくしつつ、上記噛合部に大きな予圧を付与する事ができ、この噛合部での耳障りな歯打ち音の発生を、より効果的に抑える事ができる。尚、本実施例の場合と異なり、揺動軸を、上記噛合部に関して電動モータ31と反対側に

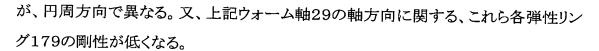
設けた場合には、上記ウォーム軸29の基端部の揺動変位が大きくなる。



- [0162] 又、上記噛合部に関して、上記揺動軸159と反対側に前記弾力付与手段137を設けている。この為、この弾力付与手段137を構成する捩りコイルばね141の弾性変形量を大きくでき、上記ウォーム軸29に付与する弾力の大きさを調節し易くできる。
- [0163] 又、本実施例の場合には、上記予圧パッド142が合成樹脂製である為、上記ウォーム軸29の先端部を、この予圧パッド142に設けた通孔174の内側に挿入し易くできる。又、上記捩りコイルばね141を構成する各1巻きの線材要素の表面と、これら各線材要素と隣り合う別の線材要素の表面とが軸方向に接触している場合には、この接触部で摩擦が生じる事が、上記捩りコイルばね141により上記ウォーム軸29に付与する弾力が不適切に変化する原因となる。これに対して、本実施例の場合には、上記各1巻きの線材要素の表面と、これら各線材要素と隣り合う別の線材要素との表面同士の間に軸方向の隙間を設けている為、上記ウォーム軸29に所定の弾力を、より安定して付与できる。

### 実施例 6

[0164] 図25〜26は、本発明の実施例6を示している。本実施例の場合には、ギャハウジング22aに対し軸受ホルダ149を揺動変位を自在に支持する為の揺動軸159の両端寄り部分外周面と、この軸受ホルダ149に設けた各第一の通孔158の内周面との間に弾性リング179を、それぞれ設けている。これら各弾性リング179は、それぞれが金属製である内径側円筒部180と外径側円筒部181とを、弾性材であるゴム製の連結部182により、互いに同心に連結している。即ち、これら各連結部182を、上記両円筒部180、181に加硫接着して、これら両円筒部180、181同士を連結している。又、これら各連結部182は、これら両円筒部180、181の間部分の径方向反対側2個所位置に互いに離隔した状態で設けている。具体的には、この間部分のうちのウォームホイール28(図19、20、22参照)側と反対側との端部の2個所位置(図25、26の上下方向両端部の2個所位置)に上記各連結部182、182を設けており、これら各連結部182を設けた部分と位相が90度異なる、ウォーム軸29の軸方向に関して両端部(図19の表裏方向両端部、図20の左右方向両端部)を、空間部183としている。この構成により、上記揺動軸159の径方向に関する上記各弾性リング179の剛性

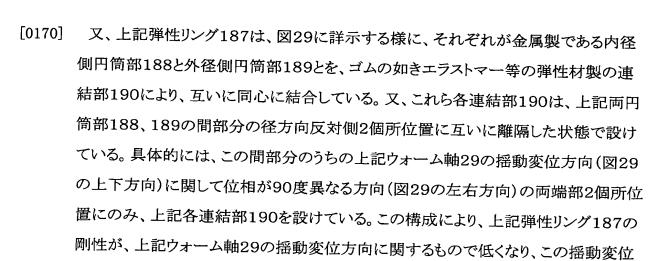


- この様な本実施例のウォーム減速機によれば、ウォーム軸29の回転トルクを徒に増 [0165] 大させる事なく、このウォーム軸29のウォーム27とウォームホイール28との噛合部で の歯打ち音の発生を抑える事ができる。即ち、このウォーム軸29をギヤハウジング22 aに対し軸方向に対する変位を不能として支持している場合には、上記ウォームホイ ール28に回転振動が入力された場合に、上記ウォーム軸29が回転運動し易くなる。 又、このウォーム軸29には慣性モーメントが大きい電動モータ31の回転軸32(図19 、21、22参照)を連結している為、上記ウォームホイール28の回転振動に基づき、こ のウォーム軸29のウォーム27と上記ウォームホイール28との歯面同士の間で伝達さ れる力が大きくなる。従って、この力が加わった場合でもこれら両歯面同士が離れな い様にする為には、上記ウォーム軸29に弾力付与手段137(図19等参照)により付 与する弾力を大きくする必要があるが、この弾力が過大になった場合には、このウォ ーム軸29の回転トルクを徒に増大させる事となる。これに対して、本実施例の場合に は、軸受ホルダ149と揺動軸159との間に、一部が弾性材製である弾性リング179を 設けている。この為、上記ウォームホイール28に回転振動が入力された場合に、上 記ウォーム軸29を軸方向に変位し易くでき、このウォーム軸29を回転運動しにくくで きる。この為、上記各歯面同士の間で伝達される力を小さくできる。この結果、このウ ォーム軸29の回転トルクを徒に増大させる事なく、これら各歯面同士が離れる事を防 止でき、上記噛合部での歯打ち音の発生を抑える事ができる。更に、これら両歯面同 士の衝合に基づく振動を、上記ギヤハウジング22aに迄伝達しにくくでき、この振動 に基づく異音の発生を抑える事ができる。
- [0166] 又、本実施例の場合には、上記各弾性リング179の剛性を円周方向で異ならせると共に、ウォーム軸29の軸方向に関する各弾性リング179の剛性を低くしている。この為、これら各弾性リング179全体の必要とする剛性を確保しつつ、ギャハウジング22aに対し上記ウォーム軸29を軸方向に変位し易くできる。従って、このウォーム軸29の回転トルクが増大するのを、より効果的に抑える事ができる。その他の構成及び作用に就いては、上述の図18~24に示した実施例5の場合と同様である為、同等部



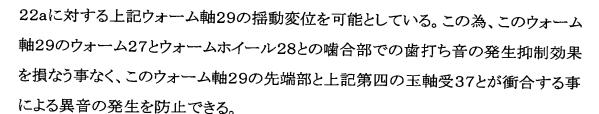
[0167] 図27は、本発明の実施例7を示している。本実施例の場合には、上述の図25〜2 6に示した実施例6で使用した弾性リング179を、ギヤハウジング22aに設けた凹孔1 60及び第二の通孔161の内周面と、揺動軸159の両端部外周面との間に設けている。その他の構造及び作用に就いては、上述した実施例6と同様である。尚、上述の図25〜27に示した実施例6、7の構造で、弾性リング179の連結部182を構成する弾性材として、ゴム以外のエラストマー、合成樹脂等を使用する事もできる。又、弾性リング179の全体を、合成樹脂等の弾性材製とする事もできる。

- [0168] 図28~29は、本発明の実施例8を示している。本実施例の場合には、前述の図18~24に示した実施例5の構造で、弾力付与手段であるコイルばね186を、電動モータ31の回転軸32と、ウォーム軸29との間に設けている。即ち、本実施例の場合には、この回転軸32の一端面(図28の右端面)に凹部184を設けると共に、この凹部184の底面と、上記ウォーム軸29の基端面(図28の左端面)に設けたスプライン孔185の底面との間に、上記コイルばね186を設けている。そして、このコイルばね186により、上記ウォーム軸29に上記回転軸32から離れる方向の弾力を付与している。又、本実施例の場合も、上述した実施例5~7の場合と同様に、上記ウォーム軸29の揺動中心となる揺動軸159を、このウォーム軸29の中心軸01上からウォームホイール28側(図28の上側)にずれた位置に設けている。この構成により、このウォーム軸29は、上記揺動軸159を中心として、このウォームホイール28側に弾性的に揺動変位する。
- [0169] 又、本実施例の場合には、上記ウォーム軸29の先端部外周面を、段付でない単なる円筒面とすると共に、この先端部を、ギヤハウジング22aに設けた凹孔72の内側に配置している。そして、この凹孔72の内周面と上記ウォーム軸29の先端部外周面との間に、第二の弾性リングに相当する、弾性リング187と、第四の玉軸受37とを設けている。このうちの第四の玉軸受37は、内輪65を上記ウォーム軸29の先端部に外嵌固定する事により、この先端部の周囲に設けている。



方向と90度異なる方向に関するもので高くなる。

- [0171] 又、本実施例の場合には、上記各内径側、外径側円筒部188、189の間部分で、上記ウォーム軸29の揺動変位方向の両端部に位置する、上記外径側円筒部189の内周面の2個所位置に、ゴムの如きエラストマー等の弾性材製の断面部分円弧形のストッパ部191を設けている。又、これら各ストッパ部191の内周面と、上記内径側円筒部188の外周面との間に、微小隙間を設けている。これら各ストッパ部191は、上記ウォーム軸29が過度に揺動変位する傾向となった場合に、上記内径側円筒部188の外周面と当接する事により、このウォーム軸29の過度の揺動変位を防止する。この様な弾性リング187は、前記第四の玉軸受37を構成する外輪60に、上記内径側円筒部188を外嵌固定すると共に、前記ギャハウジング22aに設けた凹孔72に上記外径側円筒部189を内嵌固定する事で、上記ウォーム軸29とギャハウジング22aとの間に設けている。
- [0172] 上述の様に構成する本実施例の場合には、電動モータ31の回転軸32の一端面と、ウォーム軸29の基端面との間にコイルばね186を設けている為、このウォーム軸29の基端部に係止した係止リング155を介して、第三の玉軸受36に、上記コイルばね186の弾力に基づく予圧を付与できる。この為、異音の発生を抑えつつ、上記第三の玉軸受36として、軸方向隙間が比較的大きい、深溝型の玉軸受を使用でき、コストの低減を図れる。
- [0173] 又、本実施例の場合には、上記ウォーム軸29の先端部を支持する第四の玉軸受3 7とギャハウジング22aとの間に弾性リング187を設ける事により、このギャハウジング



- [0174] 又、本実施例の場合には、上記第四の玉軸受37とギャハウジング22aとの間に設けた弾性リング187の剛性を、上記ウォーム軸29の揺動変位方向に関するもので低くすると共に、この揺動変位方向と90度位相が異なる方向に関するもので高くしている。この為、上記ウォーム軸29が意図しない方向に変位する事を防止しつつ、上記ウォームホイール28側へのこのウォーム軸29の揺動変位をより行ない易くして、上記 噛合部での歯打ち音の発生を、より効果的に抑える事ができる。
- [0175] 又、本実施例の場合には、上記弾性リング187に、上記ウォーム軸29の揺動変位を規制する為のストッパ部191を設けている為、このウォーム軸29が過度に揺動変位するのを防止できる。その他の構成及び作用に就いては、前述の図18〜24に示した実施例5の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略する。

- [0176] 図30は、本発明の実施例9を示している。本実施例の場合には、上述の図28~2 9に示した実施例8の構造で、弾力付与手段であるコイルばね186を、軸受ホルダ1 49とギヤハウジング22aとの間に設けている。即ち、本実施例の場合には、このギヤハウジング22aの内面と、上記軸受ホルダ149を構成する大径筒部150の外周面に設けた凹孔192の底部との間に、上記コイルばね186を設けている。そして、このコイルばね186により、上記ウォーム軸29の基端部に径方向の弾力を付与している。又、このコイルばね186は、このウォーム軸29の軸方向に関して、このウォーム軸29の揺動中心となる揺動軸159よりも、このウォーム軸29の基端側にずれた位置に設けている。この構成により、このウォーム軸29は、上記揺動軸159を中心として、上記ウォームホイール28側に弾性的に揺動変位する。
- [0177] この様な本実施例の場合には、上記ウォーム軸29と電動モータ31の回転軸32とを 連結して成る部分の全長を大きくする事なく、上記噛合部に予圧を付与できる。その



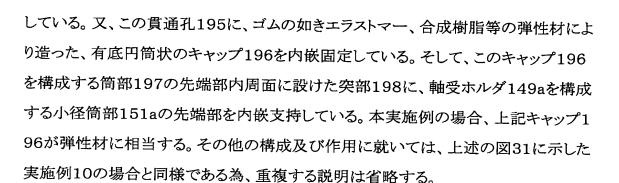
他の構成及び作用に就いては、上述の図28-29に示した実施例8の場合と同様で ある為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略する。

## 実施例 10

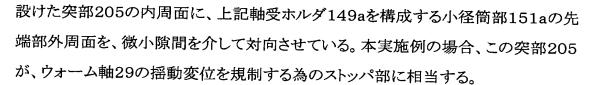
- [0178] 図31は、本発明の実施例10を示している。本実施例の場合には、前述の図28〜 29に示した実施例8の構造で、ウォーム軸29の両端部を支持する為の第三、第四の 両玉軸受36、37を、軸受ホルダ149aにより支持している。この為に、本実施例の場 合には、上記軸受ホルダ149aを構成する小径筒部151aの全長を大きくすると共に 、この小径筒部151aの軸方向中間部で円周方向一部に通孔193を形成している。 そして、上記軸受ホルダ149aの内側に上記ウォーム軸29を設けると共に、このウォ ーム軸29の基端部外周面及び上記軸受ホルダ149aを構成する大径筒部150の内 周面の間と、このウォーム軸29の先端部外周面及び上記小径筒部151aの先端部 内周面の間とに、それぞれ第三、第四の各玉軸受36、37を設けている。又、上記小 径筒部151aの先端部外周面と、ギヤハウジング22aに設けた凹孔72の内周面との 間に、ゴムの如きエラストマー等の弾性材製の弾性リング194(弾性材に相当する)を 設けている。 更に、上記ウォーム軸29のウォーム27の一部で、上記小径筒部151a に設けた通孔193からこの小径筒部151a外に露出した部分を、ウォームホイール28 と噛合させている。
- この様な本実施例の場合には、前述の図28~29に示した実施例8の場合と同様 [0179] に、上記ウォーム軸29のウォーム27とウォームホイール28との噛合部での歯打ち音 の発生抑制効果を損なう事なく、このウォーム軸29の先端部と第四の玉軸受37とが 衝合する事による異音の発生を防止でき、更に、このウォーム軸29の過度の揺動変 位を防止できる。その他の構成及び作用に就いては、前述の図28〜29に示した実 施例8の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略 する。

## 実施例 11

図32は、本発明の実施例11を示している。本実施例の場合には、上述の図31に [0180] 示した実施例10の構造で、ギヤハウジング22aの一部で、ウォーム軸29の先端面と 対向する部分に、このギヤハウジング22aの内外両面を貫通する貫通孔195を形成



- [0181] 図33〜34は、本発明の実施例12を示している。本実施例の場合には、前述の図31に示した実施例10の構造で、軸受ホルダ149aの小径筒部151aの先端開口を塞ぐ板部199を設けると共に、この板部199の先端面中心部に軸方向に突出する軸部200を設けている。そして、この軸部200の外周面と、ギャハウジング22aに設けた凹孔72の内周面との間に、第二の弾性リングに相当する、弾性リング201を設けている。この弾性リング201は、図34に詳示する様に、それぞれが金属製である外径側円筒部202と内径側円筒部203とを、ゴムの如きエラストマー等の弾性材製の連結部204により互いに同心に連結している。又、この外径側円筒部202の軸方向片半部(図33の左半部)を、上記内径側円筒部203の軸方向一端面(図33の左端面)よりも軸方向に突出させて、上記外径側円筒部202の全長をこの内径側円筒部203の全長よりも大きくしている。又、上記連結部204の軸方向一端面(図33の左端面)の外周縁部に軸方向に突出した突部205を設けると共に、この突部205を、上記外径側円筒部202の軸方向片半部内周面に結合している。
- [0182] 更に、上記連結部204の一部で、ウォーム軸29の揺動変位方向(図16、17の上下方向)両端部に位置する、径方向反対側2個所位置に、軸方向に貫通する通孔206を設けている。この構成により、上記弾性リング201の剛性は、上記ウォーム軸29の揺動変位方向に関するもので低くなると共に、この揺動変位方向と90度位相が異なる方向に関するもので高くなる。この様な弾性リング201は、上記ギャハウジング22aに設けた凹孔72に上記外径側円筒部202を内嵌固定すると共に、上記軸受ホルダ149aの先端面に設けた軸部200に上記内径側円筒部203を外嵌固定する事で、上記ギャハウジング22aとこの軸部200との間に設けている。又、上記連結部204に

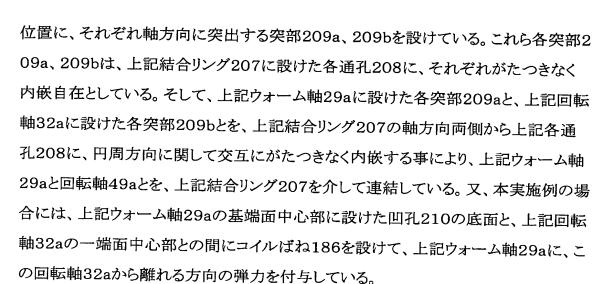


[0183] この様な本実施例の場合には、弾性リング201の剛性が低い部分と、ウォーム軸29 の過度の揺動変位を防止するストッパ部としての機能を果たす突部205とを、上記弾性リング201の軸方向にずらせている。その他の構成及び作用に就いては、前述の図31に示した実施例10の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略する。

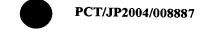
#### 実施例 13

[0184] 図35は、本発明の実施例13を示している。本実施例の場合には、前述の図30に示した実施例9の構造と、前述の図31に示した実施例10の構造とを組み合わせた如き構造を有する。即ち、本実施例の場合には、図31に示した実施例10の構造で、第三の玉軸受36と第四の玉軸受37(図31参照)とを支持する、軸受ホルダ149aを構成する大径筒部150の外周面と、ギャハウジング22aの内面との間に、コイルばね186を、この軸受ホルダ149aの径方向に設けている。その他の構成及び作用に就いては、前述の図30に示した実施例9及び図31に示した実施例10の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明は省略する。

- [0185] 次に、図36~37は、本発明の実施例14を示している。本実施例の場合には、前述の図31に示した実施例10の構造で、電動モータ31の回転軸32aの一端部(図36の右端部)と、ウォーム軸29aの基端部(図36の左端部)とを、弾性材製の結合リング207を介して、互いの相対回転を阻止した状態で連結している。この結合リング207は、図37に詳示する様に、ゴムの如きエラストマー等の弾性材により、円筒状に造っており、円周方向等間隔複数個所(図示の例の場合は8個所)に、軸方向に貫通する断面略三角形の通孔208を形成している。
- [0186] 又、上記ウォーム軸29aの基端面(図36の左端面)の外径寄り部分と、上記回転軸32aの一端面(図36の右端面)の外径寄り部分との円周方向複数個所(図示の例の場合には4個所)で、上記結合リング207に設けた一つ置きの通孔208に整合する

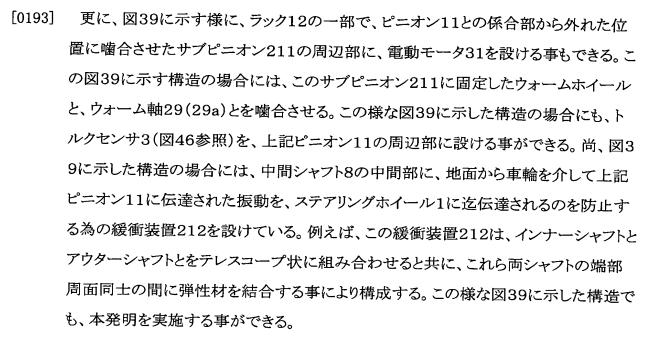


- [0187] この様な本実施例の場合には、上記ウォーム軸29aと回転軸32aとを、結合リング2 07を介して連結している。この為、これら回転軸32aとウォーム軸29aとの間で、回転 振動を伝達しにくくできる。その他の構成及び作用に就いては、前述の図31に示し た実施例10の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明 は省略する。
- [0188] 尚、図示は省略するが、本実施例の場合と異なり、上記結合リング207に設けた各通孔208の形成位置に、これら各通孔208の代わりに、それぞれ複数ずつの第一、第二の凹部を、円周方向に交互に設ける事もできる。この場合には、これら各第一、第二の凹部の底部を、上記結合リング207の軸方向に関して反対側とする。そして、ウォーム軸29aの基端面に設けた各突部209aと、上記回転軸32aの一端面に設けた各突部209bとを、上記各第一、第二の凹部にそれぞれ内嵌する事により、上記ウォーム軸29aと回転軸32aとを上記結合リング207を介して連結する。
- [0189] 又、上述した実施例5~14に於いて、ウォーム軸29、29aの両端寄り部分を回転自在に支持する第三、第四の玉軸36、37のうちの少なくとも一方の玉軸受36(又は37)を支持する軸受ホルダ149、149aと、ギヤハウジング22aとの間にグリースを充填する事もできる。この様な構成を採用した場合には、上記ウォーム軸29、29aとウォームホイール28との間で駆動力を伝達する際に、このウォームホイール28からこのウォーム軸29、29aに加わる反力に基づいて、このウォーム軸29、29aがこのウォームホイール28から離れる傾向となった場合に、上記軸受ホルダ149、149aを揺動変位し



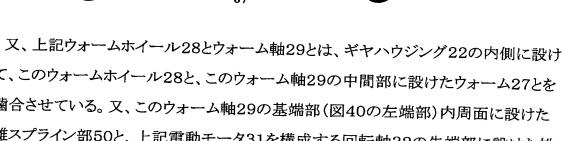
にくくできる。しかも、上記駆動力が大きくなり、上記反力が大きくなると、上記ウォーム軸29、29aが上記ウォームホイール28から離れる速度が大きくなる傾向となるが、この場合には、グリースの粘性抵抗も大きくなる。この為、上記軸受ホルダ149、149 aの揺動変位を抑える事ができ、上記ウォーム軸29、29aのウォーム20とウォームホイール28との歯面同士が離れる事を防止し易くできる。

- [0190] 又、上述した実施例5〜14に於いて、ウォーム軸29、29aの両端寄り部分を回転自在に支持する第三、第四の玉軸受36、37のうちの少なくとも一方の玉軸受36(又は37)を支持する軸受ホルダ149、149aを、マグネシウム合金製とする事もできる。この様な構成を採用した場合には、上記ウォーム軸29、29aのウォーム20とウォームホイール28との歯面同士の衝合によりこのウォーム軸29、29aに発生する振動を、上記軸受ホルダ149、149aで吸収し易くできる為、ギヤハウジング22aに迄この振動を伝達しにくくできる。
- [0191] 又、上記の場合には、ピニオン軸10(図5、46参照)の端部に固定したピニオン11とラック10(図46参照)とを直接噛合させているが、本発明はこの様な構造に限定するものではない。例えば、ピニオン軸の下端部に設けたピンを、このピニオン軸と別体に設けたピニオンギヤの長孔内に、この長孔の長さ方向の変位を自在として係合させると共に、このピニオンギヤとラックとを噛合させて、車速に応じてステアリングシャフトの回転角度に対するラックの変位量の比を変化させる、所謂車速応動可変ギヤレシオ機構(VGS)を組み込んだ構造と、上述した実施例5~14の構造とを組み合わせる事もできる。
- [0192] 又、本発明は、電動モータ31を、ステアリングシャフト2の周囲に設ける構造に限定するものでもない。例えば、図38に示す様に、ラック12と噛合させるピニオン11(図5、46参照)の周辺部に、電動モータ31を設ける事もできる。そして、この様な図38に示す構造の場合には、上記ピニオン11又はこのピニオン11に支持した部材の一部に、ウォーム減速機16aを構成するウォームホイールを固定する。この様な図38に示した構造の場合には、トルクセンサ3(図46参照)を、ステアリングシャフト2の周囲ではなく、上記ピニオン11の周辺部に設ける事もできる。この様な図38に示した構造でも、本発明を実施する事ができる。

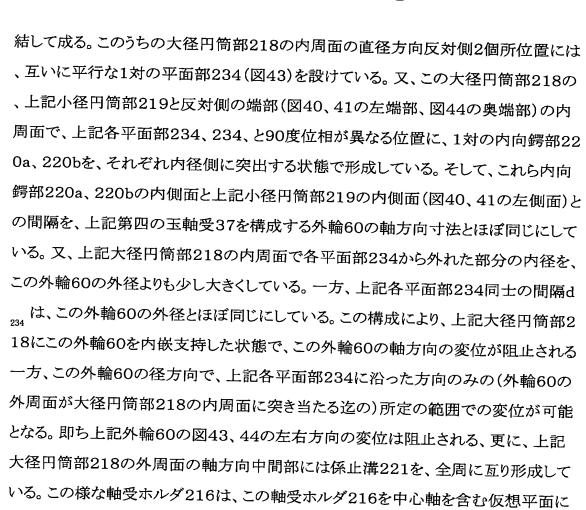


- [0194] 次に、図40~45は、本発明の実施例15を示している。本実施例の電動式パワーステアリング装置は、後端部にステアリングホイール1(図1、46等参照)を固定した、アシスト軸である、ステアリングシャフト2(図1、46等参照)と、このステアリングシャフト2を挿通自在なステアリングコラム15(図1、46等参照)と、このステアリングシャフト2に補助トルクを付与する為のウォーム減速機16bと、このステアリングシャフト2の前端側に設けたピニオン11(図46参照)と、このピニオン11又はこのピニオン11に支持した部材と噛合させたラック12(図46参照)と、トルクセンサ3(図46参照)と、電動モータ31と、制御器6(図46参照)とを備える。
- [0195] 上記ウォーム減速機16bは、上記ステアリングシャフト2を構成するインナーシャフト 18(図1等参照)の一部に外嵌固定自在なウォームホイール28と、ウォーム軸29と、 捩りコイルばね30aと、予圧パッド213aとを備える。
- [0196] 又、上記トルクセンサ3は、上記ステアリングシャフト2の中間部の周囲に設けて、上記ステアリングホイール1からこのステアリングシャフト2に加えられるトルクの方向と大きさとを検出し、検出値を表す信号(検出信号)を、上記制御器6に送る。そして、この制御器6は、この検出信号に応じて、上記電動モータ31に駆動の為の信号を送り、所定の方向に所定の大きさで補助トルクを発生させる。

[0197]



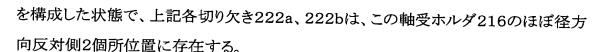
- て、このウォームホイール28と、このウォーム軸29の中間部に設けたウォーム27とを 噛合させている。又、このウォーム軸29の基端部(図40の左端部)内周面に設けた 雌スプライン部50と、上記電動モータ31を構成する回転軸32の先端部に設けた雄 スプライン部51とをスプライン係合させて成るスプライン係合部33により、上記両軸2 9、32の端部同士を連結している。この構成により、上記ウォーム軸29は、上記回転 軸32と共に回転する。
- 又、上記ギヤハウジング22の内側に上記ウォーム軸29の基端部を、第一の軸受で [0198] ある、第三の玉軸受36により回転自在に支持している。又、この第三の玉軸受36を 構成する内輪52を、上記ウォーム軸29の基端寄り部分外周面で、軸方向に関して 上記スプライン係合部33と一致する部分に外嵌している。そして、このスプライン係 合部33の軸方向中央位置と上記第三の玉軸受36との軸方向中央位置とを、ほぼー 致させている。又、上記内輪52の内周面と上記ウォーム軸29の外周面との間に微小 隙間を設ける事により、上記第三の玉軸受36に対する上記ウォーム軸29の所定の 範囲での傾きを可能としている。又、上記内輪52の軸方向両端面と、上記ウォーム 軸29の基端寄り部分外周面に設けた鍔部53の側面及びこのウォーム軸29の基端 部に設けた雄ねじ部54に螺合固定したナット55の外周面に設けた鍔部214の側面 との間に、それぞれ弾性リング215を設けている。そして、上記各鍔部53、214の側 面同士の間で上記内輪52を、弾性的に挟持している。この構成により、上記第三の 玉軸受36に対して上記ウォーム軸29が、軸方向に関する所定の範囲での弾性的変 位を可能に支持される。尚、好ましくは、上記第三の玉軸受36として、4点接触型の 玉軸受を使用する。
- 一方、上記ギヤハウジング22の内側に上記ウォーム軸29の先端部(図40、41の [0199] 右端部)を、第二の軸受である、第四の玉軸受37により回転自在に支持している。こ の為に、本実施例の場合には、上記ギヤハウジング22に設けた凹孔72に、緩衝部 材である、軸受ホルダ216を内嵌固定している。この軸受ホルダ216は、図41〜45 に詳示する様に、それぞれが合成樹脂製である1対の軸受ホルダ素子217を一体に 組み合わせて成るもので、大径円筒部218と小径円筒部219とを、互いに同心に連



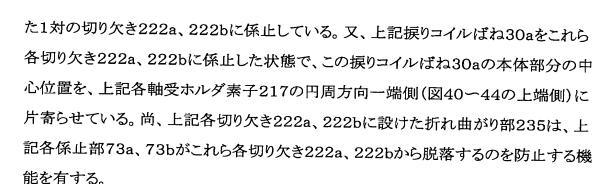
より2分割する事により得られる如き形状を有する、上記1対の軸受ホルダ素子217

の円周方向両端面同士を突き合わせて成る。

[0200] 更に、上記小径円筒部219を構成する為の、上記各軸受ホルダ素子217に設けた 半円筒部223の円周方向中央部に、上記各平面部234と平行な平板部233をそれ ぞれ設けている。そして、これら各平板部233の中間部に、径方向に貫通する切り欠 き222a、222b(図42、44、45)を、それぞれの一端が上記各平板部233の端面に 開口する状態で形成している。上記各切り欠き222a、222bは、後述する捩りコイル ばね30aの両端部を係止する為のもので、図45(a)(b)に詳示する様に、互いに異 なる形状を有する。即ち、これら各切り欠き222a、222bは、上記各平板部233の先 端面から奥端迄の長さが互いに異なっている。又、これら各切り欠き222a、222bの 奥端に、これら各切り欠き222a、222b同士で同方向に折れ曲がった折れ曲がり部2 35を設けている。上記各軸受ホルダ素子217を組み合わせて上記軸受ホルダ216



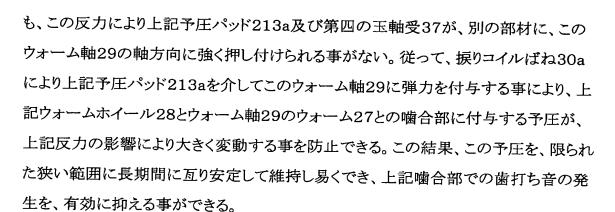
- [0201] そして、図43に示す様に、上記第四の玉軸受37を組み立てた状態で、この第四の玉軸受37を構成する外輪60の軸方向両側面と外周面との総ての部分を、上記軸受ホルダ216の大径円筒部218と内向鍔部220a、220bと小径円筒部219(図41)とにより覆う様に、上記1対の軸受ホルダ素子217の円周方向両端面同士を突き合わせて、上記軸受ホルダ216としている。そして、この状態で、上記係止溝221に、ゴムの如きエラストマー等から成る弾性リング224を係止している。又、上記第四の玉軸受37を構成する内輪65の内径側に、ウォーム軸29の軸方向の滑りを許容する為のブッシュ225を内嵌している。
- [0202] 又、上記軸受ホルダ216を構成する小径円筒部219の内側に予圧パッド213aを配置している。この予圧パッド213aは、図43に詳示する様に、固体潤滑剤を混入した合成樹脂を射出成形する等により略円筒状に造っており、この予圧パッド213aの両端部外周面に係止突部230を、それぞれ全周に亙り外径側に突出する状態で形成している。又、この予圧パッド213aの中心部に、軸方向に貫通する状態で設けた通孔231の内側に、ウォーム軸29の先端寄り部分に設けた小径部68を、がたつきなく挿入自在としている。この通孔231の内周面は、この小径部68を支持する滑り軸受としての機能を有する。又、この通孔231のうち、上記ウォーム軸29の基端側端部内周面に、開口端に向かう程直径が大きくなったテーパ面232を設けている。
- [0203] そして、上記予圧パッド213aの周囲に、弾性体である、上記捩りコイルばね30aの本体部分(コイル部分)を外嵌した状態で、この予圧パッド213aを、上記軸受ホルダ216を構成する小径円筒部219の内側に配置している。又、この小径円筒部219の内周面で各平板部233に対向する部分同士の間隔d233を、上記予圧パッド213aに設けた各係止突部230の外径よりも僅かに大きくしている。この状態で、この予圧パッド213aは、この小径円筒部219の内側で、上記各係止突部230の外周縁がこの小径円筒部219の内周面に突き当たる迄の変位が可能となっている。更に、上記捩りコイルばね30aの両端部で、径方向反対側2個所位置に、外径側に折り曲げる状態で設けた1対の係止部73aを、上記小径円筒部219を構成する平板部233に形成し



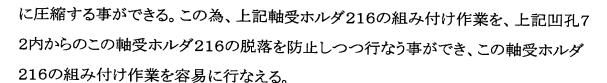
- [0204] そして、この様にして上記軸受ホルダ216と前記第四の玉軸受37と上記予圧パッド 213aと振りコイルばね30aとを組み合わせた状態で、この軸受ホルダ216を、前記ギヤハウジング22に設けた凹孔72(図40、41)に内嵌固定している。即ち、この凹孔72を構成する開口端側の大径円筒部226に、上記軸受ホルダ216の大径円筒部218を内嵌固定すると共に、この凹孔72の大径円筒部226の内周面と上記係止溝221の底面との間で上記弾性リング224を、弾性的に圧縮している。又、上記凹孔72を構成する底面側の小径円筒部227の内周面と、上記軸受ホルダ216の小径円筒部219の外周面との間に、略円環状の隙間228を形成している。この状態で、上記第四の玉軸受37の外周面及び軸方向両側面の一部は、上記軸受ホルダ216により覆われて、この軸受ホルダ216に対する上記第四の玉軸受37の軸方向の変位が阻止されると共に、この軸受ホルダ216に対するこの第四の玉軸受37の径方向で、各平面部234に沿う所定の範囲での変位が許容される。
- [0205] 又、この様にして、ギヤハウジング22に、軸受ホルダ216を介して支持した第四の 玉軸受37に内嵌したブッシュ225の内側には、上記ウォーム軸29の先端寄り部分に 設けた大径部63を緩く挿通している。そして、このブッシュ225に対するこの大径部6 3の軸方向の変位を可能としている。これと共に、上記予圧パッド213aに設けた通孔231に、上記ウォーム軸29の先端部に設けた小径部68を、がたつきなく挿入している。この構成により、このウォーム軸29の先端部には、上記捩りコイルばね30aからこの予圧パッド213aを介して、ウォームホイール28に向かう方向の弾力が付与される。 即ち、この予圧パッド213aに設けた通孔231に上記ウォーム軸29の先端部を挿入する以前の状態で、この通孔231の中心軸は、上記軸受ホルダ216及び凹孔72の中心軸に対し、片側(図40~42の上側)に片寄っている。そして、この通孔231の内

側に上記ウォーム軸29の先端部を挿入する事に伴って、上記捩りコイルばね30aの直径が、上記予圧パッド213aの外周面により、弾性的に押し広げられる。そして、この捩りコイルばね30aが巻き戻る(直径を縮める)方向に弾性復帰する傾向となる事で、この捩りコイルばね30aから上記ウォーム軸29の先端部に、上記予圧パッド213aを介して、上記ウォームホイール28に向かう方向の弾力が付与される。この構成により、このウォームホイール28を外嵌固定した前記インナーシャフト18と、上記ウォーム軸29との、中心軸同士の間の距離は弾性的に縮まる。この結果、上記ウォーム軸29のウォーム27と上記ウォームホイール28との歯面同士が、予圧を付与された状態で当接する。

- [0206] 又、本実施例の場合には、上記軸受ホルダ216を構成する上記各軸受ホルダ素子217の円周方向両端の突き合わせ面の面方向(図40、41の紙面と平行な面方向)を、上記ウォーム軸29に捩りコイルばね30aにより弾力を付与する方向と一致させている。尚、本実施例の場合と異なり、上記各軸受ホルダ素子217の円周方向両端面同士を突き当てず、これら両端面同士の間に隙間が形成される様にしても良い。又、この様に構成する場合、この隙間部分を通る仮想平面を、上記弾力を付与する方向と一致させる事が好ましい。
- [0207] 上述の様に、本実施例のウォーム減速機とこれを組み込んだ電動式パワーステアリング装置の場合には、捩りコイルばね30aにより、ウォーム軸29の先端部に、予圧パッド213aを介してウォームホイール28に向かう方向の弾力を付与している。この為、安価な構造で、これらウォームホイール28とウォーム軸29のウォーム27との噛合部に予圧を付与する事ができ、この噛合部での歯打ち音の発生を抑える事ができる。しかも、本実施例の場合には、ウォームホイール28からウォーム軸29に加わる軸方向の力に拘らず、上記噛合部に付与する予圧を、限られた狭い範囲に安定して維持し易くできる。この為、この噛合部での歯打ち音の発生を、有効に抑える事ができる。
- [0208] 即ち、本実施例の場合には、上記ウォーム軸29に弾力を付与する為の予圧パッド 213a、及びこのウォーム軸29の先端部を支持する為の第四の玉軸受37に対する、 このウォーム軸29の軸方向の変位を許容している。この為、電動モータ31の駆動時 にウォームホイール28からこのウォーム軸29に軸方向の大きな反力が加わる場合で



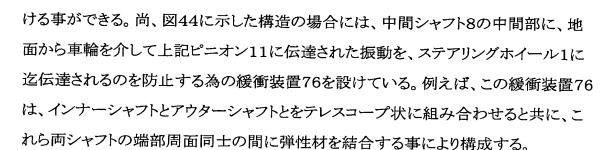
- [0209] 又、上記第四の玉軸受37の変位を規制する軸受ホルダ216を合成樹脂製としている為、これら第四の玉軸受37と軸受ホルダ216との間に作用する摩擦力を小さくして、この第四の玉軸受37を径方向に変位し易くできる。この為、上記噛合部での歯打ち音の発生を、より有効に抑える事ができる。又、この第四の玉軸受37の外周面及び軸方向両側面の一部を、上記軸受ホルダ216により覆って、この軸受ホルダ216に対する上記第四の玉軸受37の軸方向の変位を規制している。この為、上記ウォーム軸29をこの第四の玉軸受37に軸方向に押し付ける事なく、この第四の玉軸受37のがたつきを抑え易くできる。
- [0210] 又、本実施例の場合には、上記軸受ホルダ216に対するこの第四の玉軸受37の軸方向の変位を阻止すると共に、この軸受ホルダ216に対するこの第四の玉軸受37の径方向の所定の方向の変位を許容している。この為、上記ウォーム軸29と第四の玉軸受37とが軸方向に相対変位しつつ、このウォーム軸29が揺動変位する場合での、このウォーム軸29の外周面と上記第四の玉軸受37の内輪65の内周面との間での滑り摩擦を小さくし易くでき、この揺動変位を円滑に行ない易くできる。この結果、全体での摩擦損失を小さくして、上記噛合部に適正な予圧を付与し易くできる。
- [0211] 更に、本実施例の場合には、上記軸受ホルダ216とギャハウジング22との間に、弾性リング224を設けている為、このギャハウジング22に対するこの軸受ホルダ216のがたつきを抑え易くできる。この為、各部の寸法管理を容易に行なえると共に、上記噛合部での噛み合いを適正な状態に維持し易くできる。更に、上記ギャハウジング22に上記軸受ホルダ216を組み付ける際に、このギャハウジング22の凹孔72の内周面とこの軸受ホルダ216の係止溝221の底面との間で上記弾性リング224を弾性的



- [0212] 又、本実施例の場合には、上記軸受ホルダ216を、この軸受ホルダ216の中心軸を含む仮想平面により2分割する事により得られる如き形状を有する1対の軸受ホルダ素子217から成るものとしている。この為、この軸受ホルダ216を得る為の、各軸受ホルダ素子217の成形作業の容易化を図れると共に、この軸受ホルダ216の内側に第四の玉軸受37を組み付ける作業をより容易に行なえる。更に、上記各軸受ホルダ素子217の円周方向両端の突き合わせ面の面方向を、ウォーム軸29に捩りコイルばね30aにより弾力を付与する方向と一致させている。この為、このウォーム軸29が揺動変位する場合に、第四の玉軸受37の径方向の変位が上記軸受ホルダ216により妨げられにくくなり、このウォーム軸29の揺動変位をより行ない易くできる。
- [0213] 更に、本実施例の場合には、上記予圧パッド213aの軸方向両端部外周面に、外径側に突出する係止突部230を設けている。この為、この予圧パッド213の外周面から捩りコイルばね30aが脱落する事を防止できると共に、この予圧パッド213の軸方向に関するこの捩りコイルばね30aの変位を規制できる。その他の構成及び作用に就いては、前述の図1〜9に示した実施例1の場合と同様である為、同等部分には同一符号を付して重複する説明並びに図示は省略する。
- [0214] 尚、本実施例の場合と異なり、上記軸受ホルダ216を、別体の部材である軸受ホルダ素子217を突き合わせる事により構成するのではなく、単一の部材により構成すると共に、この単一の部材の円周方向の一部に軸方向全長に亙る切り欠きを設けたものとする事もできる。この様に構成した場合には、上記軸受ホルダ216の直径を弾性的に大きく広げる事ができ、この軸受ホルダ216の内側に第四の玉軸受37を、この第四の玉軸受37の軸方向の変位を規制する様に組み付ける作業を容易に行なえる。又、上記軸受ホルダ216により、この軸受ホルダ216の周囲に設ける部品の寸法誤差及び組み付け誤差を吸収し易くできる。又、周囲の温度が変化した場合でも、この軸受ホルダ216に設けた切り欠き部分で寸法変化を吸収して、この軸受ホルダ216の切り欠き以外での寸法変化を抑える事もできる。



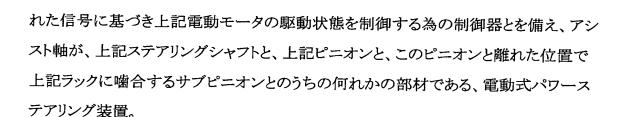
- 又、上記軸受ホルダ216と第四の玉軸受37との間に弾性部材を設ける事もできる [0215] 。この様に構成した場合には、この軸受ホルダ216に対する上記第四の玉軸受37の がたつきを抑え易くできる。この為、各部の寸法管理を容易に行なえると共に、上記 噛合部での噛み合いを適正な状態に維持し易くできる。 更に、上記軸受ホルダ216 に上記第四の玉軸受37を組み付ける作業を、この軸受ホルダ216とこの第四の玉軸 受37との間で上記弾性部材を圧縮させつつ行なえる。この為、上記作業の際に、こ の軸受ホルダ216内からのこの第四の玉軸受37の脱落を防止でき、この第四の玉 軸受37の組み付け作業を容易に行なえる。
- 尚、上述した実施例15の場合には、ピニオン軸10(図1、44参照)の端部に固定し [0216] たピニオン11とラック12(図44参照)とを直接噛合させた場合に就いて説明した。但 し、本発明はこの様な構造に限定するものではない。例えば、ピニオン軸の下端部に 設けたピンを、このピニオン軸と別体に設けたピニオンギヤの長孔内に、この長孔の 長さ方向の変位を自在として係合させると共に、このピニオンギヤとラックとを噛合さ せ、車速に応じてステアリングシャフトの回転角度に対するラックの変位量の比を変 化させる、所謂車速応動可変ギヤレシオ機構(VGS)を組み込んだ構造と、本実施 例の構造とを組み合わせる事もできる。
- 又、本発明は、電動モータを、ステアリングシャフト2の周囲に設ける構造に限定す [0217] るものでもない。例えば、前述の図15に示す様に、ラック12と噛合させるピニオン11 (図44参照)の周辺部に、電動モータ31を設けた構造で、本発明を実施する事もで きる。この様な図15に示した構造の場合には、上記ピニオン11又はこのピニオン11 に支持した部材の一部に、ウォーム減速機16を構成するウォームホイールを固定す る。この様な図15に示した構造の場合には、トルクセンサ3(図44参照)を、ステアリ ングシャフト2の周囲ではなく、上記ピニオン11の周辺部に設ける事もできる。
- [0218] 又、前述の図16に示した様に、ラック12の一部で、ピニオン11との係合部から外れ た位置に噛合させたサブピニオン75の周辺部に、電動モータ31を設けた構造で、 本発明を実施する事もできる。この図16に示した構造の場合には、このサブピニオン 75に固定したウォームホイールと、ウォーム軸29とを噛合させる。この様な図16に示 した構造の場合にも、トルクセンサ3(図44参照)を、上記ピニオン11の周辺部に設



- [0219] この様に、本発明のアシスト軸は、ステアリングシャフトと、ピニオンと、このピニオンと離れた位置でラックに噛合するサブピニオンとのうちの何れかの部材等とする事ができる。
- [0220] 又、本発明は、電動モータ31を構成する、コイル45に送る励磁電流の方向を切り換える為のロータ位相検出器を、ブラシ48とコンミテータ46(図2、3参照)とにより構成した場合に限定するものではない。例えば、前述の図17に示した様に、ロータ位相検出器を、回転軸32に固定した永久磁石製のエンコーダ78と、ホールIC77とにより構成して、電動モータ31を、所謂ブラシレス構造とする事もできる。又、前述の図17に示した構造の場合には、ステータ39aを、ケース23の内周面に固定した積層鋼板製のコア82と、このコア82の複数個所に巻回したコイル83とにより構成すると共に、ロータ38aを、上記回転軸32の中間部外周面に固定した永久磁石84により構成している。又、この様な構造を採用した場合に、上記ステータ39aに送る電流の大きさの増減を制御するベクトル制御装置を設ける事により、このステータ39aの磁力を切り換える事もできる。
- [0221] 更に、上述した実施例15の場合には、ウォーム減速機を電動式パワーステアリング 装置に組み込んだ場合に就いて説明した。但し、本発明のウォーム減速機は、この 様な用途に使用するものに限定するものではなく、電動ベッド、電動テーブル、電動 椅子、リフター等の各種機械装置に組み込む電動式リニアアクチュエータ等に組み 込んで使用する事もできる。例えば、ウォーム減速機をこの電動式リニアアクチュエータに組み込んだ場合には、電動モータの出力をこのウォーム減速機で減速してから、 回転軸に取り出して、この回転軸の周囲に設けた出力軸を、ボールねじ等を介して 伸縮させる。この様な電動式リニアアクチュエータに組み込むウォーム減速機にも、本発明を適用できる。

## 請求の範囲

- [1] ウォームホイールと、ウォーム軸と、弾性体とを備え、この弾性体は、このウォーム軸にこのウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものであるウォーム減速機。
- [2] 弾性体は、予圧パッドを介して、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものであり、このウォームホイールは、アシスト軸に固定自在としたものであり、上記ウォーム軸は、両端寄り部分を1対の軸受によりギヤハウジングの内側に支持すると共に、中間部に設けたウォームが上記ウォームホイールと噛合するものであり、上記予圧パッドは、上記ギヤハウジング又はこのギヤハウジングに固定された部材に設けられた案内面により所定方向に関する変位を規制されており、且つ、弾性体の弾力に基づく予圧パッド自身の弾性変形により、上記案内面との隙間をなくすか、又は小さくしている、請求項1に記載したウォーム減速機。
- [3] 弾性体は、予圧パッドを介して、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものであり、このウォームホイールは、アシスト軸に固定自在としたものであり、上記ウォーム軸は、両端寄り部分を1対の軸受によりギヤハウジングの内側に支持すると共に、中間部に設けたウォームが上記ウォームホイールと噛合するものであり、上記予圧パッドは、1対の素子から成り、上記ギヤハウジング又はこのギヤハウジングに固定された部材に設けられた案内面により所定方向に関する変位を規制されており、且つ、弾性体の弾力に基づき、上記1対の素子を互いに離れる方向に変位させる事により、上記案内面との隙間をなくすか、又は小さくしている、請求項1に記載したウォーム減速機。
- [4] 案内面に沿う予圧パッドの変位可能な方向が、ウォーム軸の中心軸と、このウォーム軸に設けたウォームとウォームホイールとの噛合部とを含む仮想平面に対し傾斜している、請求項2又は請求項3に記載したウォーム減速機。
- [5] 後端部にステアリングホイールを設けるステアリングシャフトと、このステアリングシャフトの前端側に設けられたピニオンと、このピニオン又はこのピニオンに支持した部材と噛合させたラックと、請求項2〜4の何れかに記載したウォーム減速機と、ウォーム軸を回転駆動する為の電動モータと、上記ステアリングシャフト又はピニオンに加わるトルクの方向と大きさとを検出する為のトルクセンサと、このトルクセンサから入力さ

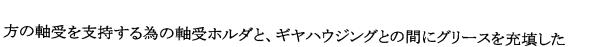


- [6] 弾性体が弾力付与手段であり、ウォーム軸は、ギヤハウジングに対し回転及び揺動変位を可能に支持されると共に、中間部に設けたウォームをウォームホイールと噛合させるものであり、上記ウォーム軸の揺動中心軸を、このウォーム軸の中心軸上から上記ウォームホイール側にずれた位置に、このウォームホイールの中心軸と平行に設けた、請求項1に記載したウォーム減速機。
- [7] ウォーム軸のウォームとウォームホイールとのピッチ円の交点を含み、このウォーム 軸の中心軸と平行な直線上の1点を通る、このウォームホイールの中心軸と平行な軸 を、上記ウォーム軸の揺動中心軸とした、請求項6に記載したウォーム減速機。
- [8] ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一方の軸受を支持する為の軸受ホルダを、ギヤハウジングに対し揺動変位を可能に支持した、請求項6又は請求項7に記載したウォーム減速機。
- [9] ウォーム軸の軸方向に関して、このウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの電動モータ側の軸受と、このウォーム軸のウォーム及びウォームホイールの噛合部との間に、このウォーム軸の揺動中心軸を設けた、請求項6~8の何れかに記載したウォーム減速機。
- [10] ウォーム軸のウォーム及びウォームホイールの噛合部に関して、このウォーム軸の 揺動中心軸と反対側に、このウォーム軸にこのウォームホイールに向かう方向の弾力 を付与する為の弾力付与手段を設けた、請求項6~9の何れかに記載したウォーム 減速機。
- [11] ウォーム軸の一端寄り部分を回転自在に支持する軸受を支持する為の軸受ホルダを、このギヤハウジングに、揺動軸により揺動変位を可能に支持しており、これらギヤハウジングと揺動軸との間、又はこれら軸受ホルダと揺動軸との間に弾性材を設けた、請求項6~10の何れかに記載したウォーム減速機。
- [12] ウォーム軸の一端寄り部分を回転自在に支持する軸受を支持する為の軸受ホルダ



を、このギヤハウジングに、揺動軸により揺動変位を可能に支持しており、これらギヤ ハウジングと揺動軸との間、又はこれら軸受ホルダと揺動軸との間に少なくとも一部が 弾性材である弾性リングを設けると共に、上記ウォーム軸の揺動中心軸の径方向に 関するこの弾性リングの剛性を円周方向で異ならせた、請求項6〜10に記載したウォ ーム減速機。

- ウォーム軸と電動モータの回転軸との間に、このウォーム軸にウォームホイールに向 [13] かう方向の弾力を付与する為の弾力付与手段を設けた、請求項6~9の何れかに記 載したウォーム減速機。
- ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一 [14] 方の軸受を支持する為の軸受ホルダとギヤハウジングとの間に、上記ウォーム軸にウ オームホイールに向かう方向の弾力を付与する為の弾力付与手段を設けた、請求項 6~9の何れかに記載したウォーム減速機。
- ウォーム軸の両端寄り部分を支持する1対の軸受のうちのこのウォーム軸の揺動中 Г15Т 心軸から離れた一方の軸受と、ギヤハウジングとの間に弾性材を設ける事により、こ のギヤハウジングに対する上記ウォーム軸の揺動変位を可能とした、請求項6〜14 の何れかに記載したウォーム減速機。
- ウォーム軸の両端寄り部分を支持する1対の軸受のうちの揺動中心軸から離れた一 [16] 方の軸受とギヤハウジングとの間に、少なくとも一部が弾性材製である第二の弾性リ ングを設ける事により、このギヤハウジングに対する上記ウォーム軸の揺動変位を可 能とすると共に、この第二の弾性リングの剛性を、このウォーム軸の揺動変位方向に 関するものと、別の方向に関するものとで異ならせた、請求項6〜14の何れかに記載 したウォーム減速機。
- 一方の軸受とギャハウジングとの間に設けた弾性材又は第二の弾性リングに、ウォ [17]ーム軸の揺動変位を規制する為のストッパ部を設けた、請求項15又は請求項16に 記載したウォーム減速機。
- 電動モータの回転軸とウォーム軸とを弾性材を介して連結した、請求項6〜17の何 [18] れかに記載したウォーム減速機。
- ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一 [19]



[20] ウォーム軸の両端寄り部分を回転自在に支持する1対の軸受のうちの少なくとも一方の軸受を支持する為の軸受ホルダをマグネシウム合金製とした、請求項6~19の何れかに記載したウォーム減速機。

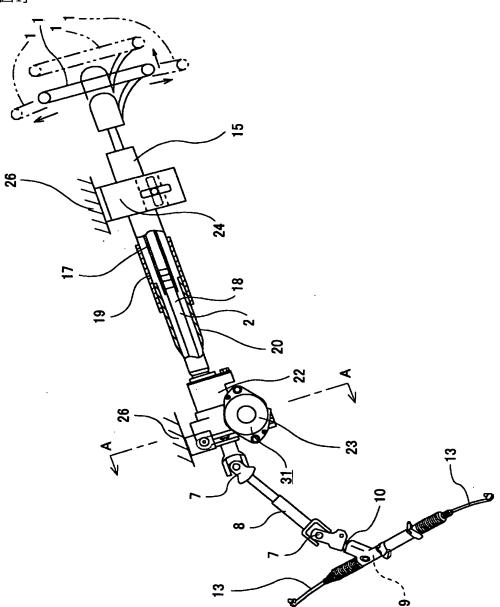
、請求項6〜18の何れかに記載したウォーム減速機。

- [21] 後端部にステアリングホイールを設けるステアリングシャフトと、このステアリングシャフトの前端側に設けられたピニオンと、このピニオン又はこのピニオンに支持した部材と噛合させたラックと、請求項6〜20の何れかに記載したウォーム減速機と、ウォーム軸を回転駆動する為の電動モータと、上記ステアリングシャフト又はピニオンに加わるトルクの方向と大きさとを検出する為のトルクセンサと、このトルクセンサから入力された信号に基づき上記電動モータの駆動状態を制御する為の制御器とを備え、ウォームホイールを、上記ステアリングシャフトと、上記ピニオンと、このピニオンと離れた位置で上記ラックに噛合するサブピニオンとのうちの何れかの部材に固定した電動式パワーステアリング装置。
- [22] 弾性体は、予圧パッドを介して、ウォーム軸にウォームホイールに向かう方向の弾力を付与するものであり、このウォームホイールは、アシスト軸に固定自在としたものであり、上記ウォーム軸は、一端寄り部分を第一の軸受により、他端寄り部分を第二の軸受によりギャハウジングの内側に支持すると共に、中間部に設けたウォームが上記ウォームホイールと噛合しており、且つ、上記第一の軸受を中心として揺動可能としたものであり、上記第二の軸受は、外周面及び軸方向両側面の少なくとも一部を上記ギャハウジングに固定された合成樹脂製の緩衝部材により覆われて、この緩衝部材に対するこの第二の軸受の軸方向の変位を規制されたものであり、上記ウォーム軸の、上記予圧パッド及び第二の軸受に対する軸方向の変位を許容している、請求項1に記載したウォーム減速機。
- [23] 緩衝部材は、円周方向の一部に軸方向全長に亙る切り欠きを設けたものである、 請求項22に記載したウォーム減速機。
- [24] 第二の軸受は、緩衝部材に対するこの第二の軸受の軸方向の変位を阻止されると 共に、この緩衝部材に対するこの第二の軸受の径方向の変位を許容されたものであ

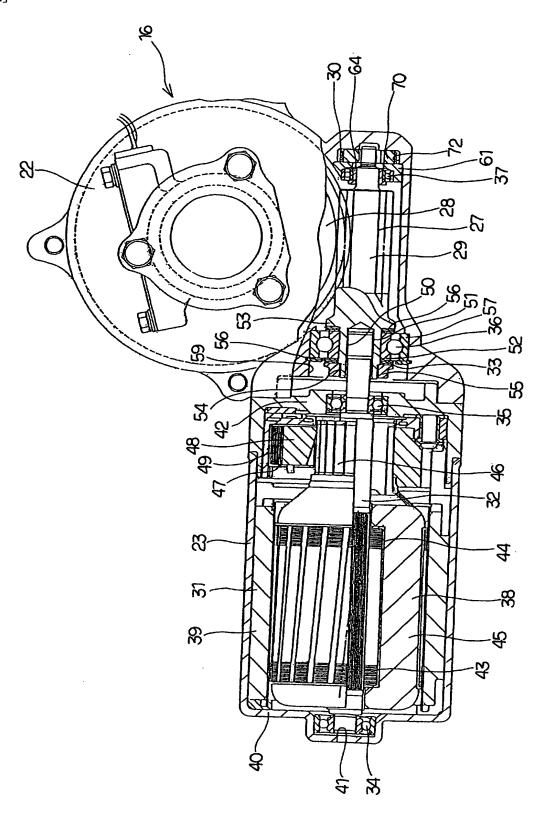


- る、請求項22又は請求項23に記載したウォーム減速機。
- [25] 緩衝部材とギヤハウジングとの間、又はこの緩衝部材と第二の軸受との間に、弾性 部材を設けた、請求項22~24の何れかに記載したウォーム減速機。
- [26] 緩衝部材は、この緩衝部材の中心軸を含む仮想平面により2分割する事により得られる如き形状を有する1対の素子から成るものである、請求項22~25に記載したウォーム減速機。
- [27] 1対の素子同士の突き合わせ面の面方向を、ウォーム軸に弾性体により弾力を付与する方向と一致させた、請求項26に記載したウォーム減速機。
- [28] 後端部にステアリングホイールを設けるステアリングシャフトと、このステアリングシャフトの前端側に設けられたピニオンと、このピニオン又はこのピニオンに支持した部材と噛合させたラックと、請求項22~27の何れかに記載したウォーム減速機と、ウォーム軸を回転駆動する為の電動モータと、上記ステアリングシャフト又はピニオンに加わるトルクの方向と大きさとを検出する為のトルクセンサと、このトルクセンサから入力された信号に基づき上記電動モータの駆動状態を制御する為の制御器とを備え、アシスト軸が、上記ステアリングシャフトと、上記ピニオンと、このピニオンと離れた位置で上記ラックに噛合するサブピニオンとのうちの何れかの部材である、電動式パワーステアリング装置。

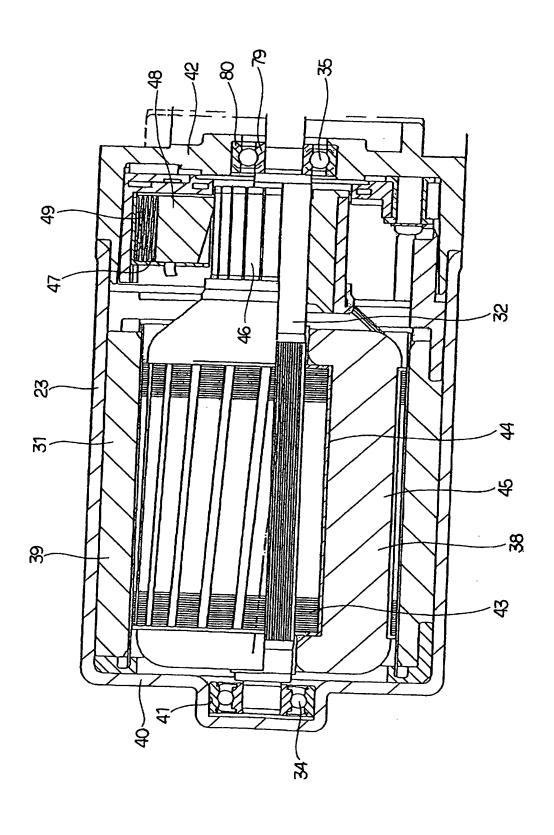




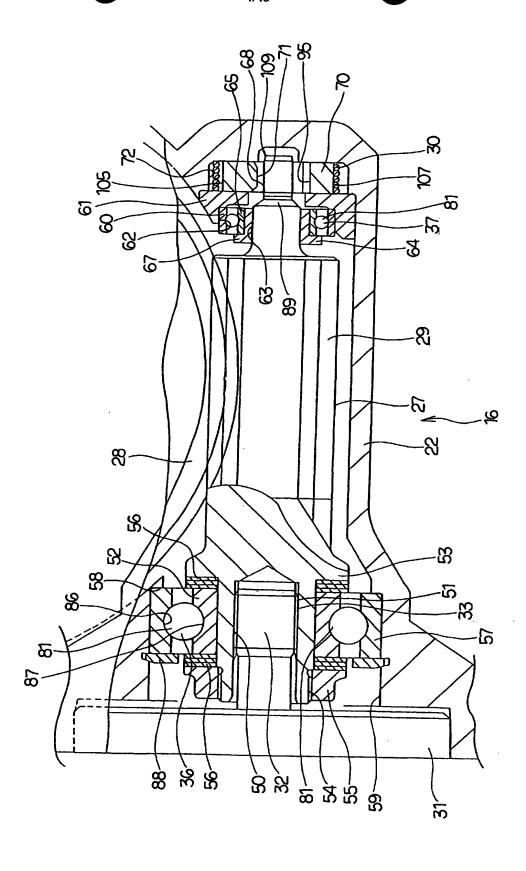
[図2]



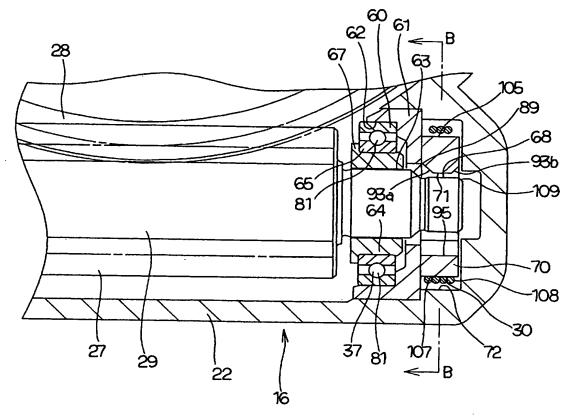
[図3]



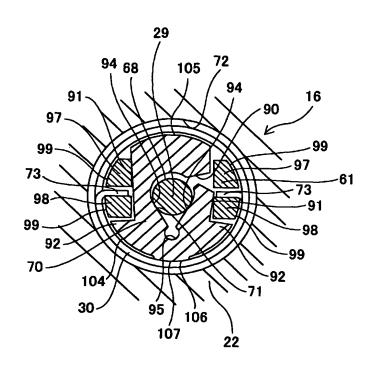
[図4]



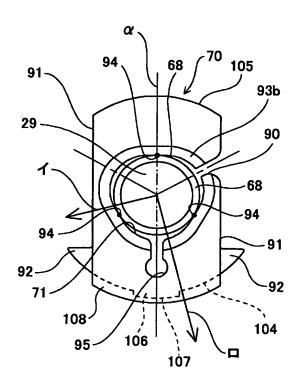
[図5]



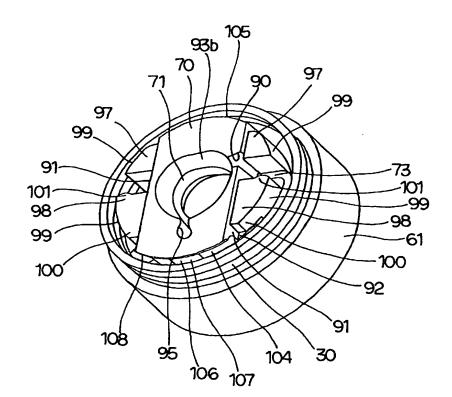
[図6]



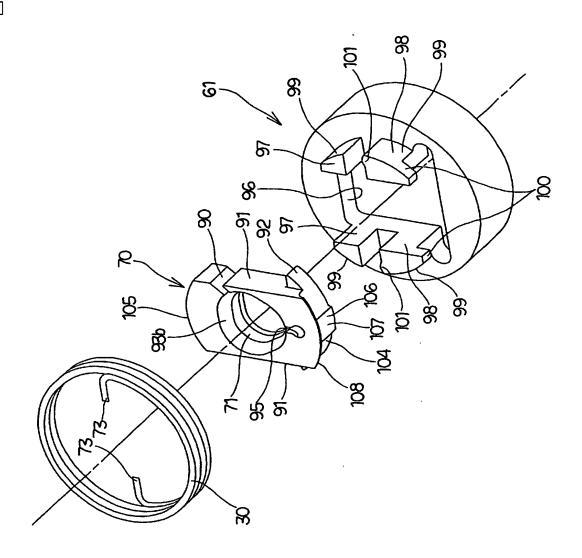
[図7]



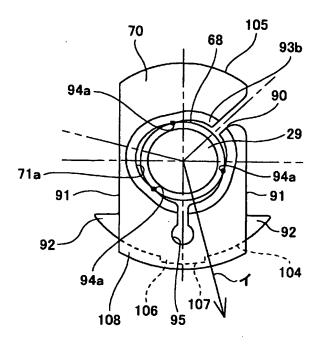
[図8]



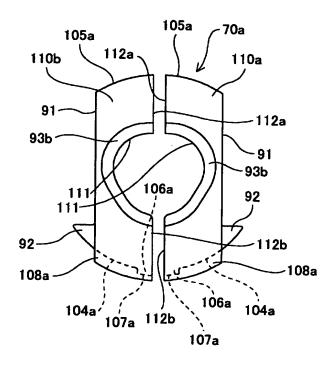
[図9]



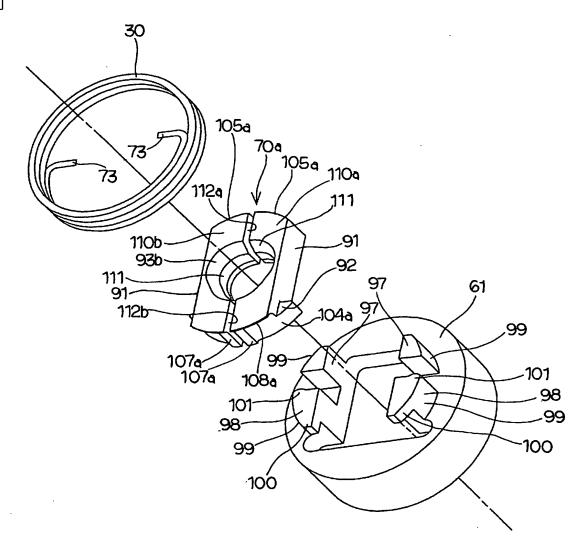
[図10]



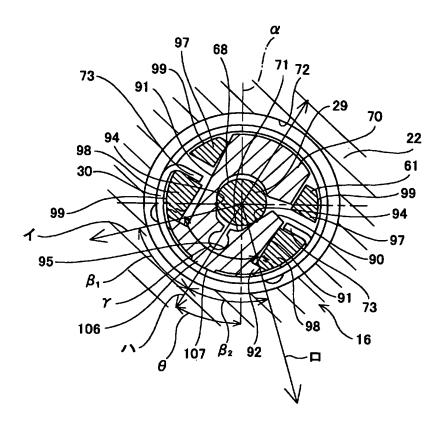
[図11]



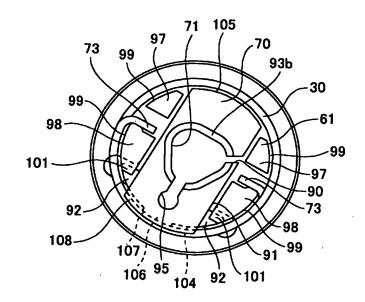
[図12]



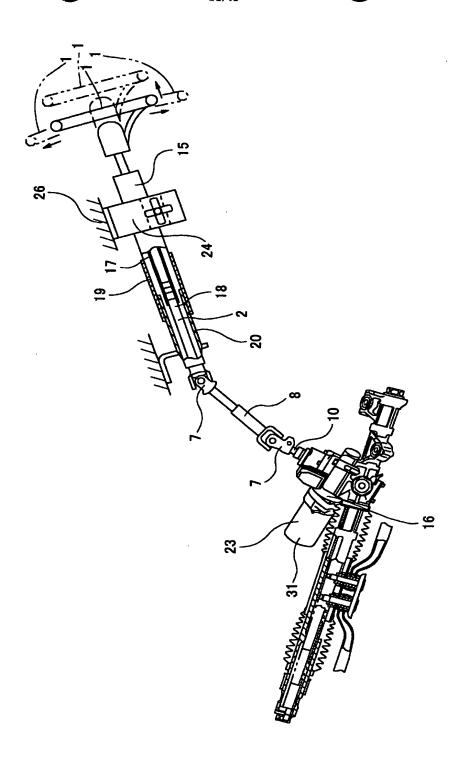
[図13]



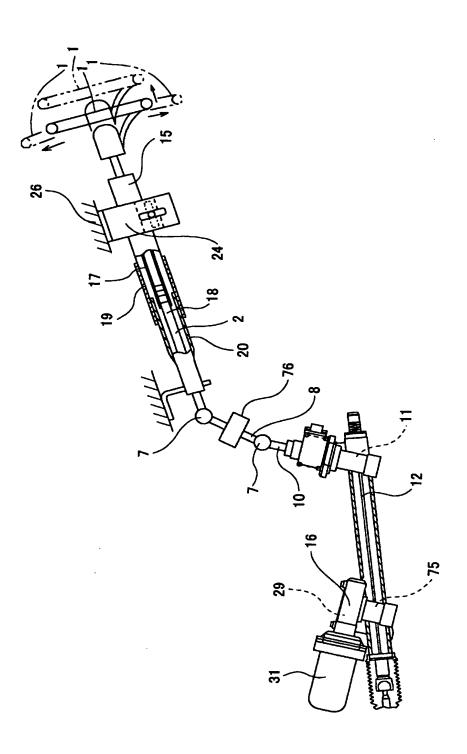
[図14]



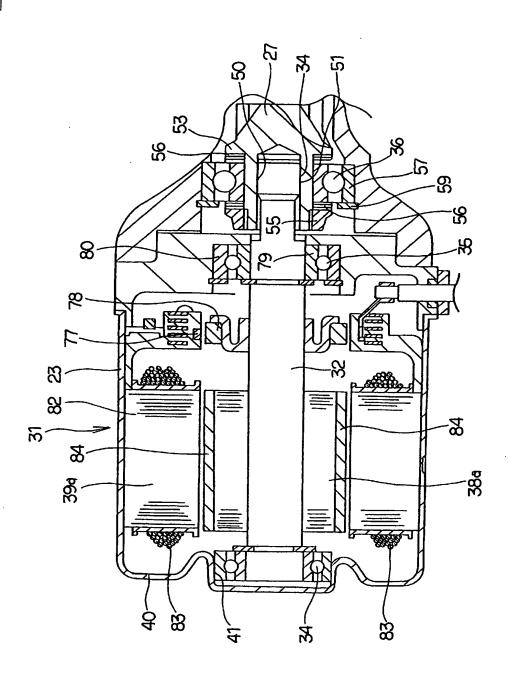




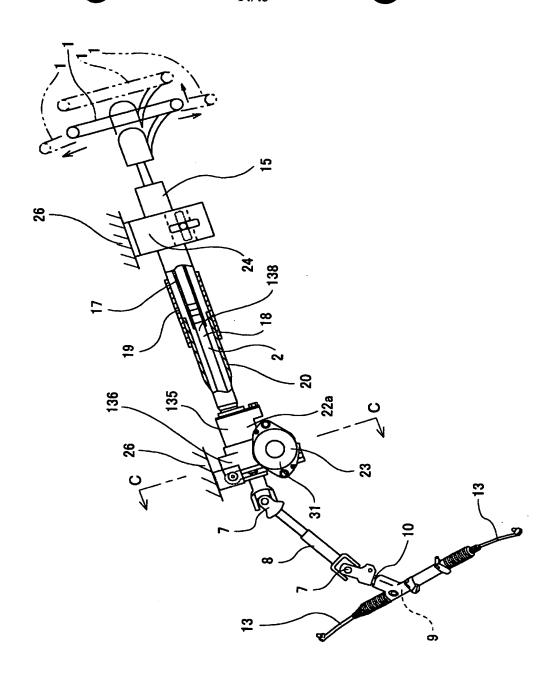




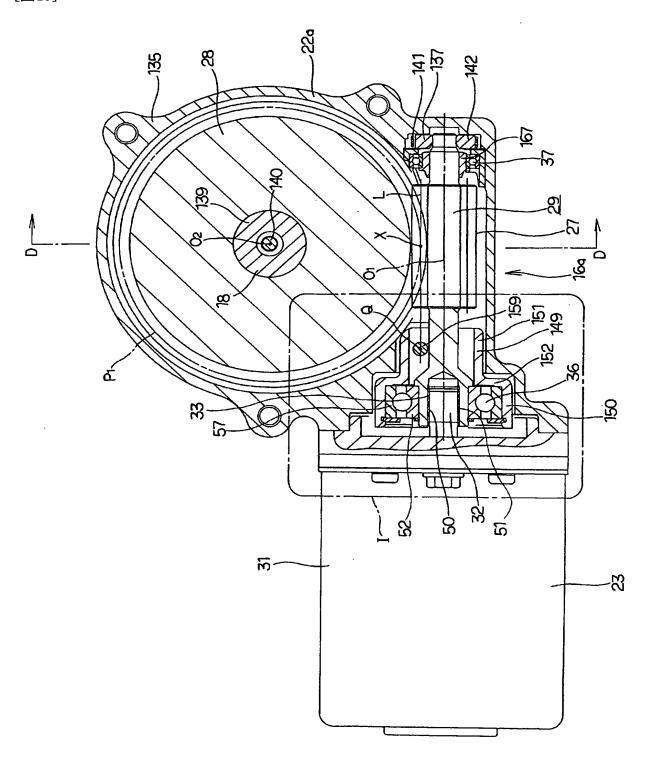
[図17]



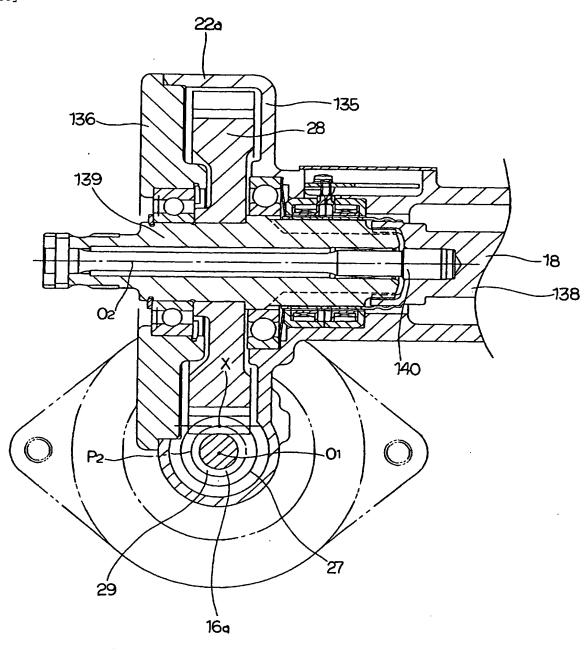




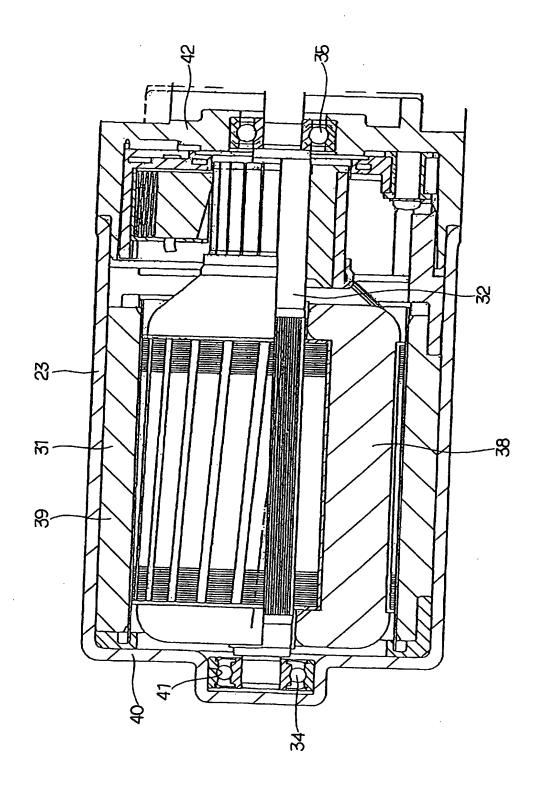
[図19]



[図20]

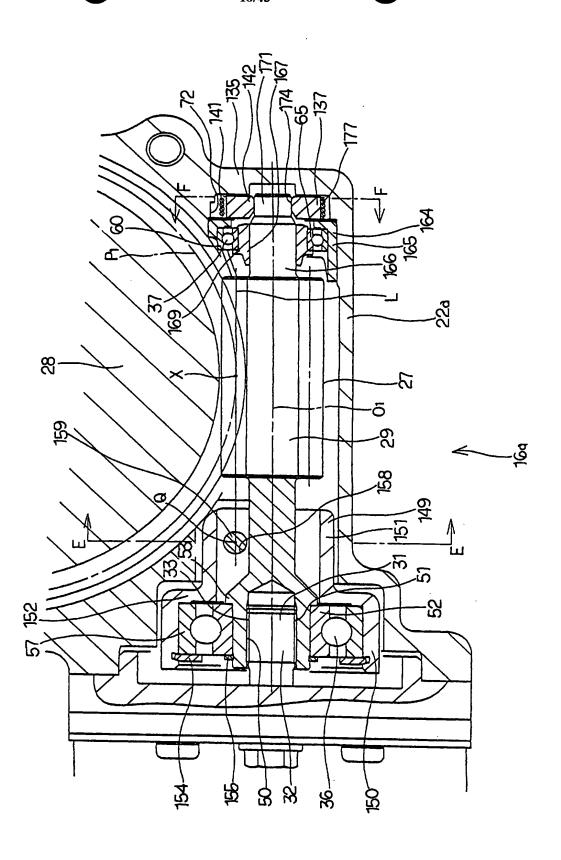


[図21]

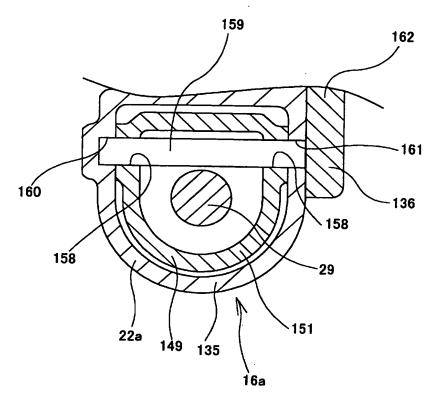




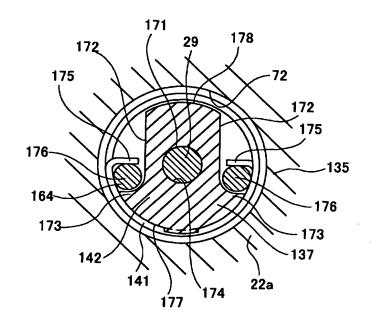
[図22]



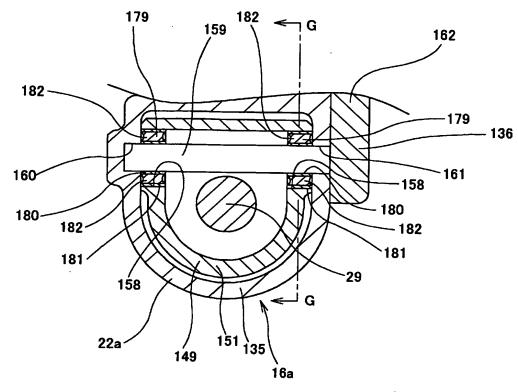
[図23]



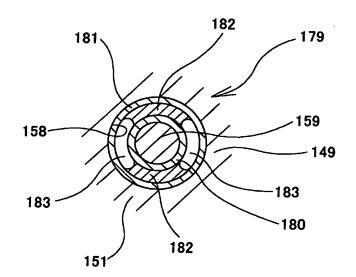
[図24]



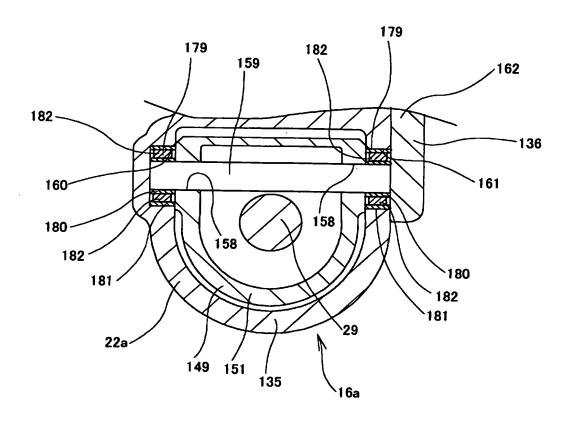
[図25]



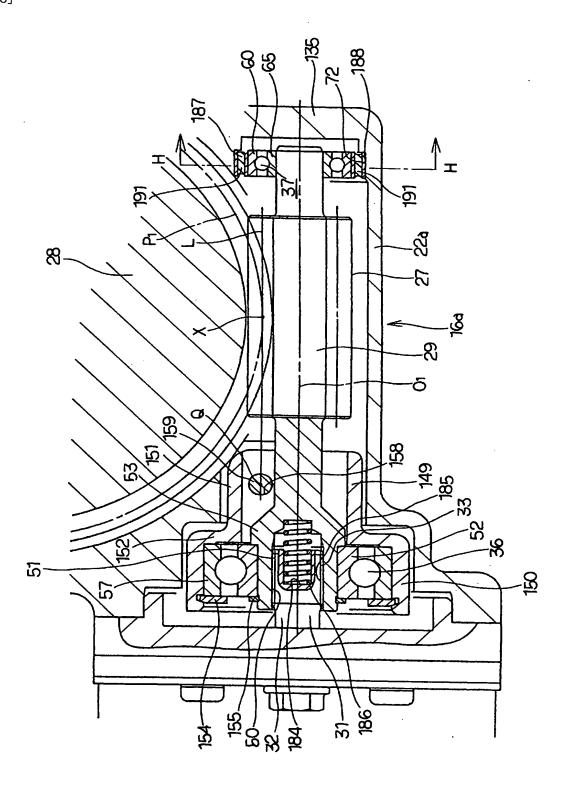
[図26]



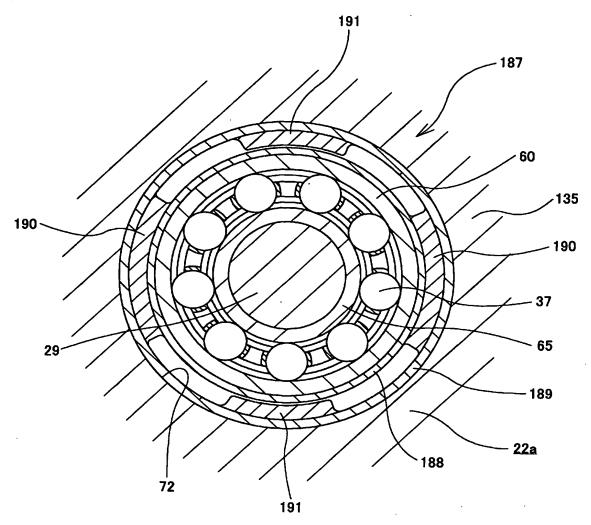
[図27]



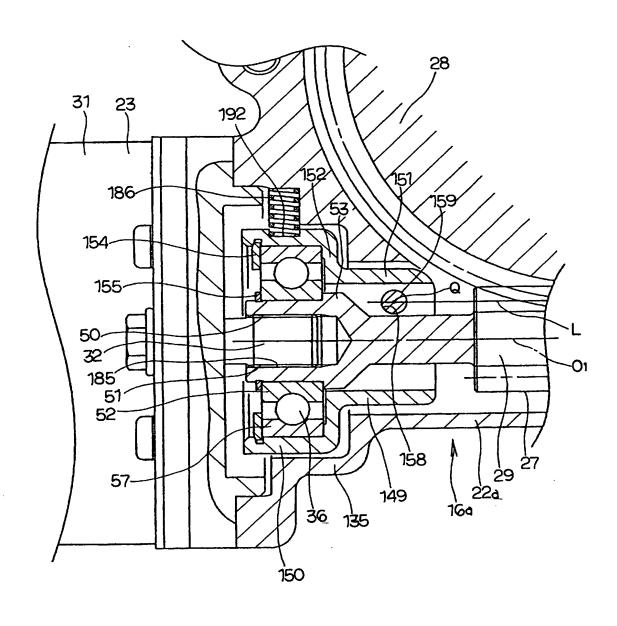
[図28]



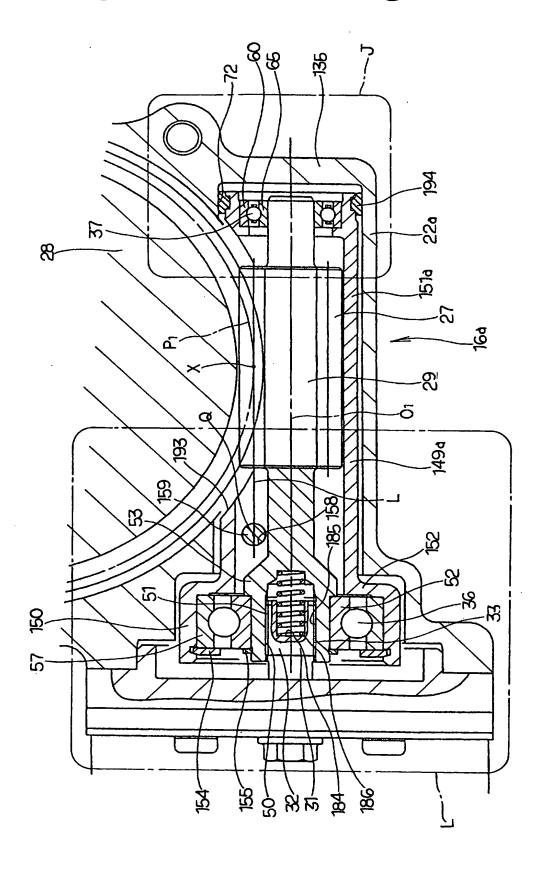
[図29]



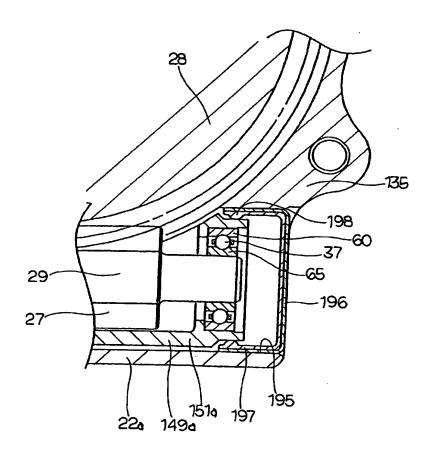
[図30]



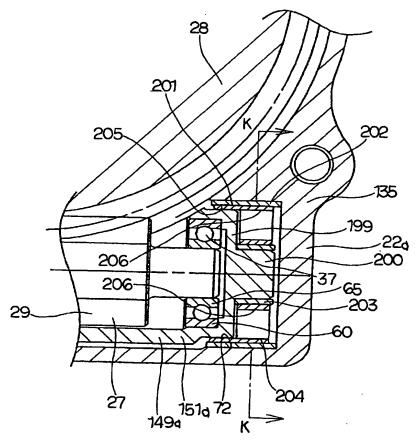
[図31]

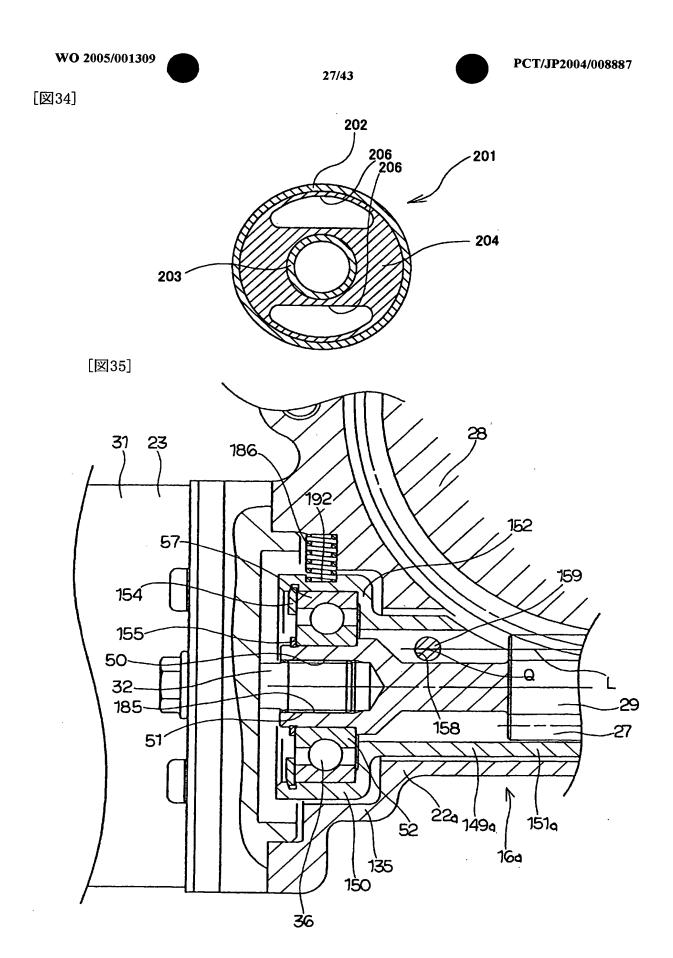


[図32]

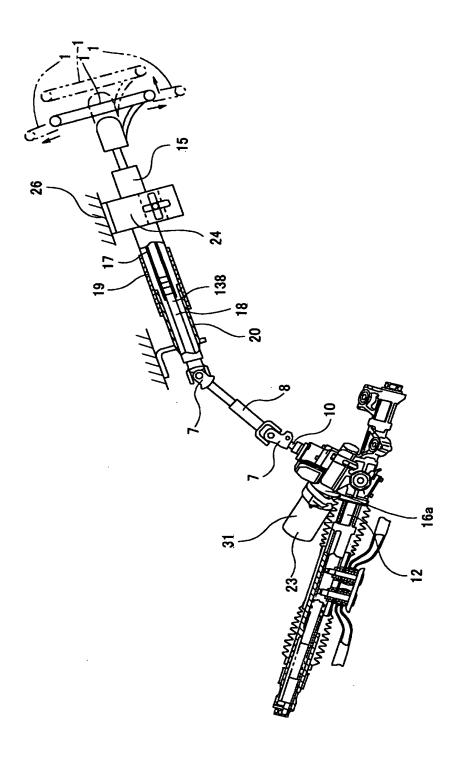


[図33]

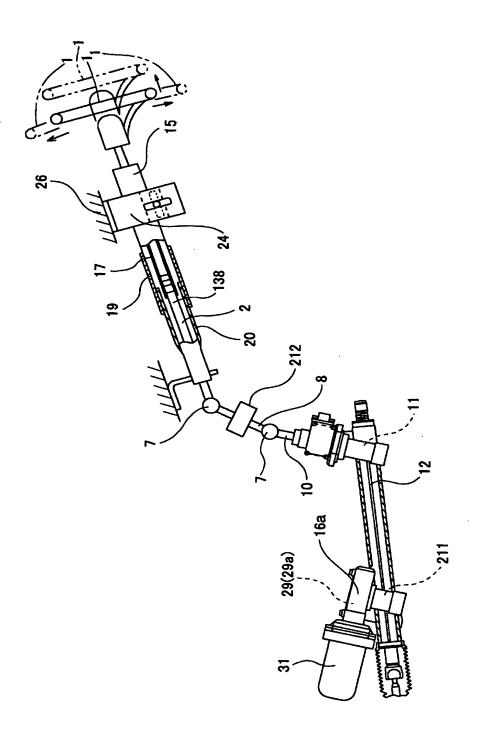






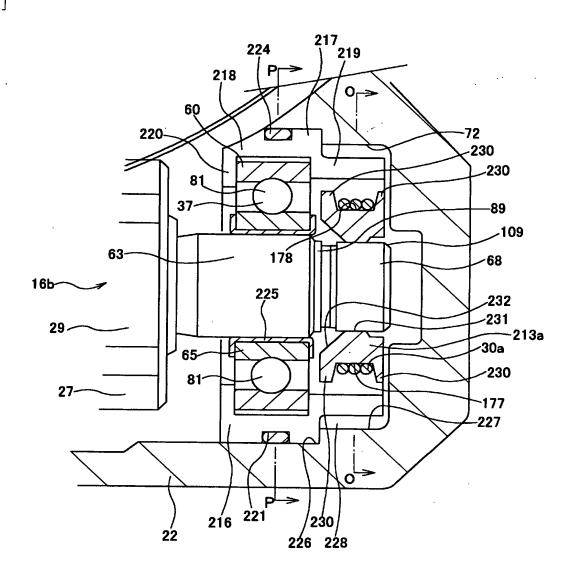


[図39]

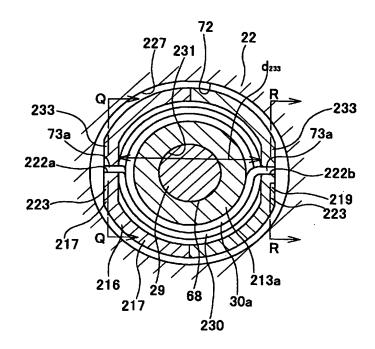


3,

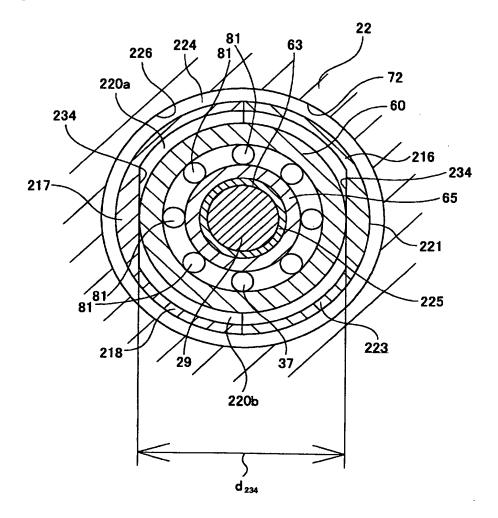
[図41]



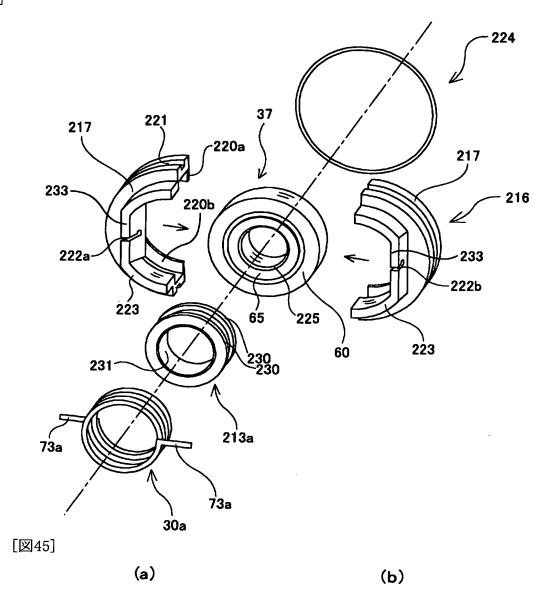
[図42]

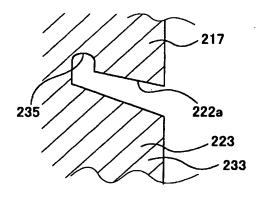


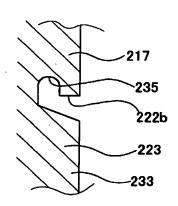
[図43]



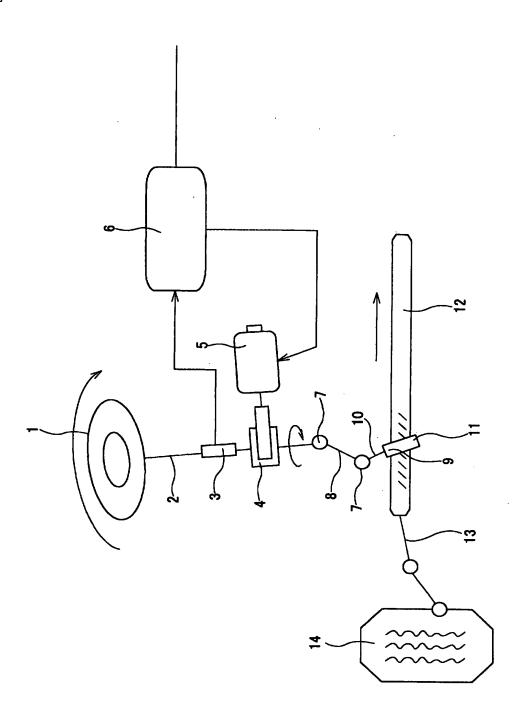
[図44]



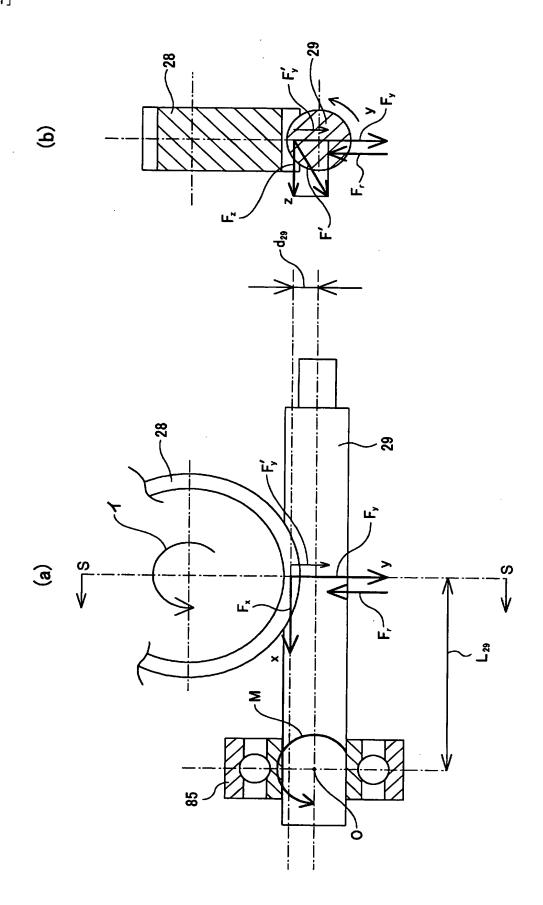




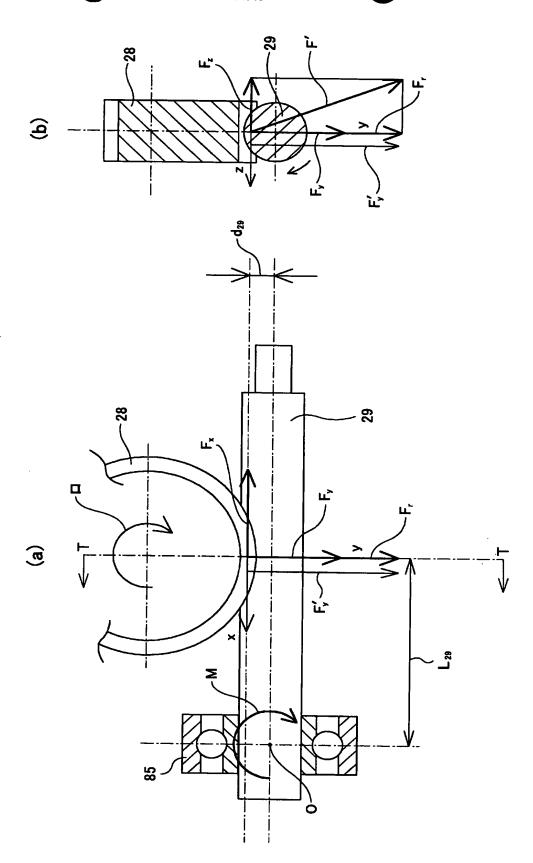
[図46]



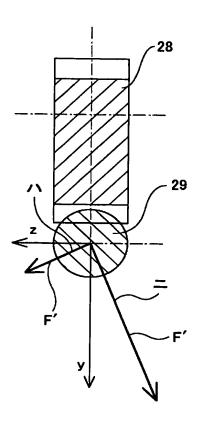
[図47]



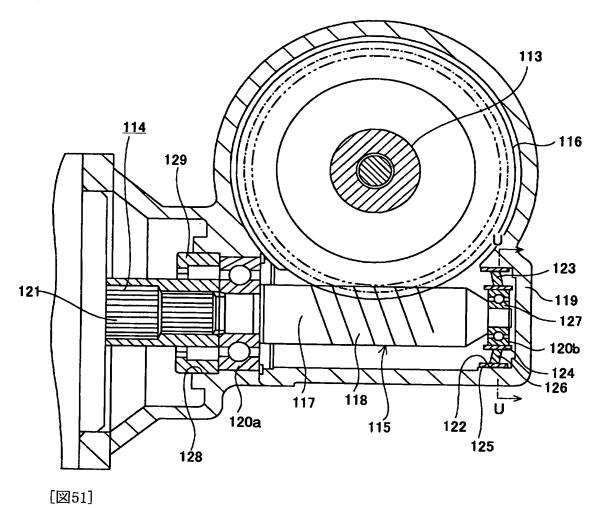






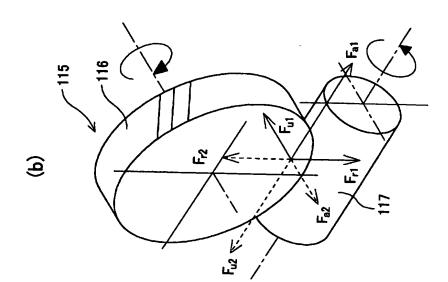


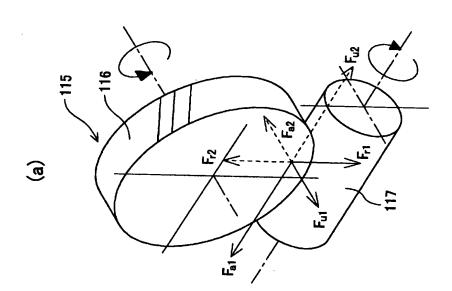
[図50]



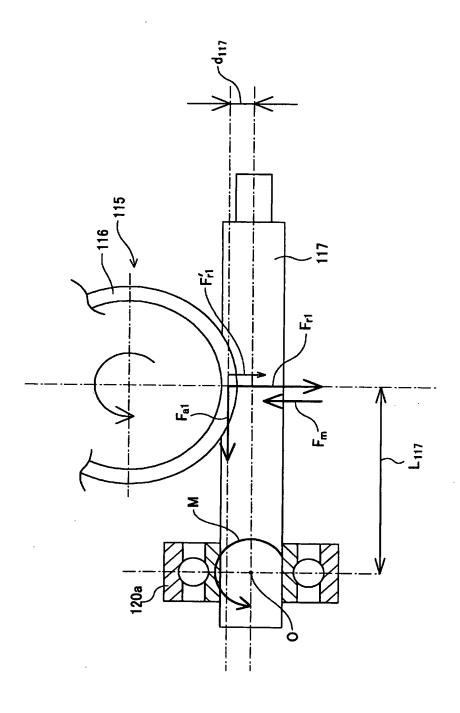
126 125 123

122

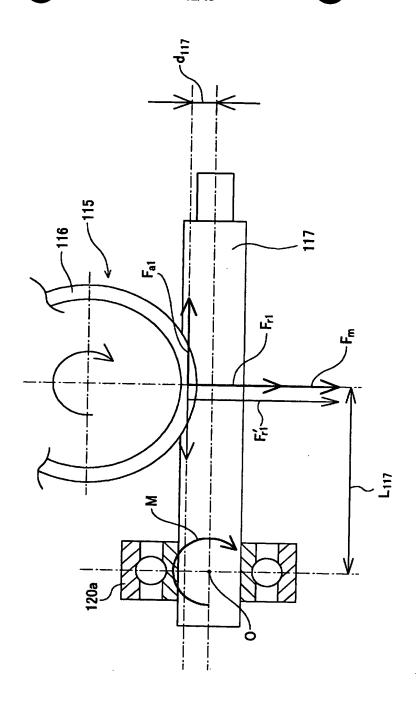




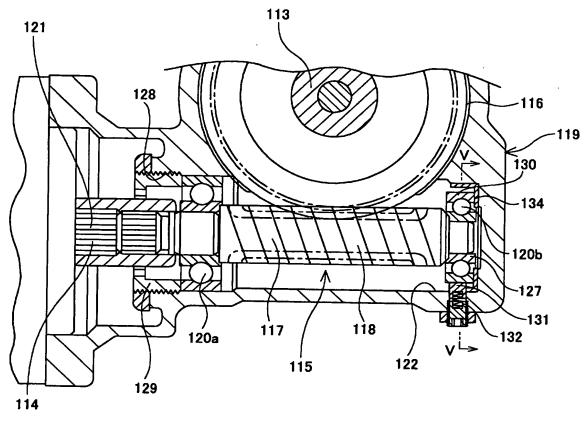
[図53]



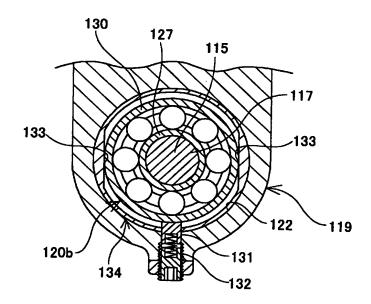




[図55]



[図56]





	OKI WAS OKI		mernational appli	
A. CLASSIFI	CATION OF SUBJECT MATTER		PCT/JP2	004/008887
Int.Cl	<sup>7</sup> F16H1/16, B62D5/04, H02K7/11	16		
According to Int	ternational Patent Classification (IPC) or to both nation	nal classification and IP	C	
B. FIELDS SE			<del>-</del>	<del></del>
Minimum docur	nentation searched (classification system followed by	classification symbols)		
Int.Cl	F16H1/16, 55/18, 57/12, B62D	05/04, H02K7/1	16, F16C27,	<sup>7</sup> 06, 35/077
Documentation:	searched other than minimum documentation to the existence Shinan Koho 1922–1996 J	tent that such documents	s are included in the	fields searched
Ortsuyo	21111att KO10 1922–1996 J	itsuyo Shinan To oroku Jitsuyo Sl	oroku Koho	1996-2004
				1994–2004
Electronic data t	pase consulted during the international search (name of	f data base and, where pr	racticable, search ter	rms used)
			•	
C DOCUMEN	NTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
	<u> </u>	•		
Category*	Citation of document, with indication, where a		nt passages	Relevant to claim No.
X Y	JP 2001-108025 A (Koyo Seiko	o Co., Ltd.),		1,3-5
A	20 April, 2001 (20.04.01), Par. Nos. [0017] to [0018],	[0034] +0 [00	251.	6-10,13-21
	Fig. 6	[0034] [00 [00	35];	2,11,12, 22-28
İ	(Family: none)			22 20
Υ .	JP 59-34069 A (Nachi-Fujikos	-h.i. (1 )	. !	
Ā	24 February, 1984 (24.02.84)	sni Corp.),		6-10,13-21
	Page 2, upper right column,	line 15 to lo	wer	1-5,11,12, 22-28
	right column, line 6; drawing	gs		22 20
	(Family: none)			
			ŀ	
		···-	- <u>-</u>	
	cuments are listed in the continuation of Box C.	See patent fam	ily annex.	
	gories of cited documents: efining the general state of the art which is not considered	"T" later document pu	blished after the inter	national filing date or priority
to be of parti	cular relevance	the principle or the	affect with the applicate cory underlying the in-	ion but cited to understand vention
"E" earlier applic filing date	cation or patent but published on or after the international	"X" document of partic	cular relevance; the cl	aimed invention cannot be
"L" document w	hich may throw doubts on priority claim(s) or which is	step when the doc	ument is taken alone	ered to involve an inventive
cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)  "O" document referring to an oral disclosure, use exhibition and the special reason (as specified)  "O" document referring to an oral disclosure, use exhibition and the special reason (as specified)			aimed invention cannot be	
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than		combined with on	e or more other such de person skilled in the	Ocuments such combination
the priority d	late claimed		of the same patent fa	
Data - 641				·
Date of the actual completion of the international search 03 September, 2004 (03.09.04)		Date of mailing of the international search report 21 September, 2004 (21.09.04)		
	(00.00.04)	Zi Septem	wer, 2004	(21.09.04)
Vame and mailing	g address of the ISA/			
Japanes	se Patent Office	Authorized officer		
Eacsimile No.				
	0 (second sheet) (January 2004)	Telephone No.	<del></del>	
	<del>-</del> ,			



International application No.
PCT/JP2004/008887

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim
Y A	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility Model Application No. 143950/1982(Laid-open No. 47152/1984) (Kabushiki Kaisha Kobaru), 29 March, 1984 (29.03.84), Page 4, line 16 to page 5, line 20; Fig. 4 (Family: none)	9,10,13-23 2-8,11,12, 22-28
X Y A	JP 2002-87295 A (Koyo Seiko Co., Ltd.), 27 March, 2002 (27.03.02), Par. No. [0034] (Family: none)	1 13,15-21 2-12,14,22-
X Y A	JP 2001-315653 A (Koyo Seiko Co., Ltd.), 13 November, 2001 (13.11.01), Par. Nos. [0025] to [0030]; Figs. 2 to 4 & US 2001/40067 A1 Par. Nos. [0077] to [0084]; Figs. 5, 6 & DE 10122434 A1 & FR 2808759 A1	1 16-21 2-15,22-28
Y	JP 2-103980 A (Fanuc Ltd.), 17 April, 1990 (17.04.90), Page 3, upper right column, lines 7 to 12; Fig. 2 & US 5022039 A Column 3, lines 48 to 54; Fig. 2 & EP 392027 A1	19-21
Υ .	JP 2000-313340 A (NSK Ltd.), 14 November, 2000 (14.11.00), Claim 2; Par. Nos. [0019], [0020] (Family: none)	20,21
X Y A	JP 2002-211421 A (Koyo Seiko Co., Ltd.), 31 July, 2002 (31.07.02), Full text; all drawings & EP 1225116 A2	1 22,23,25-28 2-21
Y	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility Model Application No. 79728/1984 (Laid-open No. 191758/1985) 19 December, 1985 (19.12.85), Page 2, line 13 to page 3, line 16; Fig. 2 (Family: none)	22,23,25-28
Y	JP 7-158647 A (Nippondenso Co., Ltd.), 20 June, 1995 (20.06.95), Par. Nos. [0023] to [0028]; Figs. 2 to 4 (Family: none)	22,23,25-28



international application No.	
PCT/JP2004/008887	

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No
Y A	JP 2002-37094 A (Koyo Seiko Co., Ltd.), 06 February, 2002 (06.02.02), Par. Nos. [0050], [0051]; Figs. 7 to 10 & US 2002/17420 A1 Par. Nos. [0073], [0074]; Figs. 9, 10 & DE 10123767 A1 & FR 2809071 A1	1 22,23,25-28 2-21
Y	JP 35-34102 Y1 (Fujikoshi Kozai Co., Ltd.), 27 December, 1960 (27.12.60), Full text; drawings (Family: none)	25-28
X	JP 2002-67992 A (Koyo Seiko Co., Ltd.), 08 March, 2002 (08.03.02), Full text; drawings (Family: none)	1 2-28
		-



International application No.
PCT/JP2004/008887

Box No. II Observations where certain claims were found unsearchable (Continuation of item 2 of first sheet)
This international search report has not been established in respect of certain claims under Article 17(2)(a) for the following reasons:  1.
because they relate to subject matter not required to be searched by this Authority, namely:
2. Claims Nos.:  because they relate to parts of the international application that do not comply with the prescribed requirements to such an extent that no meaningful international search can be carried out, specifically:
3. Claims Nos.: because they are dependent claims and are not drafted in accordance with the second and third sentences of Rule 6.4(a).
Box No. III Observations where unity of invention is lacking (Continuation of item 3 of first sheet)
This International Searching Authority found multiple inventions in this international application, as follows:
The matter common to claims 1-28 is the matter described in claim 1. However, the search has revealed that the common matter is disclosed in JP 2001-108025 A (Koyo Seiko Co., Ltd.), 20 April 2001 (20.04.01), and therefore it is not novel.
Since the common matter makes no contribution over the prior art, it is not a special technical feature within the meaning of PCT Rule 13.2, second sentence. Therefore, there is no matter common to all the claims. (continued to extra sheet)
1. X As all required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers all searchable claims.
<ol> <li>As all searchable claims could be searched without effort justifying an additional fee, this Authority did not invite payment of any additional fee.</li> </ol>
As only some of the required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers only those claims for which fees were paid, specifically claims Nos.:
No required additional search fees were timely paid by the applicant. Consequently, this international search report is restricted to the invention first mentioned in the claims; it is covered by claims Nos.:
The additional search fees were accompanied by the applicant's protest.  No protest accompanied the payment of additional search fees.



International application No.
PCT/JP2004/008887

## Continuation of Box No.III of continuation of first sheet(2)

There is no other common matter that can be considered as a special technical feature within the meaning of PCT Rule 13.2, second sentence, and therefore there is no technical relationship between the different inventions within the meaning of PCT Rule 13.2.

Accordingly, claims 1-28 should be divided into five inventions that are claim 1, claims 2, 4, and 5, claims 3-5, claims 6-21, and claims 22-28.



## A. 発明の属する分野の分類(国際特許分類 (IPC))

Int.Cl' F16H 1/16, B62D 5/04, H02K 7/116

#### B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int.Cl<sup>7</sup> F16H 1/16, 55/18, 57/12, B62D 5/04, H02K 7/116 F16C 27/06, 35/077

## 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1922-1996年

日本国公開実用新案公報

1971-2004年

日本国実用新案登録公報

1996-2004年

日本国登録実用新案公報

1994-2004年

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

#### 関連すると認められる文献 引用文献の 関連する カテゴリー\* 引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示 請求の範囲の番号 JP 2001-108025 A (光洋精工株式会社) 200 ·X 1.3-51. 04. 20, 段落【0017】-【0018】, 【0034】 Y 6-10, 13-21 Α -【0035】, 図6 (ファミリーなし) 2, 11, 12, 22-2 JP 59-34069 A (株式会社不二越) 1984.02. Y 6-10, 13-21 24, 第2頁右上欄第15行-右下欄第6行, 図面(ファミリーな Α 1-5, 11, 12, 22 し) -28

## 区欄の続きにも文献が列挙されている。

□ パテントファミリーに関する別紙を参照。

#### \* 引用文献のカテゴリー

- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「O」ロ頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

#### の日の後に公表された文献

- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

#### 国際調査を完了した日

03.09.2004

## 国際調査報告の発送 21. 9. 2004

#### 国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁(ISA/JP)

郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 特許庁審査官(権限のある職員) 鈴木 充

3 J | 8 9 1 6

電話番号 03-3581-1101 内線 3328

		017 31 20	
C (続き). 引用文献の	関連すると認められる文献		
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するとき	は、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
X Y A	日本国実用新案登録出願57-1439 録出願公開59-47152号)のマイバル)1984.03.29,明細書第 0行,第4図(ファミリーなし)	50号(日本国実用新案登 クロフィルム(株式会社コ	1 9, 10, 13–21 2–8, 11, 12, 22 –28
X Y A	JP 2002-87295 A (光洋) 03.27,段落【0034】 (ファミ	精工株式会社)2002. リーなし)	1 13, 15-21 2-12, 14, 22-2 8
X Y A	JP 2001-315653 A(光 1.11.13, 段落【0025】-【 US 2001/40067 A1, [0077]-[0084], FIG. & FR 2808759 A1	0030]. 図2-4 &	0 1 16-21 2-15, 22-28
Y	JP 2-103980 A (ファナッタ 4.17,第3頁右上欄第7-12行,第 3欄第48-54行,FIG.2 & EP 392027 A1	ク株式会社)1990.0 第2図 & US 5022039 A,第	19-21
Y	JP 2000-313340 A (日2 0.11.14,【請求項2】,段落【6 (ファミリーなし)	本精工株式会社) 2 0 0 0 0 1 9 】,【 0 0 2 0 】	20, 21
X Y A	JP 2002-211421 A(光泽 2.07.31,全文,全図 & EP 1225	羊精工株式会社) 2 0 0 116 A2	1 22, 23, 25–28 2–21
Y	日本国実用新案登録出願59-79728 出願公開60-191758号)のマイク 式会社)1985.12.19,明細書第 16行,第2図(ファミリーなし)	プロフィルム (帝人制総姓	22, 23, 25–28
Υ .	JP 7-158647 A (日本電装を6.20, 段落【0023】-【0028 - なし)	株式会社)1995.0 3】,図2-4(ファミリ	22, 23, 25–28
X Y A	JP 2002-37094 A (光洋料02.06, 段落【0050】, 【005 2002/17420 A1,[0073],[0074],FIG.9,10 & FR 2809071 A1	51】,図7—10 & IIS	1 22, 23, 25–28 2–21
Y	JP 35-34102 Y1 (不二越銀 0.12.27,全文,図面 (ファミリー	弱材工業株式会社)196 -なし)	25-28
X A	JP 2002-67992 A (光洋精 03.08,全文,図面 (ファミリーなし	背工株式会社)2002. ノ)	1 2-28

-n	
国際 報告	国際出願番。CT/JP2004/00888
第II欄 請求の範囲の一部の調査ができないときの意見 (第1ペー 法第8条第3項 (PCT17条(2)(a)) の規定により、この国際 成しなかった。	ージの2の続き) 両査報告は次の理由により請求の範囲の一部についてイ
1. □ 請求の範囲 は、この国際調査機関のまり、	が調査をすることを要しない対象に係るものである。
2. 請求の範囲 は、有意義な国際調査ない国際出願の部分に係るものである。つまり、	をすることができる程度まで所定の要件を満たしてい
3.	あってPCT規則6.4(a)の第2文及び第3文の規定に
従って記載されていない。 第Ⅲ欄 発明の単一性が欠如しているときの意見(第1ページの3	
次に述べるようにこの国際出願に二以上の発明があるとこの国際 請求の範囲1-28に共通の事項は、請求の範囲1に記 果、この共通の事項は、文献 JP 2001-1080 4.20 に開示されているから、新規でないことが明ら 結果として、この共通の事項は先行技術の域を出ないか て、この共通の事項は特別な技術的特徴ではない。それが PCT規則13.2の第2文の意味において特別な技術 いので、それらの相違する発明の間にPCT規則13の意 い。	記載された事項である。しかしながら、調査の結 25 A (光洋精工株式会社) 2001.0 かとなった。 から、PCT規則13.2の第2文の意味におい は、請求の範囲全てに共通の事項はない。 が的特徴と考えられる他の共通の事項は存在しな は、まない。
したがって、請求の範囲1-28は、請求の範囲1と、と、請求の範囲6-21と、請求の範囲22-28の5つ	の発明に分けられるべきである。
1. X 出願人が必要な追加調査手数料をすべて期間内に納付した の範囲について作成した。	ので、この国際調査報告は、すべての調査可能な請求
2. D 追加調査手数料を要求するまでもなく、すべての調査可能 加調査手数料の納付を求めなかった。	は請求の範囲について調査することができたので、追
3. 出願人が必要な追加調査手数料を一部のみしか期間内に納付のあった次の請求の範囲のみについて作成した。	付しなかったので、この国際調査報告は、手数料の納

# 追加調査手数料の異議の申立てに関する注意

追加調査手数料の納付と共に出願人から異議申立てがあった。 図 追加調査手数料の納付と共に出願人から異議申立てがなかった。

されている発明に係る次の請求の範囲について作成した。